

Exercices, Formes différentielles, feuille No. 1

1 Formes différentielles

Exercice 1.1. (formes multilinéaires alternées)

1. Montrer que $\alpha \wedge (\beta \wedge \gamma) = (\alpha \wedge \beta) \wedge \gamma$.
2. Montrer que $\alpha \wedge \beta = (-1)^{\deg \alpha} \beta \wedge \alpha$.
3. Si α est une forme k -multilinéaire alternée, et si v_1, \dots, v_k est une famille liée alors $\alpha(v_1, \dots, v_k) = 0$.
4. Montrer que $e_1^* \wedge \dots \wedge e_n^*(e_1, \dots, e_n) = 1$.
5. Soit $A : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^n$ une application linéaire. Montrer que $A^* dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n = \det(A) dx_1 \wedge \dots \wedge dx_n$.
6. Si α, β sont des formes multilinéaires alternées sur \mathbf{R}^n et $V \in \mathbf{R}^n$, alors

$$\iota_V(\alpha \wedge \beta) = (\iota_V \alpha) \wedge \beta + (-1)^{\deg \alpha} \alpha \wedge \iota_V \beta.$$

(Mise en garde : ce n'est pas simple).

Exercice 1.2. Soit E un espace vectoriel de dimension n . On dit qu'une forme p -linéaire alternée sur E est décomposable si c'est le produit extérieur de p formes linéaires (elle est indécomposable sinon).

1. Lorsque $k = n$ ou $k = n - 1$, montrer que toute forme k -linéaire alternée sur E est décomposable. Indication pour $k = n - 1$: si ω est une forme $(n - 1)$ -linéaire alternée non-nulle, étudier le noyau de l'application

$$\begin{array}{ccc} E^* & \rightarrow & \Lambda^n E^* \\ \theta & \mapsto & \theta \wedge \omega \end{array}$$

On pourra prendre une base $(e_i^*)_{1 \leq i \leq n-1}$ de ce noyau, la compléter en une base $(e_i^*)_{1 \leq i \leq n}$ de E^* et décomposer ω comme somme de produits extérieurs des e_i^* .

2. Lorsque $n = 3$, montrer que toute forme k -linéaire alternée est décomposable (pour tout k).
3. Donner un exemple de forme bilinéaire alternée non décomposable sur \mathbf{R}^4 .
4. Soit θ une forme linéaire sur E . Montrer qu'une forme p -linéaire alternée α peut s'écrire sous la forme

$$\alpha = \theta \wedge \beta$$

(où β est une forme $(p - 1)$ -linéaire) si et seulement si $\alpha \wedge \theta = 0$.

Exercice 1.3. Soit U_1 et U_2 des ouverts de \mathbf{R}^n , α une forme différentielle sur U_2 , V un champs de vecteurs sur U_2 et $f : U_1 \rightarrow U_2$ une application différentiable. (On suppose f, α, V de classe C^∞ .) Montrer les propriétés suivantes.

1. $d(f^* \alpha) = f^*(d\alpha)$,
2. (si f est un difféomorphisme local) $f^*(\iota_V \alpha) = \iota_{f^*V} f^* \alpha$ (comprendre la définition de f^*V fait partie de l'exercice),
3. $(f \circ g)^* \alpha = g^*(f^* \alpha)$,
4. $L_V d\alpha = dL_V \alpha$.

Exercice 1.4. (formes différentielles et fonctions holomorphes)

1. On rappelle que $dz = (dx + idy)$. Soit Ω un ouvert de \mathbb{C} . Pour une application $C^\infty f : \Omega \subset \mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}^2 \simeq \mathbb{C}$, calculer $d(fdz)$ et montrer que f est holomorphe si et seulement si $d(fdz) = 0$.
2. Montrer que si $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{C}$ est de classe \mathbb{C}^1 ,

$$\int_{[0,1]} \gamma^*(fdz) = \int_0^1 f(\gamma(t))\dot{\gamma}(t)dt =: \int_\gamma f(z)dz.$$

3. Montrer que si $f : \Omega \subset \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ est holomorphe, alors pour tout lacet $\gamma : [0, 1] \rightarrow \Omega$ contractile dans Ω (c'est-à-dire homotope à un lacet constant dans Ω),

$$\int_\gamma f(z)dz = 0.$$

4. Montrer qu'une 1-forme α sur Ω dont l'intégrale sur tout lacet contractile est nulle est fermée. En déduire que $f : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$ est holomorphe si et seulement si

$$\int_\gamma f(z)dz = 0$$

pour tout lacet contractile dans Ω .

Exercice 1.5. Soit ω la n -forme sur \mathbb{R}^{n+1} définie par la formule :

$$\omega = \sum_{i=0}^n (-1)^i x_i dx_0 \wedge \cdots \wedge \widehat{dx}_i \wedge \cdots \wedge dx_n.$$

Montrer que pour tout $A \in \text{SL}(\mathbb{R}^{n+1})$ on a $A^*\omega = \omega$ et que, à multiplication par une constante près, ω est la seule n -forme sur \mathbb{R}^{n+1} ayant cette propriété.

Indication : si $\text{vol} = dx_0 \wedge \cdots \wedge dx_n$, on a $\omega = \iota_V \text{vol}$ où V est le champ de vecteurs radial défini par : $V(x) = x$. Utiliser la seconde question du troisième exercice.

2 Quelques résultats de topologie différentielle

Exercice 2.1. (homotopies entre difféomorphismes) Soit M une variété orientable et Ω une forme volume sur M . Toutes les applications considérées dans ce qui suit sont C^∞ . Une homotopie entre deux applications $f_0, f_1 : M \rightarrow M$ est une application $F : M \times [0, 1] \rightarrow M$ telle que $F(\cdot, 0) = f_0$ et $F(\cdot, 1) = f_1$.

1. Soit $f : M \rightarrow M$ un difféomorphisme homotope à Id et $F : M \times [0, 1] \rightarrow M$ une homotopie entre Id et f . Calculer de deux façons différentes

$$\int_{M \times [0,1]} d(F^*\Omega)$$

et en déduire que f préserve l'orientation.

On s'intéresse maintenant à des cas particuliers de la situation précédente.

2. Montrer que $-\text{Id} : \mathbb{S}^2 \rightarrow \mathbb{S}^2$ renverse l'orientation. Montrer en général que $-\text{Id} : \mathbb{S}^n \rightarrow \mathbb{S}^n$ renverse l'orientation si et seulement si n est pair.
3. Montrer que $-\text{Id} : \mathbb{S}^n \rightarrow \mathbb{S}^n$ et $\text{Id} : \mathbb{S}^n \rightarrow \mathbb{S}^n$ sont homotopes si et seulement si n est impair.

Exercice 2.2. (théorème de Brouwer) Soit $B \subset \mathbb{R}^n$ la boule fermée de rayon 1 et $S := \partial B$ la sphère. Soit $f : B \rightarrow B$ une application de classe C^1 . On suppose par l'absurde que f n'a pas de point fixe.

1. En utilisant l'absence de point fixe pour f , construire une application $g : B \rightarrow S$ telle que $g|_S = \text{Id}$.
2. Soit λ une forme volume sur S . En utilisant la formule de Stokes pour la forme $g^*\lambda$, trouver une contradiction.

Exercice 2.3. (théorème de la boule de billard chevelue) Soit $X : \mathbb{S}^{2k} \rightarrow \mathbb{S}^{2k}$ un champ de vecteurs de classe C^1 sur une sphère de dimension paire. On veut montrer que X a un zéro. On raisonne par l'absurde et on suppose donc que X ne s'annule pas.

1. Montrer que sous cette hypothèse, il existe un champ de vecteur unitaire de classe C^1 sur \mathbb{S}^{2k} , que l'on note V .
2. Soit

$$F : \begin{array}{ll} [0, 1] \times \mathbb{S}^{2k} & \rightarrow \mathbb{R}^{2k+1} \\ (t, x) & \mapsto \cos(\pi t)x + \sin(\pi t)V(x) \end{array}$$

Montrer que F est à valeurs dans \mathbf{R}^{2k+1} .

3. Montrer que F fournit une homotopie entre Id et $-\text{Id}$. En déduire une contradiction.