

TD n°1
Algèbre linéaire

1 Bases d'un espace vectoriel

1. Montrer que si E est un espace vectoriel et que (e_1, \dots, e_n) est une base, et que (f_1, \dots, f_m) est une autre base alors $m = n$, autrement dit, la dimension $\dim(E) := n$ ne dépend pas du choix de la base.
2. Montrer que \mathbb{C}^n est un espace vectoriel complexe de dimension n , mais un espace vectoriel réel de dimension $2n$ (trouver une base canonique).
3. Soit E l'espace des matrices A carrées $N \times N$, à coefficients a_{ij} complexes et hermitiennes, c'est à dire $A^\dagger = A$, ce qui signifie que $a_{ji} = \overline{a_{ij}}$, $\forall i, j$. Montrer que E est un espace vectoriel réel (et non pas complexe). Trouver une base et déduire le dimension de E .
4. Soit $d \in \mathbb{N}$ et soit l'espace vectoriel :

$$E_d := \{\text{polynomes } p(x_1, \dots, x_m) \text{ à } m \text{ variables et de degré } \leq d\}$$

Un tel polynome s'écrit

$$p(x_1, \dots, x_m) = \sum_{\alpha} p_{\alpha} x_1^{\alpha_1} x_2^{\alpha_2} \dots x_m^{\alpha_m} \quad (1)$$

avec $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_m)$, des coefficients $p_{\alpha} \in \mathbb{R}$, et $\alpha_1 + \dots + \alpha_m \leq d$. Trouver une base de l'espace vectoriel E_d , déduire sa dimension.

5. Même question pour

$$E_d := \{\text{polynomes } p(x_1, \dots, x_m) \text{ à } m \text{ variables homogènes degré } d\}$$

Un tel polynome vérifie : $p(\lambda x_1, \dots, \lambda x_m) = \lambda^d p(x_1, \dots, x_m)$ pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$. Il s'écrit donc comme (1) avec $\alpha_1 + \dots + \alpha_m = d$.

2 Somme directe d'espaces vectoriels

Definition 1. Soit E, F des espaces vectoriels. On définit l'espace **somme directe** $E \oplus F$ comme étant l'espace $E \times F$ des couples $(u, v) \in E \times F$ avec les opérations

$$(u, v) + (u', v') := (u + u', v + v')$$

$$\lambda(u, v) := (\lambda u, \lambda v)$$

Si (e_1, \dots, e_n) est une base de E et (f_1, \dots, f_m) est une base de F déduire une base de $E \oplus F$, et déduire $\dim(E \oplus F)$?

Si G est un espace vectoriel et $E, F \subset G$ sont des sous espaces vectoriels tels que $E \cap F = \{0\}$ et $\text{Vect}(E \cup F) = G$ (c.a.d. tout vecteur de G peut s'exprimer comme combinaison linéaire de vecteurs de E et F), montrer que $G \cong E \oplus F$, c.a.d. que G et $E \oplus F$ sont canoniquement isomorphes.

3 Applications linéaires

1. Si $A : E \rightarrow F$ est une application linéaire, montrer que A est injective si et seulement si $\text{Ker}(A) = \{0\}$.
2. Si E est un espace vectoriel de dimension finie n , et $A : E \rightarrow E$ est une application linéaire, montrer que

$$A \text{ surjective} \Leftrightarrow A \text{ injective} \Leftrightarrow A \text{ isomorphisme}$$

montrer que ce résultat est faux en dimension infinie. Aide : considérer l'espace vectoriel $E := \mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ des suites infinies $u = (u^1, u^2, \dots)$ et l'opérateur de décalage à gauche $A : (u^1, u^2, \dots) \rightarrow (u^2, u^3, \dots)$. Calculer son noyau et son image. De même pour l'opérateur de décalage à droite : $B : (u^1, u^2, \dots) \rightarrow (0, u^1, u^2, \dots)$. Montrer l'analogie avec les opérateurs de création et d'annihilation de l'oscillateur harmonique a^+, a .

3. **Opérateur de projection :** Soit E un espace vectoriel et une décomposition en somme directe $E = F \oplus G$. On définit l'opérateur

$$P : \begin{cases} E & \rightarrow E \\ (u, v) & \rightarrow (u, 0) \end{cases}$$

appelé projecteur sur F selon G . Montrer que P est une application linéaire, que $\text{Ker}(P) = G$, $\text{Im}(P) = F$, et que $P \circ P = P$. Montrer inversement que si $A : E \rightarrow E$ est une application linéaire vérifiant $A^2 = A$ alors A est un projecteur sur $\text{Im}(A)$ selon $\text{Ker}(A)$.

4 Espaces quotients

1. Soit E un espace vectoriel et $F \subset E$ un sous espace vectoriel. On définit une relation d'équivalence dans E :

$$u \sim v \text{ si } (u - v) \in F$$

On note $[u]$ la classe d'équivalence de u et E/F l'ensemble des classes d'équivalences appelé **espace quotient**. Montrer que E/F est un espace vectoriel (préciser les opérations $+, \cdot$) et que $\dim(E/F) = \dim(E) - \dim(F)$. Si $E = F \oplus G$, montrer que $G \cong (E/F)$ sont isomorphes.

2. Si $A : E \rightarrow F$ est une application linéaire, montrer que cela induit un isomorphisme

$$\tilde{A} : (E/\text{Ker}(A)) \rightarrow \text{Im}(A)$$

(définir \tilde{A}), et déduire que $\dim E - \dim(\text{Ker}(A)) = \dim(\text{Im}(A))$.

5 Espace vectoriel dual

(E est un espace vectoriel de dimension finie)

1. Si E est un espace vectoriel, montrer que $(E^*)^* = E$ et que les bases (e_1, \dots, e_n) de E et (e^{*1}, \dots, e^{*n}) de E^* sont duales l'une de l'autre.
2. Montrer que si $A : E \rightarrow F$ est une application linéaire, alors on peut définir canoniquement une application linéaire $A^t : F^* \rightarrow E^*$ appelée application transposée ou duale.

6 Métrique sur un espace vectoriel

Supposons que E est un espace vectoriel, (e_1, \dots, e_n) une base quelconque de E , et g une métrique sur E (aussi notée $\langle \cdot | \cdot \rangle$).

1. Montrer que avec les notations de Dirac, on a :

$$Id_E = \sum_i |e_i\rangle\langle e^{*i}| = \sum_i e_i \cdot e^{*i}(\cdot)$$

appelée **relation de fermeture**.

2. On note

$$g_{ij} := g(e_i, e_j) = \langle e_i | e_j \rangle$$

qui forme une matrice $n \times n$. On note

$$(g^{-1})^{ij} := (g^{-1})(e^{*i}, e^{*j}) = \langle e^{*i} | e^{*j} \rangle$$

montrer que ces matrices sont inverses l'une de l'autre, c'est à dire

$$\sum_k (g^{-1})^{ik} g_{kj} = \delta_j^i$$

(remarque : dans la plupart des livres, on écrit g^{ik} au lieu de $(g^{-1})^{ik}$ où les indices en haut suffisent à indiquer qu'il s'agit de l'application $\tilde{g}^{-1} : E^* \rightarrow E$).

3. Pour une base quelconque (pas forcément o.n.) montrer que la relation de fermeture s'écrit :

$$Id_E = \sum_i |e_i\rangle\langle e^{*i}| = \sum_{i,j} |e_i\rangle (g^{-1})^{ij} \langle e_j|$$

4. Si $(e_i)_i$ est une base orthonormée de E , montrer que $\langle e^{*i} | = \langle e^i |$ et $|e^{*i}\rangle = |e_i\rangle$ (c'est à dire que dans ce cas les vecteurs de la base duale et les vecteurs dual métriques sont égaux).