

Examen d'Algèbre, Semestre 2, 2013.

Durée 3 heures. 21 Mai 2013, 14h-17h
Notes de cours autorisées. Sujet de 3 pages.

Exercice 1

Soit q une puissance d'un nombre premier p , et $n \geq 1$. Soit $\sigma : \mathbb{F}_{q^n} \rightarrow \mathbb{F}_{q^n}$ défini par $\sigma(x) = x^q$.

1. Montrer que σ est un automorphisme de \mathbb{F}_{q^n} .
2. Montrer que σ induit l'identité sur \mathbb{F}_q .
3. Le groupe de Galois $\text{Gal}(\mathbb{F}_{q^n}/\mathbb{F}_q)$ est le groupe de tous les automorphismes de \mathbb{F}_{q^n} induisant l'identité sur \mathbb{F}_q . Montrer que $|\text{Gal}(\mathbb{F}_{q^n}/\mathbb{F}_q)| \leq n$.
4. Montrer que $\text{Gal}(\mathbb{F}_{q^n}/\mathbb{F}_q)$ est un groupe cyclique, engendré par σ .

Exercice 2

1. Montrer que l'algèbre de Lie du groupe $SL_n(\mathbb{R})$ dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est l'espace des matrices de trace nulle.
2. Montrer que l'exponentielle $\exp : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ définit un homéomorphisme de l'espace des matrices symétriques sur l'ensemble des matrices symétriques définies positives, que l'on note \mathcal{S}^{++} .
3. En déduire que l'ensemble des matrices symétriques définies positives de déterminant 1 est homéomorphe à $\mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}-1}$.
4. Montrer que toute matrice dans $GL_n(\mathbb{R})$ s'écrit de manière unique comme produit QS d'une matrice orthogonale Q et d'une matrice S de \mathcal{S}_n^{++} .
(On utilisera une matrice S de \mathcal{S}_n^{++} dont le carré vaut tMM , afin de décomposer M comme $(MS^{-1})S$.)
5. En utilisant la compacité de $O(n, \mathbb{R})$, montrer que $\text{pol} : O(n, \mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n^{++} \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ définie par $\text{pol}(Q, S) = QS$ est un homéomorphisme.
6. En déduire que $SL_2(\mathbb{R})$ est homéomorphe à l'intérieur d'un "tore solide" (ou "tore plein"), c'est à dire à $S^1 \times D$ où S^1 est le cercle unité, et D le disque unité ouvert de \mathbb{R}^2 .

Exercice 3

Soit K un corps de caractéristique différente de 2. On note $K^* = K \setminus \{0\}$.

Une *algèbre de quaternions* \mathcal{A} sur K est une K -algèbre de dimension 4 admettant une base $\{1, i, j, k\}$ qui vérifie

$$1 = 1_{\mathcal{A}} = 1_K, \quad ij = -ji = k, \quad i^2 = a \in K^*, \quad j^2 = b \in K^*.$$

On dit dans ce cas que \mathcal{A} munie de cette base est de symbole de Hilbert $\left(\frac{a, b}{K}\right)$. Par exemple, l'algèbre des Quaternions de Hamilton vue en cours est de symbole de Hilbert $\left(\frac{-1, -1}{\mathbb{R}}\right)$.

Le but du problème est de voir que pour $K = \mathbb{C}$ ou \mathbb{R} , cette construction ne donne rien de nouveau, mais que cependant, pour $K = \mathbb{Q}$ il se passe des choses nouvelles (que l'on ne fait qu'entrapercevoir ici).

On admet que étant donnés $a, b \in K^*$ une algèbre de quaternions de symbole $\left(\frac{a, b}{K}\right)$ existe et est unique à isomorphisme près.

Rappels et conventions : $K.1$ est une sous-algèbre centrale dans \mathcal{A} . Une K -algèbre dont tout élément non nul est inversible est appelée une *algèbre de division*. On pourrait tout aussi bien dire "un corps non nécessairement commutatif".

On note $\mathcal{A}_0 = \text{Vect}(i, j, k)$, appelé le sous-espace imaginaire pur de \mathcal{A} . Pour tout $x \in \mathcal{A}$, on écrit $x = \Re(x) + \Im(x)$ avec $\Re(x) \in K.1$ et $\Im(x) \in \mathcal{A}_0$, et on note $x^* = \Re(x) - \Im(x)$.

1. Premiers exemples.

- (a) En considérant $i = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ et $j = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, montrer que $\mathcal{M}_2(K)$ est une algèbre de quaternions de symbole $\left(\frac{1, 1}{K}\right)$.
- (b) Montrer que pour tout $a, b, x, y \in K^*$, deux algèbres de quaternions de symboles $\left(\frac{a, b}{K}\right)$ et $\left(\frac{ax^2, by^2}{K}\right)$ sont isomorphes.
- (c) Montrer que si K est algébriquement clos, toute algèbre de quaternions est isomorphe à $\mathcal{M}_2(K)$.
- (d) Dans cette question seulement, $K = \mathbb{R}$. Montrer qu'une algèbre de quaternions sur \mathbb{R} est soit isomorphe à $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, soit isomorphe à l'algèbre des quaternions de Hamilton.

- (e) Considérons \mathcal{A} une algèbre de quaternions, et la forme quadratique $(N : x \mapsto xx^*)$. Montrer que soit \mathcal{A} est une algèbre de division, soit la forme N possède un vecteur isotrope (c'est à dire un vecteur $v \neq 0$ tel que $N(v) = 0$).
- (f) Montrer que
- i. le centre de \mathcal{A} est $K.1$,
 - ii. $\mathcal{A}_0 \setminus \{0\} = \{x \in \mathcal{A}, x \notin K.1, x^2 \in K.1\}$,
- (g) Montrer que deux algèbres de quaternions \mathcal{A} et \mathcal{A}' sur un même corps K sont isomorphes si, et seulement si, il existe une application K -linéaire $\phi : \mathcal{A}_0 \rightarrow \mathcal{A}'_0$ vérifiant $N(\phi(x)) = N(x)$, pour tout x dans \mathcal{A}_0 .

2. Algèbres de quaternions sur \mathbb{Q} .

- (a) On considère dans cette question que $K = \mathbb{Q}$. Soient p et q des nombres premiers distincts, avec $p \equiv -1[4]$.
Montrer que si les symboles de Hilbert de \mathcal{A} et \mathcal{A}' sont respectivement $\left(\frac{-1, p}{\mathbb{Q}}\right)$ et $\left(\frac{-1, q}{\mathbb{Q}}\right)$, et que \mathcal{A} et \mathcal{A}' sont isomorphes, alors il existe $M \in GL_3(\mathbb{Q})$, de déterminant $\pm q/p$ telle que

$${}^t M \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -p & 0 \\ 0 & 0 & -p \end{pmatrix} M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -q & 0 \\ 0 & 0 & -q \end{pmatrix}.$$

- (b) On note $p^\alpha n$ le ppcm des dénominateurs des coefficients de M avec $n \wedge p = 1$, et on note $p^\alpha n \times M = (m_{i,j})$. Justifier que $\alpha \geq 1$. Puis montrer que

$$m_{1,1} \equiv 0 \pmod{p}, \quad \text{et que} \quad m_{2,1}^2 + m_{3,1}^2 \equiv 0 \pmod{p}.$$

- (c) En déduire que $m_{2,1}$ et $m_{3,1}$ sont $\equiv 0 \pmod{p}$, puis aboutir à une contradiction. (*On pourra utiliser le fait que -1 n'est pas un carré de \mathbb{F}_p*).
- (d) Conclure qu'il existe une infinité d'algèbres de quaternions sur \mathbb{Q} deux à deux non isomorphes.

Fin.