

Application: calcul d'une base q -orthogonale et orthonormale pour le produit scalaire usuel si q est une forme quadratique

Résultat si P est la matrice de passage d'une base orthonormale pour le produit scalaire usuel alors ${}^t P P = \overline{I}_m$

$P = (\vec{v}_1 | \dots | \vec{v}_m)$ ^{coord. en} colonnes
 où $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$ est une base orthonormale
 ${}^t P = \begin{pmatrix} \vec{v}_1 \\ \vdots \\ \vec{v}_m \end{pmatrix}$ en lignes

$({}^t P P)_{i,j}$
 ligne colonne
 = produit scalaire de la i -ième ligne de ${}^t P$ avec la j -ième colonne de P
 = 1 si $i=j$ et 0 sinon

car base orthonormale

Soit q une forme quadratique, sa matrice dans la base canonique c'est une matrice symétrique réelle A . On peut donc la diagonaliser dans une base orthonormale $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$ de \mathbb{R}^n . La matrice de passage de la base canonique à $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$ est une matrice P telle que ${}^t P P = \overline{I}_n$

On a $P^{-1} A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_m \end{pmatrix}$

matrice diagonale des valeurs propres
 ${}^t P P = \overline{I}_n$ on a $P^{-1} = {}^t P$

donc ${}^t P A P = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_m \end{pmatrix}$

formule de changement de base pour une forme quadratique
 Donc la base $(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n)$ qui

est orthonormal pour le produit scalaire usuel et orthogonal pour la forme quadratique q .

Exemple on peut reprendre les 2 exemples précédents $q(x, y) = 3x^2 + 8xy + 3y^2$ forme quadratique sur \mathbb{R}^2 de matrice dans la base canonique $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$

La base orthonormal de

vecteurs propres de A calculés précédemment $\left(\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = (v_1, v_2)$

est une base orthogonal pour la forme quadratique q . Si on note X et Y les coordonnées d'un vecteur de \mathbb{R}^2 dans cette base (v_1, v_2)

$$\vec{v} = X\vec{v}_1 + Y\vec{v}_2$$

$$q(\vec{v}) = 7X^2 - Y^2$$

Application: permet de trouver les axes de symétrie d'une

conique donnée par son équation cartésienne

$$q(x, y) = 4 \text{ devient}$$

$$7X^2 - Y^2 = 4$$

v_1, v_2 sont les axes de symétrie et on a une hyperbole