

Algorithme de Gauss  
pour les formes quadratiques

But: obtenir une base  $B_2$   
 $\varphi$ -orthogonale pour la  
forme bilinéaire  $\varphi$  associée  
à la forme quadratique  $q$ ,  
q est donnée par son  
expression en fonction des  
coordonnées dans la base  
 $B_1$  (souvent  $B_1$  est la  
base canonique de  $\mathbb{R}^n$ )

$$(x_1, \dots, x_n) \text{ coordonnées dans } B_1$$
$$q(x_1, \dots, x_n) = m_{11}x_1^2 + \dots + m_{nn}x_n^2$$
$$+ 2 \sum_{i=1}^n \sum_{j=i+1}^n m_{ij}x_i x_j$$

$(y_1, \dots, y_m)$  coordonnées dans  $B_2$

$$q(y_1, \dots, y_m) = \lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

Si  $P$  est la matrice de passage  
de  $B_1$  à  $B_2$

$$P \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$q(y_1, \dots, y_n)$$
$$= \lambda_1 (\text{C.L. des } x_i)^2$$
$$+ \dots$$
$$+ \lambda_m (\text{C.L. des } x_i)^2$$

Méthode écrite  
 $q(x_1, \dots, x_n)$  du départ  
comme une somme  
de coefficient  $\lambda_i$  (combinaison  
linéaire des  $x_i$ )<sup>2</sup>

Exemple  $E = \mathbb{R}^2$

$$q(x, y) = x^2 + 4xy$$

Mise sous forme canonique  
(par rapport à la variable  $x$ )

$$= (x + 2y)^2 - 4y^2$$

$$= \lambda_1 (\text{C.L. de } x \text{ et } y)^2 + \lambda_2 (\text{C.L. de } x, y)$$

Recherche de la matrice de  
passage correspondant à  
cette écriture

1<sup>er</sup> vecteur de  $B_2$   $y_1 = 1$   
 $y_2 = 0$

$$y_1 = 1 = x + 2y \quad x = 1$$

$$y_2 = 0 = y \quad y = 0$$

1<sup>re</sup> colonne de P  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

2<sup>e</sup> vecteurs de  $B_2$   $\begin{matrix} y_1 = 0 \\ y_2 = 1 \end{matrix}$

$$\begin{cases} y_1 = 0 = x + 2y \\ y_2 = 1 = y \\ x = -2 \end{cases}$$

Cas général générique

On va éliminer les variables qui apparaissent dans l'expression de  $q$

l'une après l'autre en utilisant une forme canonique

$$q(x_1, \dots, x_n) = m_{11}x_1^2 + \dots + m_{nn}x_n^2 + \text{doubles produits}$$

On suppose que  $m_{11} \neq 0$  alors on va faire une forme canonique par rapport à  $x_1 \rightarrow m_{11}(x_1 + \dots)^2 + \text{dépendance } x_2, \dots, x_n$

Exemple 2  $E = \mathbb{R}^3$

$$q(x, y, z) = x^2 + 2xy + 4xz + 2yz$$

$$= (x + y + 2z)^2 - (y + 2z)^2 + 2yz$$

$$= (x + y + 2z)^2 - \underbrace{y^2 - 2yz - 4z^2}_{\text{ne dépend plus que de } y \text{ et } z}$$

$$= (x + y + 2z)^2 - (y + z)^2 + z^2 - 4z^2$$

$$= \underbrace{(x + y + 2z)^2}_{+1} - \underbrace{(y + z)^2}_{-1} - \underbrace{3z^2}_{-3z^2}$$

base  $B_2$  correspondante

1<sup>er</sup> vecteur  $\begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ y + z = 0 \\ z = 0 \end{cases}$

$x = 1, y = 0, z = 0$   $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

2<sup>e</sup> vecteur  $\begin{cases} x + y + 2z = 0 \\ y + z = 1 \\ z = 0 \end{cases}$

$z = 0, y = 1, x = -1$   $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

3<sup>e</sup> vecteur  $\begin{cases} x + y + 2z = 0 \\ y + z = 0 \\ z = 1 \end{cases}$

$y = -1, z = 1, x = -1$   $\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

changement base  $B_1 \rightarrow B_2$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Vérification  ${}^t P M P = \text{diagonale}$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$${}^t P M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

$${}^t P M P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Que faire si  $m_{11} = 0$   
dans  $q(x_1, \dots, x_n)$   
 $= m_{11} x_1^2 + \dots$  ?

Si  $m_{22} \neq 0$  on échange

le rôle de  $x_1$  et  $x_2$   
on fait une forme  
canonique par rapport  
à  $x_2$ , on se retrouve  
avec une forme en  
 $x_1, x_3, \dots, x_n$

Plus généralement  
il suffit qu'un des

coefficients diagonaux  
soit non nul pour  
pouvoir éliminer la  
variable correspondante  
en faisant une forme  
canonique.

Le seul cas qui reste  
c'est celui où tous  
les coefficients  
diagonaux sont nuls.

Ceci peut se produire  
au début mais aussi

en cours de calcul

Exemple 3  $E = \mathbb{R}^4$

$$q(x, y, z, t) = x^2 + 2xy + 2xz + 2xt + y^2 + 6yz - 2yt + z^2 + 10zt + t^2$$

$$= (x + y + z + t)^2 - (y + z + t)^2 + y^2 + 6yz - 2yt + z^2 + 10zt + t^2$$
$$= (x + y + z + t)^2 + 4yz - 4yt + 8zt$$

plus de termes carrés  
en les variables  $y, z, t$

À la lieu d'éliminer 1 variable avec 1 forme canonique et un carré, on va éliminer 2 variables avec 2 carrés à l'aide de l'identité  $(a+b)^2 - (a-b)^2 = 4ab$

on choisit 2 variables telles le coefficient en leur produit est non nul, par exemple y et z ici  $4(y + \dots)(z + \dots)$

$$4yz - 4yt + 8zt = 4 \underbrace{(y+2t)}_a \underbrace{(z-t)}_b + 8t^2 = (y+2t+z-t)^2 - (y+2t-(z-t))^2 + 8t^2$$

Finalment

$$q(x,y,z,t) = (x+y+z+t)^2 + (y+z+t)^2 - (y-z+3t)^2 + 8t^2$$

```
simplify((x+y+z+t)^2 +
```

Warning adding 1) at end of input

$$t^2 + 2tx - 2ty + 10tz + x^2 + 2xy + 2xz + y^2 + 6yz + z^2$$

passage de la base canonique à la base 4-orthogonale

(1<sup>er</sup> vecteur)

$$\begin{cases} x+y+z+t = 1 \\ y+z+t = 0 \\ y-z+3t = 0 \\ t = 0 \end{cases} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x+y+z+t = 0 \\ y+z+t = 1 \\ y-z+3t = 0 \\ t = 0 \end{cases} \begin{matrix} x = -1 \\ y = z = \frac{1}{2} \\ y = z \\ \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$\begin{cases} x+y+z+t = 0 \\ y+z+t = 0 \\ y-z+3t = 1 \\ t = 0 \end{cases} \begin{matrix} x = 0 \\ y = -3 \\ y = \frac{1}{2} \quad z = -\frac{1}{2} \\ \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

$$\begin{cases} x+y+z+t=0 \\ y+z+t=0 \\ y-z+3t=0 \\ t=1 \end{cases} \quad \begin{cases} y+z+1=0 \\ y-z+3=0 \\ y=-2 \quad z=1 \\ x=0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 1/2 & -2 \\ 0 & 1/2 & -1/2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

On peut vérifier que  
 $t P M P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}$

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & -1 \\ 1 & 3 & 1 & 5 \\ 1 & -1 & 5 & 1 \end{pmatrix}$$

les coefficients sur la diagonale  
sont les coefficients en facteurs des  
carrés