

Chap 2 : Espaces métriques Espaces vectoriels normés Espaces préhilbertiens

On va commencer, dans les 3 res §, par def ces 3 types d'espaces, puis on généralisera les concepts du chap 1 à ce cadre. Un rôle important sera joué ici par les boules, qui viennent remplacer les intervalles de \mathbb{R} . Elles permettront de def les voisinages dans un tel espace. Dans le chap suivant, on verra que pour def une notion de lim sur un ensemble, on n'a eu fait pas besoin de distance, mais just de fixer au départ ce que on appelle les voisinages. C'est ça la top générale !
le formalisme de

§ 1. Espaces métriques

def Soit E un ensemble. On appelle distance sur E toute application $d: E \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ vérifiant les propriétés suivantes :

- (i) (Symétrie) $\forall x, y \in E, d(x, y) = d(y, x)$
- (ii) (séparation) $\forall x, y \in E, (d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y)$
- (iii) (ineq. Δ) $\forall x, y, z \in E, d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$

Le couple (E, d) est appelé espace métrique

Ex 1) (distance usuelle sur \mathbb{R}) $d(x, y) = |y - x|$ (où $|\cdot|$ est la valeur absolue)
L'inégalité triangulaire se vérifie à partir des axiomes de corps ordonné en distinguant les cas. Spdg $0 \leq x < y$.

- si $x \leq z \leq y$, • si $z \leq x < y$, • si $x < y \leq z \dots$

2) Sur n'importe quel ensemble, on peut définir la distance discrète δ

$$\text{par } \forall x, y \in E, \delta(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = y \\ 1 & \text{si } x \neq y \end{cases}$$

Vérifier que elle satisfait les prop (i) à (iii) !

pour cette distance, ts les pts sont "isolés" (on mettra un sens précis la demis + tard) : il n'y a pas de pts à une distance ≤ 1 d'un pt donné.

3) le corps \mathbb{C} des nbs complexes

On note \mathbb{C} l'ensemble \mathbb{R}^2 muni de 2 lois de compositions :

• addition $(a_1, b_1) + (a_2, b_2) = (a_1 + a_2, b_1 + b_2)$

• multiplication $(a_1, b_1) \times (a_2, b_2) = (a_1 a_2 - b_1 b_2, a_1 b_2 + a_2 b_1)$

On vérifie que cela définit un corps. L'élément neutre pour l'addition est $(0, 0)$ et celui pour la mult est $(1, 0)$.

Notations usuelles : $0 = (0, 0)$, $1 = (1, 0)$, $i = (0, 1) \rightarrow i^2 = -1$

$\mathbb{C} = \left\{ \begin{matrix} a+ib, & a, b \in \mathbb{R} \\ (a, 1+b \cdot i) \end{matrix} \right\}$

Si $z \in \mathbb{C}$, on note $|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$ le module de z
" $a+ib$ "

On vérifie que $d(z_1, z_2) = |z_1 - z_2|$ définit une distance sur \mathbb{C}

(on peut le vérifier directement par ^{calcul euclidien} ou géométrie mais on va voir un argument général ci-dessous) (norme / produit scalaire)

4) On peut aussi "distordre" une distance sur \mathbb{R} en prenant une fct ^{strictement} monotone $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et en posant $d(x, y) = |\varphi(x) - \varphi(y)|$

exemple : ex : si $\varphi = \arctan$, on se retrouve avec une distance bornée par π . On peut tip faire ça - (cf TD)

5) distance induite ex : $S^2 \subset \mathbb{R}^3$

(E, d) est un espace métrique alors $\forall A \subseteq E$, $(A, d|_{A \times A})$ est aussi un espace métrique. \triangle diffère de la distance géodésique sur S^2 , cf TD.

Def Si (E, d) est un espace métrique et $A \subseteq E$, on appelle diamètre de A la quantité $\text{diam}(A) = \sup \{ d(x, y), x, y \in A \} \in [0, +\infty]$ si $A \neq \emptyset$
 0 si $A = \emptyset$

On dit que A est borné si $\text{diam}(A) < +\infty$, et que la distance elle-même est bornée si $\text{diam}(E) < +\infty$.

Rq : le caractère borné ou non dépend de la distance choisie! (cf R)

• $\text{diam}(A) < +\infty$ n'implique pas l'existence de $x, y \in A$ tq $d(x, y) = \text{diam}(A)$
 la encore le sup n'est pas forcément atteint.
 ex $\mathbb{Q} \subset \mathbb{C} \subset \mathbb{R}$ (distance usuelle)

Exo Si (E,d) est un esp. mèt, alors la fct $d: E \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ def par

(II.3)

200

$d_1 = \frac{d}{1+d}$, $d_2 = \max(1,d)$, $d_3 = \log(1+d)$ sont encore des distances (et les 2 1ères sont bornées)

Def Si (E,d) est un espace métrique et $A \subseteq E$, alors $\forall x \in E$ on définit la distance de x à A par

$$\text{dist}(x,A) = \inf \{ d(x,y), y \in A \} \geq 0$$

(on pourrait poser $\text{dist}(x,\emptyset) = +\infty \forall x \in E$)

200

⚠ A nouveau, l'inf n'est pas nécessairement atteint. En effet $x \in A \Rightarrow d(x,A) = 0$ mais $d(x,A) = 0 \not\Rightarrow x \in A$.
Trouver un exemple

ex dans le plan $d(z, \Delta) = |z-z'|$ où z' proj \perp de z sur Δ (on le prouve + tard dans un cadre général) (dans ce cas l'inf est atteint)

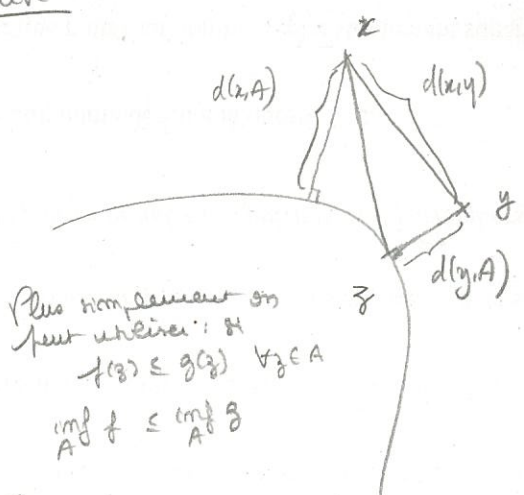
Prop Soit (E,d) un em. et $\emptyset \neq A \subseteq E$. Alors

$$\forall x,y \in E, |d(x,A) - d(y,A)| \leq d(x,y)$$

On dit que $d(\cdot, A)$ est Lipschitzienne (de rapport 1).

Preuve

spdg supposons que $d(x,A) \geq d(y,A)$



$$\forall z \in A, d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,z)$$

En particulier, soit $\varepsilon > 0$ et $z \in A$ tq $d(y,z) \leq d(y,A) + \varepsilon$

$$\text{Mais } d(x,A) \leq d(x,z) \leq d(x,y) + d(y,A) + \varepsilon$$

Ceci étant vrai $\forall \varepsilon > 0$,
 $0 \leq d(x,A) - d(y,A) \leq d(x,y)$ \square

Comme $\text{dist}(x, \{z\}) = d(x,z)$ on obtient en posant $A = \{z\}$

Corollaire (Inégalité triangulaire inverse) $\forall x,y,z \in E$,

$$d(x,y) \geq |d(x,z) - d(z,y)|$$

Interprétation geom de \mathbb{R}^2 : dans un triangle aucun côté n'est + gd que la somme des 2 autres
- n'est + petit que la différence

On peut aussi définir $d(A, B)$ pour des sous-ensembles non vides A & B d'un espace métrique (E, d) :

Def $d(A, B) = \inf \{ d(x, y) \mid x \in A, y \in B \} \geq 0$

(A nouveau on peut poser $d(A, B) = +\infty$ si $A \cap B = \emptyset$)

Exo

Pr: $d(A, B) = \inf_{x \in A} d(x, B) = \inf_{y \in B} d(y, A)$

$d(x, A) = d(x, A)$

• Si $A \cap B \neq \emptyset$, alors $d(A, B) = 0$, mais la réciproque n'est pas vraie (trouver un exemple)

• la distance est une fonction décroissante de A et B pour l'inclusion

⚠ ne pas confondre avec la distance sur l'ensemble des parties d'un espace métrique. (cf TD)

Exercice $\text{diam}(A \cup B) \leq \text{diam}(A) + \text{diam}(B) + \text{dist}(A, B)$
donner un cas d'inégalité stricte.

Avant de passer à 2 leçons d'ici importantes, un ex où on construit un nouvel espace métrique à partir d'un autre: distance uniforme sur les fonctions bornées

Def Soit (E, d) un e.m et X un ensemble (qq, non vide). On dit qu'une application $f: X \rightarrow E$ est bornée (pour la distance d) si son image $f(X) = \{f(x), x \in X\}$ est un ss-ens. borné de (E, d) .
On note $B(X, E)$ l'ensemble des applications bornées de X dans E .

Si $f, g \in B(X, E)$, on définit

$$d(f, g) = \sup_{x \in X} d(f(x), g(x)) < +\infty$$

(*) en effet, étant donné $x_0 \in X$, on a, $\forall x \in X$
 $d(f(x), g(x)) \leq d(f(x), f(x_0)) + d(f(x_0), g(x_0)) + d(g(x_0), g(x))$
 $\leq \underbrace{\text{diam}(f(X))}_{< +\infty} + d(f(x_0), g(x_0)) + \underbrace{\text{diam}(g(X))}_{< +\infty}$
 $< +\infty$

Exo

Alors d est une distance sur $B(X, E)$, appelée parfois distance uniforme

§2 Espaces vectoriels normés

Espaces particuliers munis d'une distance particulière et où il sera notamment intéressant de considérer les applications continues linéaires.

Rappels def d'ev Soit K un corps. On appelle ev sur K un ev E muni d'une op. $+$

et d'une action \cdot de K sur E tq:

a) $(E, +)$ est un groupe ab. (d'elt neutre noté 0_E)

b) $\forall \lambda, \mu \in K, \forall x, y \in E$, on a:

$$\left. \begin{array}{l} 1. x = x \\ (\lambda\mu) \cdot x = \lambda \cdot (\mu \cdot x) \\ (\lambda + \mu) \cdot x = \lambda \cdot x + \mu \cdot x \\ \lambda(x+y) = \lambda \cdot x + \lambda \cdot y \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{action } (\cdot : K \times E \rightarrow E) \\ \text{compatibilité.} \end{array}$$

Les elt de E sont appelés "vecteurs", ceux de K "scalaires".

Ex

1) K lui-même

2) $E = \underbrace{K \times \dots \times K}_{n \text{ fois}} = K^n$ où $n \in \mathbb{N}^*$ avec $+$ et \cdot def de façon évidente

3) K^X où X ensemble qq (espace de fonctions)

4) $E = \{0\}$

Pour la suite on suppose $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

Def (norme)

Une norme sur un K ev E est une application $E \rightarrow \mathbb{R}_+$ tq $x \mapsto \|x\|$

(i) (séparation) $\|x\| = 0 \Rightarrow x = 0$

(ii) (homogénéité) $\|\lambda \cdot x\| = |\lambda| \cdot \|x\| \quad \forall (\lambda, x) \in K \times E$

(iii) (inég. Δ) $\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\| \quad \forall (x, y) \in E^2$

On dit que $(E, \|\cdot\|)$ est un ev normé

\mathcal{C} est bien sûr le cas des normes que vous connaissez bien (euclidiennes) d'après

Rq (i) et (iii) impliquent $\|x\| \geq 0$ ac égalité ssi $x = 0$.

ex 1.1 sur \mathbb{R}

Prop (norme \rightarrow distance) R: $(E, \|\cdot\|)$ est un evm et n d est def par II.6

$$d: E \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$$
$$(x, y) \mapsto \|x - y\|$$

Alors d est une distance, de
 (E, d) est un espace métrique

Mais toute distance n'est pas induite par une norme. Celles-ci ont des propriétés particulières:

- invariance par translation ($d(x+z, y+z) = d(x, y)$)
- "homogénéité" ($d(\lambda x, \lambda y) = |\lambda| d(x, y)$)

et en fait cela les caractérise.

Notamment si $E \neq \{0\}$ elles ne sont pas bornées, de on a vu des dist. sur \mathbb{R} qui n'étaient pas associées à des normes.

Maintenant on va étudier en profondeur 2 familles d'exemples.

A. Normes usuelles sur \mathbb{K}^n

Def Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $1 \leq p < +\infty$. $\forall x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n$ on note

$$\|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$$

Quant à $p = +\infty$: $\|x\|_\infty = \max_{i \in \{1, \dots, n\}} |x_i|$

Proposition: $\forall p \in [1, +\infty[$, $x \mapsto \|x\|_p$ est une norme sur \mathbb{K}^n .

En outre $\lim_{p \rightarrow +\infty} \|x\|_p = \|x\|_\infty$.

Rq la + importante: $p=2$, norme euclidienne, celle à laquelle on définit la distance "physique". On rencontre aussi régulièrement $p=1$ et $p=+\infty$.

Dem. la séparation est évidente, ainsi que l'homogénéité.

• Pour l'inégalité 4, on commence par les cas simples $p=1, +\infty$ puis on traitera $1 < p < +\infty$ à l'aide de l'inégalité de Hölder dans ces instants