

Chap 2 : Espaces métriques Espaces vectoriels normés Espaces préhilbertiens

On va commencer, dans les 3 res §, par def ces 3 types d'espaces, puis on généralisera les concepts du chap 1 à ce cadre. Un rôle important sera joué ici par les boules, qui viennent remplacer les intervalles de \mathbb{R} . Elles permettront de def les voisinages dans un tel espace. Dans le chap suivant, on verra que pour def une notion de lim sur un ensemble, on n'a eu fait pas besoin de distance, mais just de fixer au départ ce que on appelle les voisinages. C'est ça la top générale !
le formalisme de

§ 1. Espaces métriques

def Soit E un ensemble. On appelle distance sur E toute application $d: E \times E \rightarrow \mathbb{R}_+$ vérifiant les propriétés suivantes :

- (i) (Symétrie) $\forall x, y \in E, d(x, y) = d(y, x)$
- (ii) (séparation) $\forall x, y \in E, (d(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y)$
- (iii) (ineq. Δ) $\forall x, y, z \in E, d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$

Le couple (E, d) est appelé espace métrique

Ex 1) (distance usuelle sur \mathbb{R}) $d(x, y) = |y - x|$ (où $|\cdot|$ est la valeur absolue)
L'inégalité triangulaire se vérifie à partir des axiomes de corps ordonné en distinguant les cas. Spdg $0 \leq x < y$.

- si $x \leq z \leq y$, • si $z \leq x < y$, • si $x < y \leq z \dots$

2) Sur n'importe quel ensemble, on peut définir la distance discrète δ

$$\text{par } \forall x, y \in E, \delta(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } x = y \\ 1 & \text{si } x \neq y \end{cases}$$

Vérifier que elle satisfait les prop (i) à (iii) !

pour cette distance, ts les pts sont "isolés" (en mettra un sens précis la demis + tard) : il n'y a pas de pts à une distance ≤ 1 d'un pt donné.

3) le corps \mathbb{C} des nbs complexes

On note \mathbb{C} l'ensemble \mathbb{R}^2 muni de 2 lois de compositions :

• addition $(a_1, b_1) + (a_2, b_2) = (a_1 + a_2, b_1 + b_2)$

• multiplication $(a_1, b_1) \times (a_2, b_2) = (a_1 a_2 - b_1 b_2, a_1 b_2 + a_2 b_1)$

On vérifie que cela définit un corps. L'élément neutre pour l'addition est $(0, 0)$ et celui pour la mult est $(1, 0)$.

Notations usuelles : $0 = (0, 0)$, $1 = (1, 0)$, $i = (0, 1) \rightarrow i^2 = -1$

$\mathbb{C} = \left\{ \begin{matrix} a+ib, & a, b \in \mathbb{R} \\ (a, 1+b \cdot i) \end{matrix} \right\}$

Si $z \in \mathbb{C}$, on note $|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$ le module de z
" $a+ib$ "

On vérifie que $d(z_1, z_2) = |z_1 - z_2|$ définit une distance sur \mathbb{C}

(on peut le vérifier directement par ^{calcul euclidien} ou géométrie mais on va voir un argument général ci-dessous) (norme / produit scalaire)

4) On peut aussi "distordre" une distance sur \mathbb{R} en prenant une fct strictement monotone $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ et en posant $d(x, y) = |\varphi(x) - \varphi(y)|$

exemple : ex : si $\varphi = \arctan$, on se retrouve avec une distance bornée par π . On peut tip faire ça - (cf TD)

5) distance induite ex : $S^2 \subset \mathbb{R}^3$

(E, d) est un espace métrique alors $\forall A \subseteq E$, $(A, d|_{A \times A})$ est aussi un espace métrique. \triangle diffère de la distance géodésique sur S^2 , cf TD.

Def Si (E, d) est un espace métrique et $A \subseteq E$, on appelle diamètre de A la quantité $\text{diam}(A) = \sup \{ d(x, y), x, y \in A \} \in [0, +\infty]$ si $A \neq \emptyset$
 0 si $A = \emptyset$

On dit que A est borné si $\text{diam}(A) < +\infty$, et que la distance elle-même est bornée si $\text{diam}(E) < +\infty$.

Rq : le caractère borné ou non dépend de la distance choisie! (cf R)

• $\text{diam}(A) < +\infty$ n'implique pas l'existence de $x, y \in A$ tq $d(x, y) = \text{diam}(A)$
 la borne le sup n'est pas forcément atteint.
 ex $\mathbb{Q} \subset \mathbb{C} \subset \mathbb{R}$ (distance usuelle)

On peut aussi définir $d(A, B)$ pour des sous-ensembles non vides A & B d'un espace métrique (E, d) :

(11.4)

Def $d(A, B) = \inf \{ d(x, y) \mid x \in A, y \in B \} \geq 0$

(A non vide on peut poser $d(A, B) = +\infty$ si $A \cap B = \emptyset$)

(100)

Prop: $d(A, B) = \inf_{x \in A} d(x, B) = \inf_{y \in B} d(y, A)$

$d(x, A) = d(x, A)$

• Si $A \cap B \neq \emptyset$, alors $d(A, B) = 0$, mais la réciproque n'est pas vraie (trouver un exemple)

• la distance est une fonction décroissante de A et B pour l'inclusion

⚠ ne pas confondre avec la distance sur l'ensemble des parties d'un espace métrique. (cf TD)

Exercice $\text{diam}(A \cup B) \leq \text{diam}(A) + \text{diam}(B) + \text{dist}(A, B)$
donner un cas d'inégalité stricte.

Avant de passer à 2 leçons d'ici importantes, un ex où on construit un nouvel espace métrique à partir d'un autre: distance uniforme sur les fonctions bornées

Def Soit (E, d) un e.m et X un ensemble (qq, non vide). On dit qu'une application $f: X \rightarrow E$ est bornée (pour la distance d) si son image $f(X) = \{f(x), x \in X\}$ est un ss-ens. borné de (E, d) .
On note $B(X, E)$ l'ensemble des applications bornées de X dans E .

Si $f, g \in B(X, E)$, on définit

$$d(f, g) = \sup_{x \in X} d(f(x), g(x)) < +\infty$$

(*) en effet, étant donné $x_0 \in X$, on a, $\forall x \in X$
 $d(f(x), g(x)) \leq d(f(x), f(x_0)) + d(f(x_0), g(x_0)) + d(g(x_0), g(x))$
 $\leq \underbrace{\text{diam}(f(X))}_{< +\infty} + d(f(x_0), g(x_0)) + \underbrace{\text{diam}(g(X))}_{< +\infty}$
 $< +\infty$

(100)

Alors d est une distance sur $B(X, E)$, appelée parfois distance uniforme