

**MAT244 : Corrigé du contrôle continu du 20 avril 2012**

**Question de cours.** Soit  $(E, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  un espace hermitien de dimension finie sur  $\mathbb{C}$ . On rappelle qu'un endomorphisme unitaire est un endomorphisme  $u$  tel que  $\|u(x)\| = \|x\|$  pour tout  $x \in E$ .

1. Voici 4 autres propriétés caractéristiques équivalentes à ce que  $u$  soit unitaire : (i)  $u$  préserve le produit scalaire hermitien :  $\forall x, y \in E, \langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle$  ; (ii)  $u$  est inversible et son adjoint  $u^*$  vérifie  $u^* = u^{-1}$  ; (iii)  $u$  transforme une base orthonormée de  $E$  en une base orthonormée de  $E$  ; (iv) Les colonnes (ou les lignes) de la matrice  $A$  de  $u$  dans une base orthonormée de  $E$  forment un système orthonormé.

2. Soit  $\lambda \in \mathbb{C}$  une valeur propre de  $u$ . Si  $x \in E, x \neq 0$ , est un vecteur propre, i.e.  $u(x) = \lambda x$ , la propriété d'invariance de la norme implique

$$\|x\| = \|u(x)\| = \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$$

et comme  $\|x\| \neq 0$  on en déduit après division par  $\|x\|$  que  $|\lambda| = 1$ .

**Exercice 1.**

1. Dans le plan euclidien  $\mathbb{R}^2$ , on considère la conique d'équation  $x^2 + 4xy + 4y^2 - x - y + 1 = 0$ . On constate ici immédiatement que la partie quadratique  $x^2 + 4xy + 4y^2 = (x + 2y)^2$  est un carré (le discriminant est nul). Nous sommes conduits à effectuer le changement de coordonnées orthonormé

$$\begin{cases} X = \frac{1}{\sqrt{5}}(x + 2y) \\ Y = \frac{1}{\sqrt{5}}(-2x + y). \end{cases}$$

La matrice inverse d'une matrice orthonormée étant donnée par la transposée, on trouve (sans calcul à effectuer a priori, bien que celui-ci soit également à peu près évident...)

$$\begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{5}}(X - 2Y) \\ y = \frac{1}{\sqrt{5}}(2X + Y). \end{cases}$$

On obtient donc  $-x - y = \frac{1}{\sqrt{5}}(-3X + Y)$  et l'équation de la conique devient

$$5X^2 + \frac{1}{\sqrt{5}}(-3X + Y) + 1 = 0 \Leftrightarrow 5(X - 3\sqrt{5}/50)^2 + \frac{1}{\sqrt{5}}(Y + 91\sqrt{5}/100) = 0$$

Si l'on pose  $X' = X - 3\sqrt{5}/50, Y' = Y + 91\sqrt{5}/100$ , l'équation devient  $Y' = -5\sqrt{5}X'^2$ , il s'agit d'une parabole de sommet  $S : X_S = 3\sqrt{5}/50, Y_S = -91\sqrt{5}/100$  (soit  $x_S = 47/25, y_S = -79/100$ ), d'axe  $SY$ , tournée du côté  $Y < 0$ , la direction asymptotique de l'axe est de vecteur directeur  $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ .

2. Les calculs du 1. montrent que la quadrique  $x^2 + 4xy + 4y^2 + z^2 - x - y + 1 = 0$  de  $\mathbb{R}^3$  admet pour équation

$$5X'^2 + \frac{1}{\sqrt{5}}Y' + Z'^2 = 0$$

dans les coordonnées orthonormées

$$X' = X - X_S = \frac{1}{\sqrt{5}}(x + 2y) - \frac{3\sqrt{5}}{50}, \quad Y' = Y - Y_S = \frac{1}{\sqrt{5}}(-2x + y) + \frac{91\sqrt{5}}{100}, \quad Z' = z.$$

L'équation s'écrit encore  $Y' = -5\sqrt{5}X'^2 - \sqrt{5}Z'^2$ , il s'agit d'un parabolôïde elliptique.

**Exercice 2.**

1. La matrice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -3 & 1 \\ -3 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

est une matrice symétrique réelle. On sait que les valeurs propres sont réelles et qu'il existe une base orthonormée de vecteurs propres : il existe un changement de base orthonormé  $P$  tel que  $P^{-1}AP = D$  est diagonale.

2. Le vecteur de coordonnées  $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  est un vecteur propre de  $A$ , en effet un calcul immédiat donne

$$AX = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ -2 \end{pmatrix} = -2X,$$

la valeur propre correspondante est  $\lambda_1 = -2$ .

3. Nous avons

$$\begin{aligned} \det(A - \lambda I) &= \det \begin{pmatrix} -\lambda & -3 & 1 \\ -3 & -\lambda & 1 \\ 1 & 1 & -4 - \lambda \end{pmatrix} \\ &= \lambda^2(-4 - \lambda) - 3 - 3 + \lambda + \lambda + 9(4 + \lambda) \\ &= -\lambda^3 - 4\lambda^2 + 11\lambda + 30 \\ &= -(\lambda + 2)(\lambda^2 + 2\lambda - 15) = -(\lambda + 2)(\lambda - 3)(\lambda + 5) \end{aligned}$$

(comme  $\lambda_1 = -2$  est valeur propre, on savait d'avance que le polynôme caractéristique devait admettre le facteur  $\lambda + 2$ ). Le calcul des vecteurs propres donne

$$\lambda_1 = -2, \quad V_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \lambda_2 = 3, \quad V_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \lambda_3 = -5, \quad V_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

$(V_1, V_2, V_3)$  forment une base orthogonale, une base orthonormée de vecteurs est obtenue en prenant des vecteurs unitaires colinéaires, soit

$$U_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad U_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad U_3 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

La matrice de passage  $P$  dont les colonnes sont  $U_1, U_2, U_3$  donne la diagonalisation

$$P^{-1}AP = D = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -5 \end{pmatrix}.$$

La forme quadratique de matrice  $A$  est donc non dégénérée, de signature  $(2, 1)$ .

**Exercice 3.** On se place sur l'espace  $E = C^0([-\pi, \pi], \mathbb{R})$  des fonctions continues de  $[-\pi, \pi]$  dans  $\mathbb{R}$ , muni du produit scalaire  $\varphi$  défini par l'expression suivante :

$$\varphi(f, g) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) g(x) dx.$$

1. On note  $\mathbb{1}$  la fonction constante  $x \mapsto 1$ . Il est immédiat de vérifier que le système de fonctions  $\mathcal{B} = (\mathbb{1}, \cos, \sin)$  est orthogonal, du fait que les primitives des fonctions  $x \mapsto 1 \cdot \cos x$ ,  $x \mapsto 1 \cdot \sin x$ ,  $x \mapsto \cos x \cdot \sin x = \frac{1}{2} \sin 2x$  sont périodiques de période  $2\pi$ , les intégrales sur  $[-\pi, \pi]$  sont donc nulles. Si  $q(f) = \varphi(f, f)$  est la forme quadratique associée à  $\varphi$ , on trouve  $q(\mathbb{1}) = 1$ ,  $q(\cos) = q(\sin) = \frac{1}{2}$  (par exemple en observant que  $q(\cos) = q(\sin)$  puisqu'il y a juste un décalage de  $\pi/2$ , tandis que  $\cos^2 + \sin^2 = \mathbb{1}$ ). De plus  $\mathcal{B}$  est une famille libre [on peut le vérifier directement à partir d'une combinaison linéaire  $\alpha + \beta \cos x + \gamma \sin x = 0$  en prenant successivement  $x = 0$  qui donne  $\alpha + \beta = 0$ ,  $x = \pi$  qui donne  $\alpha - \beta = 0$ , donc  $\alpha = \beta = 0$ , puis  $\gamma = 0$  en prenant  $x = \pi/2$  ;

on peut aussi arguer du fait qu'un système de vecteurs non nuls qui est orthogonal par rapport à une forme bilinéaire symétrique définie positive est automatiquement libre]. Par conséquent  $\mathcal{B}$  engendre un sous-espace  $F$  de dimension 3, et  $\mathcal{B}$  en est une base orthogonale ; une base orthonormée est  $(e_1, e_2, e_3) = (\mathbb{1}, \sqrt{2}\cos, \sqrt{2}\sin)$ .

2. D'après le cours la projection orthogonale  $\pi_F : E \rightarrow F$  est donnée par

$$\pi_F(f) = \langle e_1, f \rangle e_1 + \langle e_2, f \rangle e_2 + \langle e_3, f \rangle e_3 = \langle \mathbb{1}, f \rangle \mathbb{1} + 2\langle \cos, f \rangle \cos + 2\langle \sin, f \rangle \sin,$$

soit encore

$$\pi_F(f) = g \text{ avec } g(x) = \alpha + \beta \cos x + \gamma \sin x,$$

où

$$\alpha = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) dx, \quad \beta = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos x dx, \quad \gamma = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin x dx.$$

3. Chercher un triplet  $(a_0, b_0, c_0)$  dans  $\mathbb{R}^3$  qui minimise

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (x - a - b \cos x - c \sin x)^2 dx$$

revient à chercher une fonction  $g \in F$  qui minimise la norme  $\|\text{Id} - g\|$  mesurant l'écart de  $g = a\mathbb{1} + b\cos + c\sin$  à la fonction identique  $\text{Id} : x \mapsto x$  sur  $[-\pi, \pi]$ . On sait que la solution est donnée par  $g_0 = \pi_F(\text{Id})$ , et que cette solution est unique ; en fait, pour  $g \in F$ , le théorème de Pythagore donne

$$\|\text{Id} - g\|^2 = \|\text{Id} - g_0\|^2 + \|g_0 - g\|^2 \quad \text{où } \text{Id} - g_0 \in F^\perp, g - g_0 \in F.$$

D'après 2. on trouve

$$a_0 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x dx = 0, \quad b_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x \cos x dx = 0 \quad \text{par parité,}$$

tandis qu'une intégration par parties donne

$$c_0 = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} x \sin x dx = \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} x \sin x dx = \frac{2}{\pi} \left[ -x \cos x \right]_0^{\pi} + \frac{2}{\pi} \int_0^{\pi} \cos x dx = 2.$$

La norme minimale est donnée par

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (x - 2 \sin x)^2 dx = \frac{1}{\pi} \int_0^{\pi} (x^2 - 4x \sin x + 4 \sin^2 x) dx = \frac{\pi^2}{3} - 4 + 2 = \frac{\pi^2}{3} - 2 \simeq 1,29.$$

4. Soit  $G$  l'espace vectoriel engendré par  $F$  et par la fonction identique  $\text{Id} : x \mapsto x$ . Comme  $\text{Id} \notin F$ , l'espace  $G$  est de dimension 4. La fonction  $u = \text{Id} - \pi_F(\text{Id}) : x \mapsto x - 2 \sin x$  est dans  $G$  et orthogonale à  $F$ . On voit donc que  $(\mathbb{1}, \cos, \sin, u)$  est une base orthogonale de  $G$ . Ceci donne la base orthonormée

$$\left( \mathbb{1}, \sqrt{2}\cos, \sqrt{2}\sin, \frac{1}{\sqrt{\frac{\pi^2}{3} - 2}} u \right).$$

5. La forme quadratique  $Q$  sur  $\mathbb{R}^4$  telle que

$$Q(a, b, c, d) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (a + b \cos x + c \sin x + dx)^2 dx$$

est donnée d'après ce qui précède par

$$Q(a, b, c, d) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (a + b \cos x + (c + 2d) \sin x + d(x - 2 \sin x))^2 dx = a^2 + \frac{1}{2}b^2 + \frac{1}{2}(c + 2d)^2 + \left(\frac{\pi^2}{3} - 2\right)d^2$$

du fait de l'orthogonalité des fonctions mises en jeu. Le bloc  $2 \times 2$  impliquant les coefficients  $(a, b)$  est déjà diagonal avec valeurs propres  $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = \frac{1}{2}$  (et vecteurs propres associés  $(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0)$ ), il suffit donc de diagonaliser l'autre bloc  $2 \times 2$

$$Q(0, 0, c, d) = \frac{1}{2}(c + 2d)^2 + \left(\frac{\pi^2}{3} - 2\right)d^2 = \frac{1}{2}c^2 + 2cd + \frac{\pi^2}{3}d^2.$$

La matrice de la forme quadratique  $(c, d) \mapsto Q(0, 0, c, d)$  est donnée par

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 \\ 1 & \frac{\pi^2}{3} \end{pmatrix}.$$

Son polynôme caractéristique est  $(\lambda - \frac{1}{2})(\lambda - \frac{\pi^2}{3}) - 1 = \lambda^2 - (\frac{1}{2} + \frac{\pi^2}{3})\lambda + \frac{\pi^2}{6} - 1$ , dont les racines sont

$$\lambda_3, \lambda_4 = \frac{1}{4} + \frac{\pi^2}{6} \pm \sqrt{\frac{17}{16} - \frac{\pi^2}{12} + \frac{\pi^4}{36}}$$

(mais le calcul précis de  $\lambda_3, \lambda_4$  est inutile pour ce qui suit). Les vecteurs propres correspondants de  $Q$  sont donnés par  $(a, b) = (0, 0)$  et  $(\frac{1}{2} - \lambda_i)c + d = 0$ , soit

$$(a, b, c, d) = \left(0, 0, 1, \lambda_i - \frac{1}{2}\right), \quad i = 3, 4,$$

et il faut bien entendu diviser chaque vecteur par  $\sqrt{1 + (\lambda_i - 1/2)^2}$  si l'on veut une base orthonormée.