
MAT4213 - GÉOMÉTRIE DIFFÉRENTIELLE
Deuxième semestre — 2020-2021

Fiche 1: Calcul différentiel sur \mathbb{R}^n

1. Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ une application différentiable.

- (a) Rappeler ce que cela signifie.
- (b) Dériver la fonction $u(x) = f(x, -x)$.
- (c) Différentier la fonction $g(x, y) = f(y, x)$.

2. Soient $p = (2, 0, -1) \in \mathbb{R}^3$, $v = (2, -1, 3) \in T_p \mathbb{R}^3 = \mathbb{R}^3$ et $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$. Calculer la différentielle de f au point p et dans la direction v dans les cas suivants :

- (a) $f(x, y, z) = x + yz$,
- (b) $f(x, y, z) = z^3 + x \cos(y)$.

3. (a) Soit U_i le i -ème vecteur de la base canonique de \mathbb{R}^n avec $1 \leq i \leq n$. Montrer que, pour toute fonction $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$,

$$U_i[f] = \frac{\partial f}{\partial x_i}.$$

Pour cette raison, on note souvent $U_i = \frac{\partial}{\partial x_i}$.

(b) Soit $X = (X_1, \dots, X_n)$ un champ de vecteurs sur \mathbb{R}^n . Montrer l'égalité :

$$X[f] = \sum_{i=1}^n X_i \frac{\partial f}{\partial x_i}.$$

4. Soient $V(x, y, z) = (y^2, 0, -x)$, $f(x, y, z) = xy$ et $g(x, y, z) = z^3$. Calculer :

- (a) $V[f]$,
- (b) $V[g]$,
- (c) $V[fg]$,
- (d) $fV[g] - gV[f]$,
- (e) $V[V[f]]$.

5. Soient V et W deux champs de vecteurs sur \mathbb{R}^n tels que pour toute fonction $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ on ait $V[f] = W[f]$. Montrer que $V = W$.

6. Si E est un \mathbb{R} -espace vectoriel, on note $\Lambda^k E^*$ l'espace vectoriel des formes k -linéaires alternées sur E .

- (a) Soient $\phi \in \Lambda^k E^*$ et $\psi \in \Lambda^\ell E^*$. Donner la définition de $\phi \wedge \psi \in \Lambda^{k+\ell} E^*$.
- (b) Quel est le lien entre $\phi \wedge \psi$ et $\psi \wedge \phi$?
- (c) Considérer le cas où $k = \ell = 1$.
- (d) Soient $\phi_1, \dots, \phi_k \in \Lambda^1 E^*$. Calculer $\phi_1 \wedge \dots \wedge \phi_k$.
- (e) On note $(U_1, \dots, U_n) = (\frac{\partial}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n})$ la base canonique de l'espace vectoriel \mathbb{R}^n et $(U_1^*, \dots, U_n^*) = (dx_1, \dots, dx_n)$ sa base duale. Soit $\phi \in \Lambda^k(\mathbb{R}^n)^*$. Étant donné $\phi \in \Lambda^k(\mathbb{R}^n)^*$, montrer que

$$\phi = \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \phi(U_{i_1}, \dots, U_{i_k}) U_{i_1}^* \wedge \dots \wedge U_{i_k}^*.$$

- (f) Montrer que $(U_{i_1}^* \wedge \cdots \wedge U_{i_k}^*)_{1 \leq i_1 < \cdots < i_k \leq n}$ forme une base de $\Lambda^k(\mathbb{R}^n)^*$ et en déduire sa dimension.
- (g) Comment écrit-on communément $U_1^* \wedge \cdots \wedge U_n^*$?

7. Soient $f, g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ deux fonctions différentiables. Montrer l'égalité :

$$df \wedge dg = \left(\frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial g}{\partial y} - \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial g}{\partial x} \right) dx \wedge dy.$$

8. Calculer $(xdx - ydy) \wedge (zdx + xdz)$.

9. (a) Rappeler la définition de $d\phi$ où ϕ est une k -forme différentiable sur \mathbb{R}^n .

(b) Soit $\phi = f dx + g dy + h dz$ une 1-forme sur \mathbb{R}^3 . Exprimer $d\phi$.

10. Sur \mathbb{R}^n , on se donne une k -forme différentielle ω et une ℓ -forme différentielle ϕ . Démontrer les égalités :

(a) $d(\omega \wedge \phi) = d\omega \wedge \phi + (-1)^k \omega \wedge d\phi$,

(b) $d(d\omega) = 0$ si ω est de classe C^2 .

11. Soient $\phi = yz dx$, $\psi = \sin(z) dx + \cos(z) dy$ et $\xi = dy + z dz$ des 1-formes sur \mathbb{R}^3 . Calculer $\phi \wedge \psi$, $\psi \wedge \xi$, $\xi \wedge \phi$, $d\phi$, $d\psi$ et $d\xi$.

12. Montrer que les coordonnées polaires définissent un difféomorphisme entre deux ouverts de \mathbb{R}^2 à préciser.

13. Même question pour les coordonnées sphériques dans \mathbb{R}^3 .

14. Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ une application différentiable, que l'on écrira $f = (f_1, \dots, f_m)$, et α et β des formes différentielles sur \mathbb{R}^m .

(a) Rappeler la définition de $f^*\alpha$.

(b) Démontrer l'égalité $f^*(\alpha \wedge \beta) = (f^*\alpha) \wedge (f^*\beta)$.

(c) Étant donné la forme différentielle $\alpha = \sum_{i=1}^m \alpha_i dy_i$, exprimer $f^*\alpha$.

(d) Soit $f(x, y, z) = (u, v) = (x^2, y^3 + \cos(z))$, $\alpha = u dv + du$ et $\beta = du \wedge dv$, calculer $f^*\alpha$ et $f^*\beta$.

15. Soient U et V deux ouverts de \mathbb{R}^n et $\phi : U \rightarrow V$ un difféomorphisme, que l'on écrira $\phi(x) = (\phi_1(x), \dots, \phi_n(x))$, pour $x \in U$. On écrira $(x_i)_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$ les coordonnées d'un élément de l'ouvert $U \subseteq \mathbb{R}^n$ et $(y_i)_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$ les coordonnées d'un élément de l'ouvert $V \subseteq \mathbb{R}^n$. Montrer que le (déterminant) jacobien $\text{jac}(\phi) : U \rightarrow \mathbb{R}$ vérifie

$$\phi^*(dy_1 \wedge \cdots \wedge dy_n) = \text{jac}(\phi) dx_1 \wedge \cdots \wedge dx_n.$$

Calculer le jacobien des coordonnées polaires et sphériques.

16. Soient $r > 0$ et $\phi : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ l'application définie par :

$$\phi(x) = \frac{x}{\sqrt{\|x\|^2 + r^2}},$$

où $\| \cdot \|$ désigne la norme euclidienne. Montrer que ϕ est un difféomorphisme de \mathbb{R}^n sur un ouvert que l'on précisera. Déterminer l'image de la boule de centre $\mathbf{0}_{\mathbb{R}^n}$ et de rayon $\rho > 0$ par ϕ .