

Nous sommes maintenant près à parler de topologies sur ces espaces, i.e. de convergence, de continuité etc... Cela sera fait par la définition des boules qui joueront le rôle que les intervalles jouent dans \mathbb{R} .

II.14

§ 4. Topologie des espaces métriques

Déf Soit (E, d) un espace métrique. Étant donné $x \in E$ et $r > 0$ on définit

- la boule ouverte de centre x et de rayon r :

$$B(x, r) = \{y \in E, d(x, y) < r\}$$

- la boule fermée

$$\bar{B}(x, r) = \{y \in E, d(x, y) \leq r\}$$

- la sphère

$$S(x, r) = \{y \in E, d(x, y) = r\}$$

Rq. si on veut préciser la distance en question, on notera B_d, \bar{B}_d, S_d

- $\bar{B} = B \cup S$ (union disjointe)

- $B \subset \bar{B} \subset B_{(x, r')}$ $\forall r' > r$

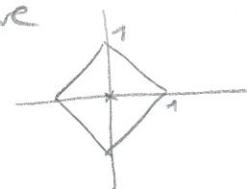
- $\text{diam}(B(x, r)) \leq 2r$ par inégalité triangulaire (idem pour \bar{B}, S)

↳ La boule est bornée

- inversement, tout ensemble borné est inclus dans une boule dont on peut choisir le centre arbitrairement

Ex Considérons les boules pour les \neq normes (et de distances) sur \mathbb{R}^2 . En prenant $x=0$ et $r=1$ on trouve

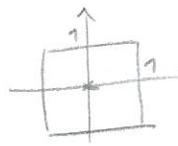
$$B_{1,1} = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 / |x_1| + |x_2| < 1\}$$



$$B_{\sqrt{2}, 1} = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 / \sqrt{x_1^2 + x_2^2} < 1\}$$



$$B_{1, \infty} = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 / |x_1| < 1 \text{ et } |x_2| < 1\}$$



On voit que $B_1 \subset B_{\sqrt{2}} \subset B_{\infty}$

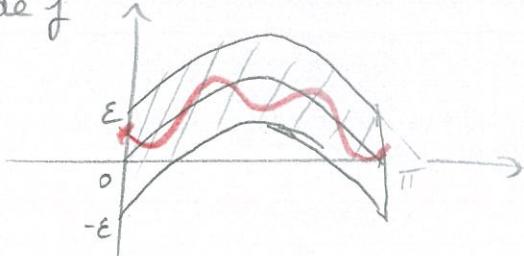
Peut-on s'y attendre?

On voit aussi que ces deux sont convexes cf ci-après

Exemple 2 $E = C([0, \pi], \mathbb{R})$, $d = d_\infty$, $f = \sin$

$$B(f, \varepsilon) = \{ g \in E / \lim_{x \rightarrow \pi} |g(x) - f(x)| \leq \varepsilon \text{ et } x \in [0, \pi] \}$$

Exo. du filo dont le graphe est inclus dans un "tube" de "rayon" autour de celui de f



Exos \circ $\text{Sous-ens}(\mathbb{R}, 1, 1)$, boules ouvertes = int. ouverts bornés fermées = segments

- union finie d'ens. bornés et fermés
- distance dist $(B(x, r), B(\tilde{x}, \tilde{r}))$

Def la + importante du chapitre

Def Soit (E, d) un espace métrique. Un sous-enssemble $A \subset E$ est dit ouvert (dans E) si pour tout $a \in A$, $\exists r > 0$ tq $B(a, r) \subset A$. On dit que A est fermé si son complémentaire dans E , $A^c = E \setminus A$, est ouvert

Rémarques

- par def, E et \emptyset sont ouverts dans E , donc aussi fermés
 - Si E est muni de la distance discrète d alors tous les sous-ens de E sont ouverts et fermés!
 - Δ Il faut toujours préciser "ouvert (resp. fermé) de quoi" En effet, considérons $(\mathbb{R}, d_{1,1})$. $[0, 1]$ n'est ni fermé ni ouvert dans $(\mathbb{R}, d_{1,1})$ mais il est les deux dans $([0, 1], \text{distance induite})$!
 - Plus généralement, on verra que si (E, d) est un espace métrique et $A \subset E$, $B(A)$ est un ouvert (resp. fermé) de (A, d_{induite})
- \Updownarrow
- B est l'intersection avec A d'un ouvert (resp. fermé) de (E, d)

Def métrique de voisinage. Dans un e.m. (E, d) on dit qu'un sous-ensamble $V \subset E$ est un voisinage de $a \in E$ si il existe $\varepsilon > 0$ tq $B(a, \varepsilon) \subset V$

Ainsi un sous-ens. A de E est ouvert si et seulement si il est un voisinage de chacun de ses points.

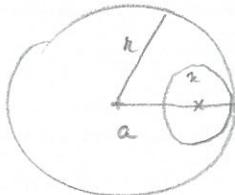
II.16

Proposition Dans un espace métrique,

- (i) les boules ouvertes sont des ouverts.
- (ii) fermées fermées.

Ça a l'air idiot mais c'est juste parce que la terminologie est cohérente

dém. (i)



Soit $B(a,r)$ une boule ouverte de (E,d) et $x \in B(a,r)$. Alors $r-d(x,a) > 0$ et la boule ouverte $B(x, r-d(x,a))$ est incluse dans $B(a,r)$. En effet, pour tout y dans cette boule,

$$d(y,x) \leq d(y,x) + d(x,a) < r - d(x,a) + d(x,a) = r, \text{ donc } y \in B(a,r)$$

Ainsi $B(a,r)$ est un ouvert de (E,d) . \square

(ii) Il s'agit de montrer que $(\overline{B}(a,r))^c$ est ouvert, pour tout $a \in E, r > 0$. Soit x un élément de cet ensemble. Alors $d(x,a)-r > 0$.

Si $y \in B(x, d(x,a)-r)$,

$$d(x,y) \geq d(x,x) - d(x,y) > r \text{ donc } y \in (\overline{B}(a,r))^c.$$

inégalité triangulaire

Donc $B(x, d(x,a)-r) \subset (\overline{B}(a,r))^c$. Cet ensemble est donc ouvert. \square

(Exo)

Exercice Montrer que toute sphère est un fermé.

Consequence :

Déf topologique de voisinage : Un ens. ensemble $V \subset E$ est un voisinage de $a \in E$ si V contient un ouvert contenant a .

Cette déf me fait plus intuise (explicite) de distance. C'est cette définition qu'on prendra en topologie générale où au lieu de se donner une distance on se donnera un ensemble de parties de E qu'on appellera des ouverts.

Proposition Dans un espace métrique

- (i) toute réunion quelconque d'ouverts est un ouvert.
- (ii) toute intersection finie d'ouverts est un ouvert

(faux pour intersection infinie au général. Ex: $\bigcap_{n=1}^{\infty}]-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}[= \{0\}$)

On dit que les ouverts d'un espace métrique (E, d) (définis à partir de la distance) forment une topologie sur E :

II.17

Def Une topologie sur un ensemble E est la donnée d'une partie $\mathcal{O} \subset P(E)$ stable par union (quelconque) et par intersection finie. Les éléments de \mathcal{O} sont appelés les ouverts de la topologie.

En topologie générale, une topologie \mathcal{O} sur E est la donnée initiale, (plutôt qu'une distance) et toutes les notions (voisinage, convergence, continuité) seront définies à partir de cette donnée. C'est pourquoi dans tout ce que nous allons voir nous appellerons, lorsque c'est possible, à reformuler les définitions en termes d'ouverts plutôt qu'en termes de distance.

Preuve de la proposition

(i) Supposons que $A = \bigcup_{x \in F} A_x$ où F est un ensemble quelqu'indéces et les A_x sont des ouverts de E . Si $a \in A$, $a \in A_x$ pour un certain x , et A_x est ouvert donc il existe $r > 0$ tq $B(a, r) \subset A_x$. Mais $A_x \subset A$ donc $B(a, r) \subset A$. A est donc ouvert. \square

(ii) Supposons à présent que $A = A_1 \cap \dots \cap A_n$ où $n \in \mathbb{N}^*$ (pour $n=0$ on obtient E lui-même) et A_i est ouvert $\forall i$. Alors si $a \in A$, $a \in A_i \forall i$ donc $\exists r_1, \dots, r_n$ tq $B(a, r_i) \subset A_i \forall i$. Mais alors $B(a, \min_i r_i) \subset A_i \forall i$ donc $C A = \bigcap_j A_j$. Donc A est ouvert. \square

\Rightarrow
(ou bien
défini
ou infini)

Consequence Une réunion (quelque) de boules ouvertes est un ouvert.

Si réciproquement, tout ouvert A de (E, d) est une réunion de boules ouvertes. En effet, $\forall x \in A$, $\exists r_x > 0$ tq $B(x, r_x) \subset A$, et on a alors $A = \bigcup_{x \in A} B(x, r_x)$. L'inclusion \supset n'est de la déf des r_x , et l'inclusion \subset est immédiate puisque $\forall x \in A$, $x \in B(x, r_x)$. Ainsi, dans un espace métrique, les ouverts sont les réunions de boules ouvertes.

Rq En passant au complémentaire et en utilisant : $(U_i; A_i)^c = \bigcap_i (A_i^c)$ et $(\bigcap_i A_i)^c = \bigcup_i A_i^c$

On obtient :

- toute intersection d'ensembles fermés est un fermé
- toute union finie d'ensembles fermés est un fermé

Réseau sur la topologie induite

(II.18)

Proposition. Si (E, d) est un espace métrique, $A \subseteq E$ et d_A désigne la distance induite par d sur A , les ouverts (resp. fermés) de (A, d_A) sont les intersections avec A d'ouverts (resp. fermés) de (E, d) .

Preuve (i) Ouverts : Observation Les toutes ouvertes de (A, d_A) sont des intersections de toutes ouvertes de (E, d) avec A :

$$\begin{aligned} \forall a \in A, \forall r > 0, B_{(A, d_A)}(a, r) &= \{x \in A, d_A(x, a) < r\} = \{x \in E, d(x, a) < r\} \cap A \\ &= B_{(E, d)}(a, r) \cap A \end{aligned}$$

Soit U un ouvert de (A, d_A) et $\pi : U \rightarrow \mathbb{R}^+$ tq $U = \bigcup_{x \in U} B_A(x, \pi(x))$

$$\text{Alors } U = \left(\underbrace{\bigcup_{x \in A} B_E(x, \pi(x))}_{\text{ouvert de } E} \right) \cap A$$

Ainsi tout ouvert de (A, d_A) est l'intersection d'un ouvert de (E, d) avec A .

Réciproquement. Soit \tilde{U} un ouvert de E : $\tilde{U} = \bigcup_{x \in \tilde{U}} B_E(x, \pi(x))$

$$\begin{aligned} \text{Alors } \tilde{U} \cap A &= \bigcup_{x \in \tilde{U}} (B_E(x, \pi(x)) \cap A) \\ &= \bigcup_{x \in \tilde{U} \cap A} (B_E(x, \pi(x)) \cap A) \\ &= \bigcup_{x \in \tilde{U} \cap A} B_A(x, \pi(x)) \quad \text{ouvert de } (A, d_A) \text{ car réunion} \\ &\quad \text{de toutes ouvertes} \quad \square \end{aligned}$$

(ii) fermé fait FCA

$$F \text{ fermé de } (A, d_A) \Leftrightarrow A \setminus F \text{ ouvert de } (A, d_A)$$

$$\Leftrightarrow \exists \tilde{U} \text{ ouvert de } (E, d) \text{ tq } A \setminus F = \tilde{U} \cap A$$

$$\Leftrightarrow \exists \tilde{F} \text{ fermé de } (E, d) \text{ tq } A \setminus F = (E \setminus \tilde{F}) \cap A$$

$$\Leftrightarrow F = A \setminus \overline{(E \setminus \tilde{F}) \cap A}$$

$$\Leftrightarrow F = A \cap \tilde{F}. \quad \square$$

Nous sommes maintenant prêts, après cette mise en place de vocabulaire, comme dans R₁, à nous intéresser aux notions de convergences, notamment de suites.

II. 19

§ 5 Convergence des suites

Dans H ce §. (E, d) désigne un espace métrique.

Def suite dans E: comme dans R₁ en remplaçant R₁ par E !
suite - suite

Def Soit (x_n) une suite dans E et $a \in E$. On dit que (x_n) converge vers a lorsque $\lim_{n \rightarrow +\infty} d(x_n, a) = 0$ i.e.:
 suite nulle!

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, d(x_n, a) < \varepsilon$$

Autrement dit $\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, x_n \in B(a, \varepsilon)$ (*)

et cela équivaut à :
 (def topologique) $\forall \text{ vois } V \text{ de } a, \exists N \in \mathbb{N}, \forall n \geq N, x_n \in V$ (**)

(On a clairement $(**)\Rightarrow(*)$ puisque les boules ouvertes sont des vois de a et comme H nous contient une boule ouverte, on a aussi $(*)\Rightarrow(**)$)

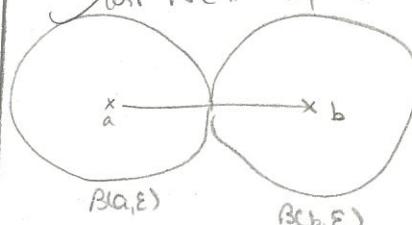
topo. gén.

R_g cette dernière def ne fait plus intervenir la distance (ou de façon cachée) mais seulement la notion de voisinage. Elle sera donc directement transposable pour les espaces topologiques généraux si on n'a pas de distance !

Proposition: Si la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers a dans E alors la limite a est unique et l'on note $a = \lim_{n \rightarrow +\infty} x_n$.

R_g Notons bien que la démo va utiliser la distance et pas seulement la déf abstraite de ur. Cette proposition sera fausse en général. Où est l'erreur, non ?

Dem Soit $b \in E$ tq $b \neq a$. Alors $d(a, b) > 0$. Notons $\varepsilon = \frac{d(a, b)}{2}$. Soit $N \in \mathbb{N}$ tq $\forall n \geq N, d(x_n, a) < \varepsilon$ comme $B(a, \varepsilon) \cap B(b, \varepsilon) = \emptyset$, $\forall m \geq N, x_m \notin B(b, \varepsilon)$. A fortiori (x_n) ne converge pas vers b !



Or pas vers b ! \square

inégalité Δ

topologien

Rg la preuve repose sur le fait que deux points distincts d'un espace métrique possèdent des voisinages disjoints. Un espace topologique qui a cette propriété sera dit séparé.

Les espaces métriques sont des espaces topologiques séparés mais il existe des espaces topologiques qui ne le sont pas, et ce ne sont pas juste des contre-exemples "exotiques". En général, l'espace des trajectoires d'un champ de vecteurs n'est pas séparé, et c'est un espace qui il est matériel d'étudier !.

D'autres résultats sur \mathbb{R} se généralisent :

(Ex)

exercice. Une suite convergente est bornée (Δ à la def de "borné" pour un espace métrique général)

• tout sous-suite d'une suite convergente cv vers la même limite

Def On dit que $a \in E$ est une valeur d'adhérence de la suite $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$

Si : $\forall \varepsilon > 0$, $\{n \in \mathbb{N} \mid d(x_n, a) < \varepsilon\} = \{n \in \mathbb{N} \mid x_n \in B(a, \varepsilon)\}$ est infini

De façon équivalente :

a est une v.a. de $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ si \forall voisinage V de a , $\#\{n \in \mathbb{N}, x_n \in V\} = +\infty$

(def topologique)

(Ex)

Prop a est une v.a. de $(x_n)_n$ ssi il existe une ss. suite de $(x_n)_n$ qui cv vers a

Δ

Ceci n'est pas vrai en général. On ne peut pas le démontrer sans utiliser la distance. Ce sera vrai dans les espaces à bases démontrables de voisinages.

Enfin, on sera dans le paragraphe suivant que :

Prop

L'ensemble des valeurs d'adhérence d'une suite est fermé

Comme dans \mathbb{R} , il y a une autre notion def de convergence : au sens de Cauchy.