

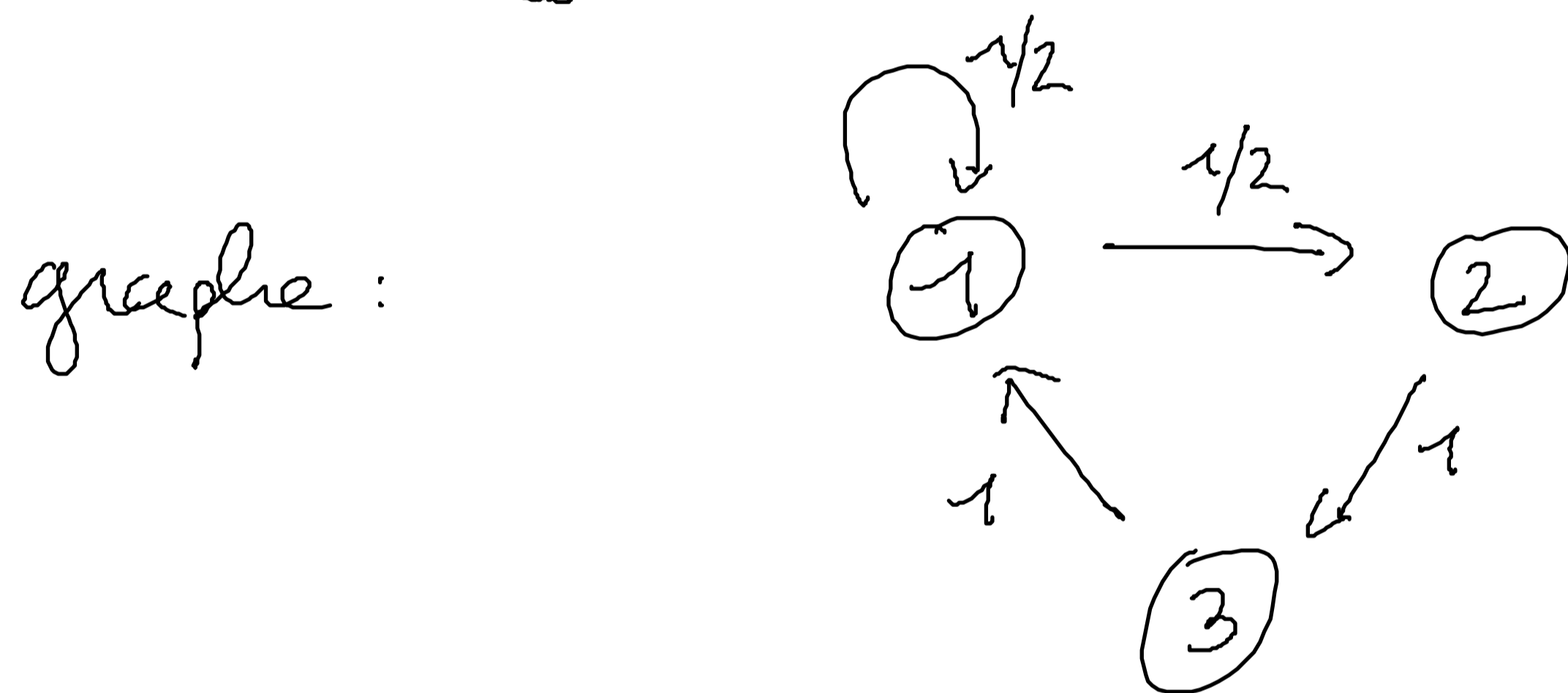
Dynamique stochastique de Markov

①

$$P = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 1 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

: entrées

séries



②. $\mu_{t+1}(x') = \sum_x P_{x \rightarrow x'} \cdot \mu_t(x) = \sum_x P_{x',x} \mu_t(x)$

$$\iff \mu_{t+1} = P \mu_t$$

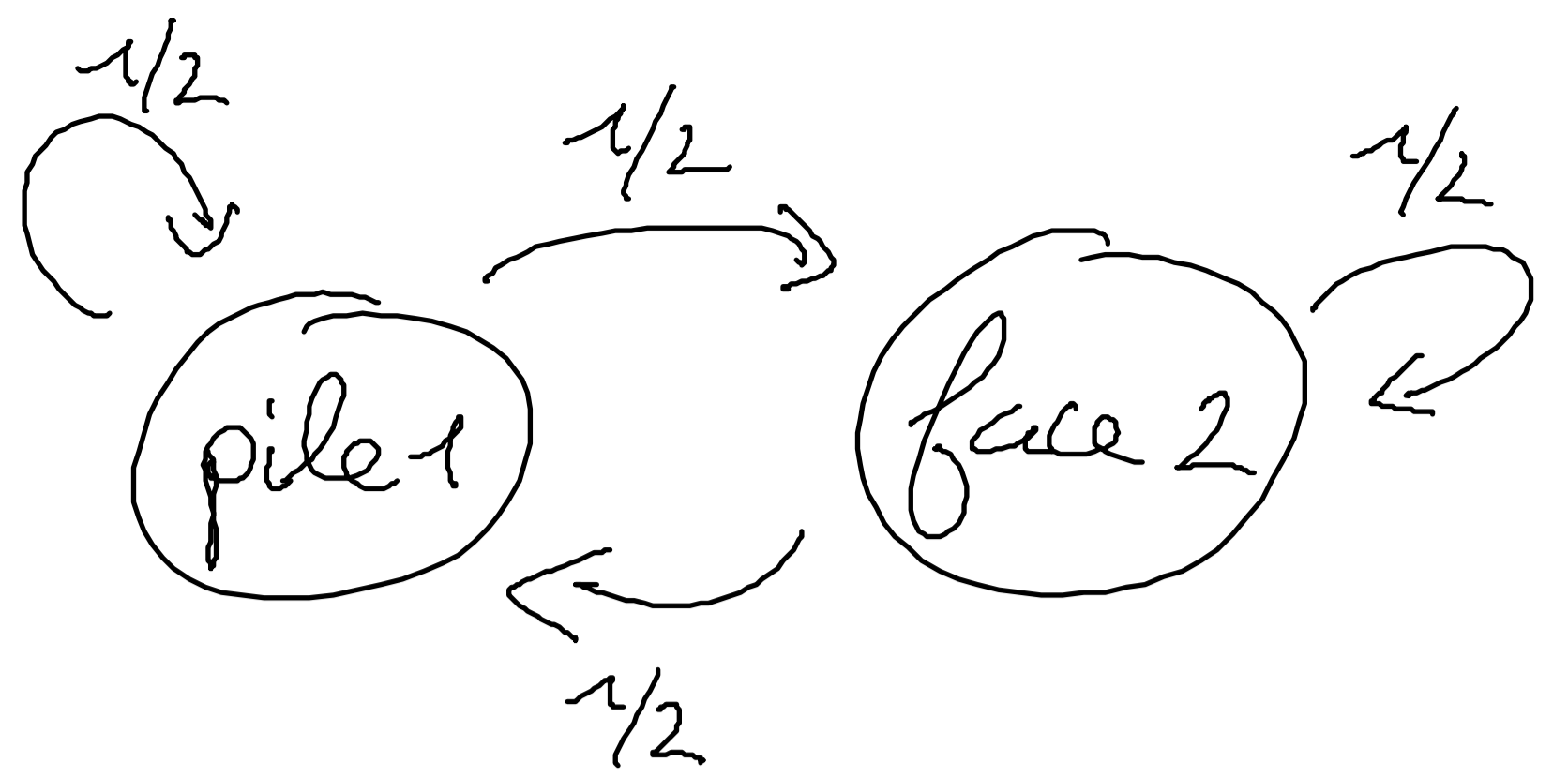
• μ_t et μ_{t+1} sont des mesures de probabilité donc

$$\sum_x \mu_t(x) = 1 \quad \text{et} \quad \sum_{x'} \mu_{t+1}(x') = 1$$

prenant $\mu_t = (0, \dots, \underset{x}{1}, 0, \dots)$, à x fixé, on obtient

$$\mu_{t+1}(x') = P_{x',x} \mu_t(x) = P_{x',x}, \quad \text{donc} \quad 1 = \sum_{x'} \mu_{t+1}(x') = \sum_{x'} P_{x',x}$$

$$\textcircled{3} \quad P = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$



si $u_0 = (u_0(1), u_0(2)) \in [0, 1]^2$

avec $u_0(1) + u_0(2) = 1$, et connue,

$$\begin{aligned} u_1 &= P u_0 = \left(\frac{1}{2} u_0(1) + \frac{1}{2} u_0(2), \frac{1}{2} u_0(1) + \frac{1}{2} u_0(2) \right) \\ &= \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right) \end{aligned}$$

puis $u_t = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right)$, $\forall t \geq 1$: distribution fixe,
"état d'équilibre"

$$\textcircled{4} \quad u_t = P u_{t-1} = \underbrace{P \dots P}_t u_0 = P^t u_0$$

on écrit $P = A D A^{-1}$

alors $P^t = A D^t A^{-1}$

avec (d'après xmas), $D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda_3 \end{pmatrix}$

$$\lambda_1 = 1, \quad \lambda_2 = \frac{1}{4} (i\sqrt{3} - 1), \quad \lambda_3 = \overline{\lambda_2}$$

: valeurs propres,

on a $|\lambda_2| = |\lambda_3| = \frac{1}{\sqrt{2}} < 1$

donc $\lambda_2, \lambda_3 \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{} 0$,

$$D^t = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + O\left(\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^t\right), \quad \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^t = \left(2^{-\frac{1}{2}}\right)^t = e^{-\frac{t}{2} \ln 2}$$

on a $A = \begin{pmatrix} U_1 & U_2 & U_3 \\ \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ \text{vecteurs colonnes} \end{pmatrix}$, $A^{-1} = \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \\ \uparrow \\ \text{vecteurs lignes} \end{pmatrix}$

avec $U_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix}$, $V_1 = \begin{pmatrix} 1/2 & 1/2 & 1/2 \end{pmatrix}$: vecteurs propres de $\lambda_1 = 1$

alors $P^t = A D^t A^{-1} = |U_1\rangle \langle V_1| + O(e^{-t/\tau})$

avec $\tau = \frac{2}{\ln 2}$

$$u_t = P^t u_0 = |U_1\rangle \langle V_1 | u_0 \rangle + O(e^{-t/\tau})$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} \left(\frac{1}{2} (u_0(1) + u_0(2) + u_0(3)) \right) + O(e^{-t/\tau})$$

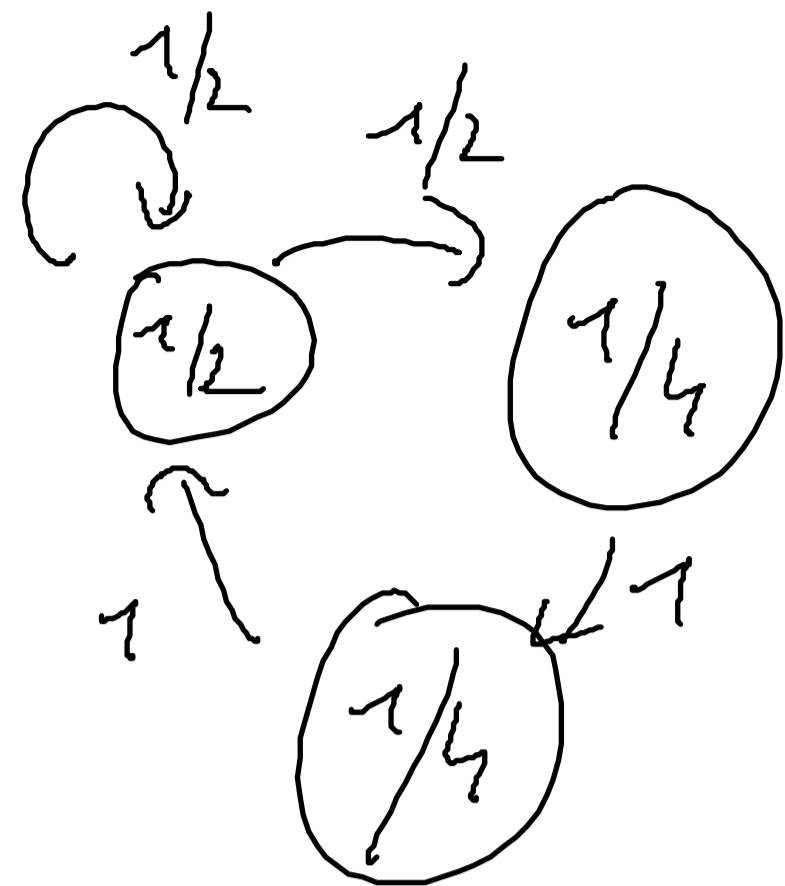
$$= \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/4 \\ 1/4 \end{pmatrix} + O(e^{-t/\tau})$$

u_∞ : "état d'équilibre"

rem: l'état d'équilibre $u_\infty = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/4 \\ 1/4 \end{pmatrix}$

est attendu d'après le graphe:

car la "particule" reste en moyenne deux fois plus longtemps sur le 1^{er} site que sur les suivants, grâce à la boucle.



le temps caractéristique de convergence

$$\text{est } \tau = \frac{2}{\ln 2} \approx 2.88$$

⑤ Pour générer une suite de n événements aléatoires indépendants et de mesure de proba:

p_1, p_2, \dots, p_m donnée,

il faut une matrice avec colonnes identiques.

$$P = \begin{pmatrix} p_1 & p_1 & \dots & p_1 \\ p_2 & p_2 & \dots & p_2 \\ p_3 & p_3 & \dots & p_3 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ p_m & p_m & \dots & p_m \end{pmatrix}$$



L'état d'équilibre est

$$U_1 = \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ p_m \end{pmatrix},$$

en effet: $P U_1 = 1 \cdot U_1$

avec valeur propre 1. Les autres valeurs propres sont < 1 , donc il y a convergence super exponentielle vers l'état d'équilibre. En fait à $t=1$, déjà $u_t = U_1, \forall u_0$.