

## Feuille 2 : Équations différentielles (suite)

Correction

**Exercice 1.** Les deux équations à étudier sont linéaires du premier ordre à coefficients variables. On commence donc par résoudre l'équation homogène associée, puis on détermine une solution particulière de l'équation complète grâce à la méthode de la variation de la constante (ou pas), et on déduit enfin l'ensemble de toutes les solutions de l'équation initiale.

1. L'équation  $(E_1)$  est de la forme  $y' = a(x)y + b(x)$  avec  $a$  définie sur  $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$  par  $a(x) = \tan(x)$  et  $b : x \in \mathbb{R} \mapsto \cos(x)$ . Les solutions maximales seront donc définies sur  $I = ] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ .

La fonction  $\tan = \frac{\sin}{\cos} = \frac{-\cos'}{\cos}$  admet pour primitive  $-\ln|\cos| = -\ln(\cos) = \ln\left(\frac{1}{\cos}\right)$  sur  $I$ . L'ensemble des solutions de l'équation homogène associée  $(EH_1)$  est donc

$$\left\{ f : x \in I \mapsto C \exp\left(\ln\left(\frac{1}{\cos(x)}\right)\right) = \frac{C}{\cos(x)}, C \in \mathbb{R} \right\}.$$

On cherche une solution particulière de  $(E_1)$  sous la forme  $f : x \in I \mapsto \frac{C(x)}{\cos(x)}$  avec  $C : I \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$ .  $f$  est solution de  $(E_1)$  si et seulement si

$$\begin{aligned} \forall x \in I, f'(x) = \tan(x)f(x) - \cos^2(x) &\Leftrightarrow \forall x \in I, \frac{C'(x)}{\cos(x)} + C(x) \frac{\sin(x)}{\cos^2(x)} = \tan(x) \frac{C(x)}{\cos(x)} - \cos^2(x) \\ &\Leftrightarrow \forall x \in I, \frac{C'(x)}{\cos(x)} = -\cos^2(x) \\ &\Leftrightarrow \forall x \in I, C'(x) = -\cos^3(x). \end{aligned}$$

Pour déterminer une primitive de  $-\cos^3$ , on "linéarise" :

$$\begin{aligned} \forall x \in \mathbb{R}, -(\cos(x))^3 &= -\left(\frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}\right)^3 \\ &= -\frac{1}{8} (e^{i3x} + 3e^{i2x}e^{-ix} + 3e^{ix}e^{-i2x} + e^{-i3x}) \\ &= -\frac{1}{8} (2\cos(3x) + 6\cos(x)) \\ &= -\frac{1}{4} (\cos(3x) + 3\cos(x)). \end{aligned}$$

Donc  $-\cos^3$  admet pour primitive  $x \mapsto -\frac{1}{4} \left( \frac{\sin(3x)}{3} + 3\sin(x) \right)$ , et  $(E_1)$  admet donc pour solution particulière :

$$f : x \in I \mapsto -\frac{\frac{\sin(3x)}{3} + 3\sin(x)}{4\cos(x)}.$$

L'ensemble des solutions maximales de  $(E_1)$  est donc l'ensemble des fonctions de la forme

$$g : x \in I \mapsto -\frac{\frac{\sin(3x)}{3} + 3\sin(x)}{4\cos(x)} + \frac{C}{\cos(x)}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

2. Pour tout  $x \in \mathbb{R}$ ,  $1 + x^2 \neq 0$  donc l'équation  $(E_2)$  peut être mise sous la forme  $y' = a(x)y + b(x)$  avec  $a : x \in \mathbb{R} \mapsto -\frac{1}{1+x^2}$  et  $b : x \in \mathbb{R} \mapsto \frac{1}{1+x^2}$ . Les solutions maximales seront donc définies sur  $\mathbb{R}$ .

La fonction  $a$  admet pour primitive  $-\arctan$  sur  $\mathbb{R}$ . L'ensemble des solutions de l'équation homogène associée ( $EH_2$ ) est donc

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto C \exp(-\arctan(x)), C \in \mathbb{R}\}.$$

On peut remarquer (ou pas...) que la fonction constante égale à 1 est solution de ( $E_2$ ). L'ensemble des solutions maximales de ( $E_2$ ) est donc l'ensemble des fonctions de la forme

$$g : x \in \mathbb{R} \mapsto 1 + C e^{-\arctan(x)}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

**Exercice 2.** 1. À nouveau, l'équation à étudier est linéaire du premier ordre à coefficients variables. Si l'on se restreint à  $\mathbb{R}_+^*$ , elle peut être mise sous la forme  $y' = a(x)y + b(x)$  avec  $a : x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto -\frac{2}{x}$  et  $b : x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto \frac{1}{1+x^2}$ . Les solutions maximales dans ce cas restreint seront définies sur  $\mathbb{R}_+^*$ .

La fonction  $a$  admet pour primitive  $x \mapsto -2 \ln(x) = \ln(\frac{1}{x^2})$  sur  $\mathbb{R}_+^*$ . L'ensemble des solutions de l'équation homogène associée ( $EH$ ) est donc

$$\{f : x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto C \exp(\ln(\frac{1}{x^2})) = \frac{C}{x^2}, C \in \mathbb{R}\}.$$

On cherche une solution particulière de ( $E$ ) sous la forme  $f : x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto \frac{C(x)}{x^2}$  avec  $C : \mathbb{R}_+^* \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$ .  $f$  est solution de ( $E$ ) si et seulement si

$$\begin{aligned} \forall x \in \mathbb{R}_+^*, f'(x) = -2\frac{f(x)}{x} + \frac{1}{1+x^2} &\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}_+^*, \frac{C'(x)}{x^2} - \frac{2C(x)}{x^3} = -2\frac{C(x)}{x^3} + \frac{1}{1+x^2} \\ &\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}_+^*, \frac{C'(x)}{x^2} = \frac{1}{1+x^2} \\ &\Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}_+^*, C'(x) = \frac{x^2}{1+x^2} = 1 - \frac{1}{1+x^2} \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R}, \forall x \in \mathbb{R}_+^*, C(x) = x - \arctan(x) + \lambda. \end{aligned}$$

Ainsi, ( $E$ ) admet pour solution particulière  $x \mapsto \frac{x - \arctan(x)}{x^2}$ . L'ensemble des solutions maximales de ( $E$ ) sur  $\mathbb{R}_+^*$  est donc l'ensemble des fonctions de la forme

$$g_C : x \in \mathbb{R}_+^* \mapsto \frac{x - \arctan(x) + C}{x^2}, \quad C \in \mathbb{R}.$$

De la même façon, les solutions maximales de ( $E$ ) sur  $\mathbb{R}_-^*$  sont les fonctions de la forme

$$h_{C'} : x \in \mathbb{R}_-^* \mapsto \frac{x - \arctan(x) + C'}{x^2}, \quad C' \in \mathbb{R}.$$

Au voisinage de  $0^+$ ,  $\arctan(x) = x - \frac{x^3}{3} + o(x^3)$  donc  $g_C(x) = \frac{x}{3} + o(x) + \frac{C}{x^2}$ , qui est prolongeable par continuité en 0 si et seulement si  $C = 0$ . Il en est de même pour  $h_{C'}$ . La seule éventuelle solution de ( $E$ ) définie sur  $\mathbb{R}$  tout entier coïncide donc avec  $g_0$  sur  $\mathbb{R}_+^*$ , avec  $h_0$  sur  $\mathbb{R}_-^*$  et vaut 0 en 0 puisque c'est la limite de  $g_0$  et  $h_0$  en  $0^+$  et  $0^-$  respectivement. La fonction ainsi définie admet bien un développement limité à l'ordre 1 en 0, donc elle y est dérivable (ailleurs on le savait déjà), de dérivée  $\frac{1}{3}$ , et elle satisfait bien ( $E$ ) y compris en  $x = 0$ . C'est donc bien l'unique solution de ( $E$ ) définie sur  $\mathbb{R}$  tout entier.

**Exercice 3.** Les trois équations à étudier sont linéaires du second ordre à coefficients constants. On commence donc par résoudre l'équation homogène associée (( $E_1$ ) est déjà homogène) à l'aide du polynôme caractéristique de l'équation, puis (pour ( $E_2$ ) et ( $E_3$ )) on détermine une solution particulière de l'équation complète en remarquant que le second

membre est de type polynomial ou exponentiel (et en particulier défini sur  $\mathbb{R}$  tout entier), et on déduit enfin l'ensemble de toutes les solutions de l'équation initiale, qui sont elles aussi définies sur  $\mathbb{R}$  tout entier.

1. Le polynôme caractéristique de l'équation homogène  $(E_1)$  est  $\chi_1(X) = X^2 - 5X + 6$ , qui a deux racines réelles distinctes 2 et 3. L'ensemble des solutions maximales de  $(E_1)$  est donc

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto \lambda e^{2x} + \mu e^{3x}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

2. Le polynôme caractéristique de l'équation homogène  $(EH_2)$  associée à  $(E_2)$  est  $\chi_2(X) = X^2 - 4X + 4 = (X - 2)^2$ , qui a 2 pour racine réelle double. L'ensemble des solutions maximales de  $(EH_2)$  est donc

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto (\lambda + \mu x)e^{2x}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

Le second membre de  $(E_2)$  est polynomial de degré 2 donc  $(E_2)$  admet une solution particulière polynomiale de degré 2. Déterminons-la. Pour tout  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ ,  $f : x \in \mathbb{R} \mapsto ax^2 + bx + c$ , de dérivées première et seconde  $f' : x \mapsto 2ax + b$  et  $f'' : x \mapsto 2a$ , est solution de  $(E_2)$  si et seulement si

$$\begin{aligned} \forall x \in \mathbb{R}, 2a - 4(2ax + b) + 4(ax^2 + bx + c) &= x^2 \\ \Leftrightarrow \forall x \in \mathbb{R}, 4ax^2 + 4(b - 2a)x + (2a - 4b + 4c) &= x^2 \\ \Leftrightarrow (\text{par identification}) \begin{cases} 4a = 1 \\ 4(b - 2a) = 0 \\ 2a - 4b + 4c = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow a = \frac{1}{4}, b = 2a = \frac{1}{2} \text{ et } c = \frac{1}{4}(4b - 2a) &= \frac{3}{8}. \end{aligned}$$

Ainsi, l'ensemble des solutions maximales de  $(E_2)$  est

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto (\lambda + \mu x)e^{2x} + \frac{1}{4}x^2 + \frac{1}{2}x + \frac{3}{8}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

3. Le polynôme caractéristique de l'équation homogène  $(EH_3)$  associée à  $(E_3)$  est  $\chi_3(X) = X^2 - 1 = (X - 1)(X + 1)$ , qui a deux racines réelles distinctes 1 et  $-1$ . L'ensemble des solutions maximales de  $(EH_3)$  est donc

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto \lambda e^x + \mu e^{-x}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

Le second membre de  $(E_2)$  est de la forme  $x \mapsto e^{rx}$  avec  $r$  racine simple du polynôme caractéristique donc  $(E_3)$  admet une solution particulière de la forme  $f : x \mapsto axe^{rx}$ , avec  $a \in \mathbb{R}$ . Une telle  $f$  a pour dérivées successives  $f' : x \mapsto axe^{rx} + ae^{rx} = (ax + a)e^{rx}$  et  $f'' : x \mapsto (ax + a)e^{rx} + ae^{rx} = (ax + 2a)e^{rx}$ , donc elle est solution de  $(E_3)$  si et seulement si

$$\forall x \in \mathbb{R}, (ax + 2a)e^{rx} - axe^{rx} = e^{rx}, \text{ i.e. } a = \frac{1}{2}.$$

Finalement, l'ensemble des solutions maximales de  $(E_3)$  est

$$\{f : x \in \mathbb{R} \mapsto (\lambda + \frac{x}{2})e^x + \mu e^{-x}, \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}.$$

**Exercice 4.** Dans tous ces exemples, on a procédé par équivalences pour déterminer les solutions, mais il peut être plus simple (bien qu'un peu plus long), d'un point de vue rédactionnel, de procéder par analyse synthèse : "si  $f$  est solution, alors...", puis vérifier que la formule obtenue donne bien une solution.

1.  $(E_1)$  est de la forme  $y' = f(y)$  avec  $f$  de classe  $C^1$  sur  $\mathbb{R}$  donc le théorème de Cauchy-Lipschitz s'applique. Elle est en outre autonome (pas de dépendance en  $t$ ) donc il suffit de déterminer les solutions avec condition initiale du type  $y(0) = \alpha \in \mathbb{R}$  pour en déduire toutes les autres. En effet, si  $(t_0, \alpha) \in \mathbb{R}^2$  et si  $z : ]a, b[ \rightarrow \mathbb{R}$  est l'unique solution maximale du pb de Cauchy

$$\begin{cases} y' = 1 + y^2 \\ y(0) = \alpha \end{cases},$$

l'unique solution maximale du pb de Cauchy

$$\begin{cases} y' = 1 + y^2 \\ y(t_0) = \alpha \end{cases}$$

est  $t \in ]a + t_0, b + t_0[ \mapsto z(t - t_0)$ . En effet, c'est une solution (vérification immédiate), elle est maximale sinon  $z$  ne le serait pas (à vérifier), et on conclut par unicité.

Soit donc  $\alpha \in \mathbb{R}$  et  $z$  une fonction définie sur un intervalle ouvert  $I$  de  $\mathbb{R}$  contenant 0. Alors :

$$z \text{ est sol. du pb de Cauchy } \begin{cases} y' = 1 + y^2 \\ y(0) = \alpha \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, z'(t) = 1 + (z(t))^2 (\neq 0)$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \frac{z'(t)}{1 + (z(t))^2} = 1$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \int_0^t \frac{z'(s)}{1 + (z(s))^2} ds = t$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \int_{z(0)}^{z(t)} \frac{du}{1 + u^2} = t$$

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, \arctan(z(t)) - \arctan(\alpha) = t$$

(ceci entraîne bien  $z(0) = \alpha$  par injectivité de  $\arctan$ )

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, \arctan(z(t)) = t + \arctan(\alpha)$$

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, t + \arctan \alpha \in ] - \frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[ \text{ et } z(t) = \tan(t + \arctan \alpha)$$

$$\Leftrightarrow I \subset ] - \frac{\pi}{2} - \arctan \alpha, \frac{\pi}{2} - \arctan \alpha[ \text{ et } \forall t \in I, z(t) = \tan(t + \arctan \alpha).$$

Ainsi, la solution maximale de  $(E_1)$  valant  $\alpha$  en 0 est

$$t \in ] - \frac{\pi}{2} - \arctan \alpha, \frac{\pi}{2} - \arctan \alpha[ \mapsto \tan(t + \arctan \alpha).$$

2. Pour  $(E_2)$ , on raisonne comme pour  $(E_1)$ . Soit  $\alpha \in \mathbb{R}$  et  $z$  une fonction définie sur un intervalle ouvert  $I$  de  $\mathbb{R}$  contenant 0. Alors

$$z \text{ est sol. du pb de Cauchy } \begin{cases} y' = e^y \\ y(0) = \alpha \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, z'(t) = e^{z(t)} (\neq 0)$$

$$\Leftrightarrow z(0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \frac{z'(t)}{e^{z(t)}} = z'(t)e^{-z(t)} = -(e^{-z})'(t) = 1$$

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, e^{-\alpha} - e^{-z(t)} = t$$

(ceci entraîne bien  $z(0) = \alpha$  par injectivité de  $\exp$ )

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, e^{-z(t)} = e^{-\alpha} - t$$

$$\Leftrightarrow \forall t \in I, e^{-\alpha} - t > 0 \text{ et } -z(t) = \ln(e^{-\alpha} - t)$$

$$\Leftrightarrow I \subset ] - \infty, e^{-\alpha}[ \text{ et } \forall t \in I, z(t) = -\ln(e^{-\alpha} - t).$$

Ainsi, la solution maximale de  $(E_2)$  valant  $\alpha$  en 0 est

$$t \in ]-\infty, e^{-\alpha}[ \mapsto z(t) = -\ln(e^{-\alpha} - t).$$

**3.**  $(E_3)$  est de la forme  $y' = f(t)g(y)$  avec  $f$  et  $g$  de classe  $C^1$  (sur  $\mathbb{R}$ ) donc le théorème de Cauchy-Lipschitz s'applique. En particulier, la fonction constante égale à 0 est solution donc par unicité de la solution maximale à condition initiale donnée, les autres solutions ne s'annulent pas. Soit donc  $(t_0, \alpha) \in \mathbb{R}^2$  et  $z$  une fonction ne s'annulant pas, définie sur un intervalle ouvert  $I$  de  $\mathbb{R}$  contenant  $t_0$ . Supposons  $\alpha$  (et donc  $z$ )  $> 0$ . Alors :

$$\begin{aligned} z \text{ est sol. du pb de Cauchy } & \begin{cases} y' = ty \\ y(t_0) = \alpha \end{cases} \\ \Leftrightarrow z(t_0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, z'(t) = tz(t) \\ \Leftrightarrow z(t_0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \frac{z'(t)}{z(t)} = t \\ \Leftrightarrow \forall t \in I, \ln\left(\frac{z(t)}{\alpha}\right) = \frac{t^2 - t_0^2}{2} \\ \Leftrightarrow \forall t \in I, z(t) = \alpha e^{(t^2 - t_0^2)/2}. \end{aligned}$$

Ainsi, la solution maximale de  $(E_3)$  valant  $\alpha > 0$  en  $t_0$  est  $t \in \mathbb{R} \mapsto \alpha e^{(t^2 - t_0^2)/2}$ , et il en est de même pour  $\alpha < 0$ .

**4.** Enfin,  $(E_4)$  est de la forme  $y' = f(t)g(y)$  avec  $g$  définie sur  $[-1, 1]$  mais de classe  $C^1$  seulement sur  $] -1, 1[$ , et  $f$  définie et  $C^1$  sur  $] -1, 1[$ .  $g$  s'annule en  $\pm 1$ , donc les fonctions constantes égales à  $\pm 1$  sur  $] -1, 1[$  sont des solutions (maximales), mais comme  $g$  n'est pas  $C^1$  au voisinage de 1, on ne peut pas appliquer le théorème de Cauchy-Lipschitz pour dire qu'une solution qui prend la valeur  $\pm 1$  est constante égale à cette valeur (nous verrons que ce n'est en effet pas le cas). CL s'applique en revanche pour les fonctions définies *et à valeurs dans*  $] -1, 1[$ . Commençons par trouver les solutions maximales de ce type.

Soient donc  $(t_0, \alpha) \in ] -1, 1[^2$  et  $z$  une fonction  $C^1$  à valeurs dans  $] -1, 1[$ , définie sur un intervalle ouvert  $I \subset ] -1, 1[$  (où l'équation a un sens) contenant  $t_0$ . Alors :

$$\begin{aligned} z \text{ est sol. du pb de Cauchy } & \begin{cases} y' = \sqrt{\frac{1-y^2}{1-t^2}} \\ y(t_0) = \alpha \end{cases} \\ \Leftrightarrow z(t_0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, z'(t) = \sqrt{\frac{1 - (z(t))^2}{1 - t^2}} \\ \Leftrightarrow z(t_0) = \alpha \text{ et } \forall t \in I, \frac{z'(t)}{\sqrt{1 - (z(t))^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 - t^2}} \\ \Leftrightarrow \forall t \in I, \arcsin(z(t)) - \arcsin(\alpha) = \arcsin(t) - \arcsin(t_0) \\ \Leftrightarrow \forall t \in I, \arcsin(\alpha) + \arcsin(t) - \arcsin(t_0) \in ] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[ \\ \text{et } z(t) = \sin(\arcsin(t) + \arcsin(\alpha) - \arcsin(t_0)) \end{aligned}$$

(pour  $\Leftarrow$ , on utilise que  $\arcsin \circ \sin = \text{id}$  sur  $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ , ce qui n'est pas vrai sur  $\mathbb{R}$ ). Notons  $\beta = \arcsin(\alpha) - \arcsin(t_0) \in ] -\pi, \pi[$ . D'après la dernière équivalence, si  $z$  est solution,  $I$  est tel que pour tout  $t \in I$ ,  $\arcsin(t) + \beta \in ] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ , donc

$$\arcsin(t) \in ] -\frac{\pi}{2} - \beta, \frac{\pi}{2} - \beta[ \cap ] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[ = ] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} - \beta[ \text{ ou } ] -\frac{\pi}{2} - \beta, \frac{\pi}{2}[$$

selon le signe de  $\beta$ , i.e.  $I \subset ]-1, \cos(\beta)[$  si  $\beta \geq 0$  et  $I \subset ]-\cos\beta, 1[$  si  $\beta \leq 0$  ( $\sin(\frac{\pi}{2} - \beta) = \cos\beta$  et  $\sin(-\frac{\pi}{2} - \beta) = -\cos\beta$ ). Réciproquement, si l'inclusion est satisfaite, la fonction  $z$  définie dans la dernière ligne des équivalences est bien solution. Finalement, la solution maximale du problème de Cauchy (toujours avec la contrainte d'être à valeurs dans  $] - 1, 1[$ ) est la fonction

$$\begin{aligned} z_\beta : t \in I &\mapsto \sin(\arcsin(t) + \beta) = \sin(\arcsin(t)) \cos \beta + \sin \beta \cos(\arcsin(t)) \\ &= (\cos \beta)t + (\sin \beta)\sqrt{1 - t^2} \end{aligned}$$

avec  $I = ]-1, \cos(\beta)[$  si  $\beta \geq 0$  et  $I = ]-\cos\beta, 1[$  si  $\beta \leq 0$ .

Si maintenant on n'impose plus que les solutions soient à valeurs dans  $] - 1, 1[$  (i.e. qu'elles peuvent aussi prendre les valeurs  $\pm 1$ ), il s'agit de se demander si les solutions ci-dessus peuvent être prolongées à un intervalle plus grand (mais lui toujours inclus dans  $] - 1, 1[$ , car l'équation n'a pas de sens pour  $t \notin ] - 1, 1[$ ).

On remarque que si  $\beta > 0$ ,  $z_\beta$  admet pour limite 1 en  $\cos(\beta)$ , et que donc, de par l'équation,  $z'_\beta$  y admet pour limite 0.  $z_\beta$  se prolonge donc en fonction  $C^1$  sur  $] - 1, \cos(\beta)[$ , toujours solution. La fonction constante égale à 1 étant solution, on peut prolonger  $z_\beta$  à  $] - 1, 1[$  tout entier par cette fonction et ce prolongement est une solution maximale du pb de Cauchy.

Mais  $y \mapsto \sqrt{1 - y^2}$  n'est pas  $C^1$  au voisinage de 1, donc le théorème de Cauchy Lipschitz ne s'applique pas, et le pb de Cauchy pourrait avoir une autre solution maximale. La seule autre façon de prolonger  $z_\beta$  au delà de  $\cos(\beta)$  serait par une solution non constante de l'équation, donc de la forme  $z_\gamma$ , définie à droite de  $\cos\beta$  et ayant pour limite 1 en  $\cos\beta^+$ . Il faudrait donc en particulier que  $\cos(\beta)$  soit la borne gauche de l'intervalle maximal de définition de  $z_\gamma$ , donc que  $\gamma$  soit négatif, mais la limite d'un tel  $z_\gamma$  en cette borne gauche est  $-1$ .

Ainsi la seule façon de prolonger  $z_\beta$  était finalement par la fonction constante égale à 1. On procède de même pour  $\beta < 0$ , et on a ainsi déterminé l'ensemble des solutions maximales de l'équation : elles sont toutes définies sur  $] - 1, 1[$  et ce sont les fonctions constantes égales à  $\pm 1$  et les fonctions  $z_\beta$  avec  $\beta \geq 0$  prolongées par 1 ou les fonctions  $z_\gamma$  avec  $\gamma \leq 0$  prolongées par  $-1$ .

On constate notamment que pour un  $t_0 \in ] - 1, 1[$  donné, il y a une infinité de solutions valant 1 en  $t_0$  : toutes les  $z_\beta$  avec  $\beta \geq 0$  et  $\cos(\beta) \leq t_0$ . Il n'y a donc pas unicité de la solution maximale au problème de Cauchy correspondant.