

## Feuille d'exercices 3 : formes bilinéaires et bases orthogonales.

**Exercice 1.** Les fonctions suivantes sont-elles des formes bilinéaires ? Sont elles symétriques ?

1.  $\phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad \phi \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \right) = x_1 y_2 + x_2 y_2.$

2.  $\phi : \mathbb{C}^2 \times \mathbb{C}^2 \rightarrow \mathbb{C}, \quad \phi \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \right) = i x_1 y_2 + i x_2 x_1.$

3.  $\phi : \mathbb{C}_2[X] \times \mathbb{C}_2[X] \rightarrow \mathbb{R}, \quad \phi(P, Q) = (1 + 2i)P'(1)Q(0) + Q'(1)P(0).$

4.  $\phi : \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{C}) \times \mathcal{C}([0, 1], \mathbb{C}) \rightarrow \mathbb{C}, \quad \phi(f, g) = \int_0^1 f(x)g(1-x)dx.$

**Exercice 2.** Pour chacune des formes bilinéaires suivantes, calculer sa matrice  $M_1$  dans la base  $\mathcal{B}_1$  et sa matrice  $M_2$  dans la base  $\mathcal{B}_2$ . Calculer  $P$ , la matrice de passage de  $\mathcal{B}_1$  vers  $\mathcal{B}_2$ , et vérifier que  $M_2 = {}^t P M_1 P$ . La forme bilinéaire  $\phi$  est elle symétrique ?

1.  $\phi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$\phi \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} \right) = x_1 y_2 + 3 y_1 x_2 \quad , \quad \mathcal{B}_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}, \mathcal{B}_2 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}.$$

2.  $\phi : \mathbb{C}_2[X] \times \mathbb{C}_2[X] \rightarrow \mathbb{R}$

$$\phi(P, Q) = P(i)Q(-i) \quad , \quad \mathcal{B}_1 = \{1, X, X^2\}, \mathcal{B}_2 = \{1, (X-1), (X^2-3X+2)\}.$$

3.  $\phi : \mathbb{R}_2[X] \times \mathbb{R}_2[X] \rightarrow \mathbb{R}$

$$\phi(P, Q) = \int_0^1 P(x)Q(1-x)dx \quad , \quad \mathcal{B}_1 = \{1, X, X^2\}, \mathcal{B}_2 = \{1, (X-1), X^2-X\}.$$

**Exercice 3.**

1. Soit  $\Psi$  une forme bilinéaire définie sur  $V \times V$  où  $V$  est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension  $n$ . Soit  $A$  une matrice représentant  $\Psi$  dans une base  $\mathcal{B}$  fixée. Montrer que l'application

$$\Phi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$$

définie par  $\Phi(u, v) = \Psi(v, u)$  est une forme bilinéaire et préciser, en fonction de  $A$ , sa matrice dans la base  $\mathcal{B}$ . Montrer que  $\Psi$  est symétrique (resp. antisymétrique) si et seulement si  $A$  l'est.

2. Démontrer que toute matrice  $M$  de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  s'écrit comme somme de la matrice symétrique  $\frac{1}{2}(M + {}^tM)$  et de la matrice antisymétrique  $\frac{1}{2}(M - {}^tM)$ . Démontrer que c'est l'unique façon d'écrire  $M$  comme une somme d'une matrice symétrique et une matrice anti-symétrique.
3. Montrer que toute forme bilinéaire  $\Delta : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  s'écrit de façon unique comme la somme de deux formes bilinéaires, l'une symétrique, l'autre antisymétrique, que l'on précisera.

**Exercice 4.** Pour chaque forme bilinéaire  $\phi$ , sur l'espace vectoriel  $V$  donner son rang (sauf pour le 4) et calculer son noyau. Trouver l'orthogonale pour  $\phi$  du sous-espace  $W$ .

1.  $V = \mathbb{R}^3$ , la forme  $\phi \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) = x_1y_1 + x_2y_1 + x_1y_2$  et  $W = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x + y + z = 0 \right\}$ .
2.  $V = \mathbb{R}^3$ , la forme  $\phi : \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) = x_1y_1 + 2x_2y_2$  et  $W = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix} \mid x, y \in \mathbb{R} \right\}$ .
3.  $V = \mathbb{R}^3$ , la forme  $\phi : \left( \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \right) = x_1y_1 + x_1y_2 + x_2y_1 + 2x_2y_2$  et  $W = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ z \end{pmatrix} \mid x, z \in \mathbb{R} \right\}$ .
4.  $V = C^0([0, 1], \mathbb{C})$ , la forme  $\phi(f, g) = \int_0^1 f(x)g(x)dx$  et  $W = \text{Vect}(\sin(x), \cos(x))$ .

**Exercice 5.** Soient  $A$  et  $B$  des matrices  $n \times n$ . Montrer l'implication suivante :

$$\forall X, Y \in \mathbb{R}^n, {}^tXAY = {}^tXBY \quad \Rightarrow \quad A = B.$$

**Exercice 6.** Soit  $V$  un espace vectoriel, et  $\phi$  une forme bilinéaire symétrique définie sur  $V$ .

1. Vérifier que si  $q_\phi$  est la forme quadratique associée à la forme  $\phi$  alors on a la relation

$$\phi(x, y) = \frac{1}{4}(q_\phi(x + y) - q_\phi(x - y)).$$

2. En déduire que si  $q_\phi(u) = q_\phi(v)$ , alors  $(u + v)$  et  $(u - v)$  sont orthogonaux pour la forme bilinéaire  $\phi$ .
3. Interpréter ce résultat quand  $V = \mathbb{R}^3$  et  $\phi$  est le produit scalaire canonique sur  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 7.** Vérifier que si  $V$  est un espace vectoriel et  $q_\phi$  est la forme quadratique associée à la forme bilinéaire symétrique  $\phi$  sur  $V \times V$  alors on a les relations

$$\phi(x, y) = \frac{1}{2}(q_\phi(x + y) - q_\phi(x) - q_\phi(y)).$$

et

$$q_\phi(x) + q_\phi(y) = \frac{1}{2}(q_\phi(x + y) + q_\phi(x - y)).$$

**Exercice 8.** Pour chaque forme quadratique  $q$  sur  $\mathbb{R}^3$ , donner

1. la forme polaire  $\phi$  associée ;
2. la matrice de  $\phi$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .
  - a)  $q(x, y, z) = x^2 + 2y^2 + 3z^2$  ;
  - b)  $q(x, y, z) = 2xy + 4xz + 6yz$  ;
  - c)  $q(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + xy + yz$  ;
  - d)  $q(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 + 2xy + 4yz$ .

**Exercice 9.** Dans cet exercice, nous considérons une version simplifiée de la forme de Minkowski.

Sur  $\mathbb{R}^2$ , on considère la forme bilinéaire

$$M : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad M\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}\right) \mapsto x_1x_2 - y_1y_2.$$

1. Donner la matrice  $N$  de  $M$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .
2. Soit  $P = \begin{pmatrix} a & b \\ d & e \end{pmatrix}$  une matrice telle que  $M(P\underline{V}, P\underline{W}) = M(\underline{V}, \underline{W})$  pour tous  $\underline{V}, \underline{W}$  dans  $\mathbb{R}^2$ . On suppose pour simplifier que  $a, e > 0$ .

Montrer que  $M(P\underline{V}, P\underline{W}) = M(\underline{V}, \underline{W})$  pour tout  $\underline{V}, \underline{W}$  si et seulement si

$$a^2 - d^2 = 1, \quad b^2 - e^2 = -1 \quad \text{et} \quad ab = de.$$

3. En déduire que  $a = e$ .
4. Montrer que si  $\beta = \sqrt{a^2 - 1}$  alors  $b = d = \pm\beta$ .
5. Ecrire  $P$  en fonction de  $b$ . Que constate-t-on? (On pourra faire une substitution  $b = \sinh(\alpha)$ .)

**Exercice 10.** Soit  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ b & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ . Montrer que les assertions suivantes sont équivalentes :

- (i) pour tout  $X \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$ ,  ${}^tXMX > 0$ .
- (ii)  $a > 0$  et  $ad - b^2 > 0$ .

**Exercice 11.** On pose  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ .

1. Trouver une base de  $\mathbb{R}^2$  qui est orthogonale pour la forme bilinéaire donnée par la matrice  $A$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .
2. En déduire une base orthonormée pour cette même forme.
3. Quel est le rang de  $A$ ?

**Exercice 12.** Soit  $V$  l'espace vectoriel des matrices réelles  $2 \times 2$ .

1. Soit  $\phi$  la forme bilinéaire définie, pour tout  $(A, B) \in V \times V$ , par

$$\phi(A, B) = \text{Tr}({}^tAB).$$

- (a) Déterminer sa matrice par rapport à la base canonique de  $V$ .
- (b) Démontrer qu'elle est symétrique et donner son rang.
- (c) Trouver une base  $\phi$ -orthonormale pour  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .
2. Soit  $D$  la forme quadratique définie, pour tout  $A \in V$ , par  $D(A) = \text{Det}(A)$ .
  - (a) Calculer la forme bilinéaire symétrique associée à  $D$ .
  - (b) Donner son rang et sa matrice dans la base canonique de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ .

**Exercice 13.** Sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  on considère la forme  $\tau(A, B) = \text{Tr}(AB)$  où  $\text{Tr}$  est la trace d'une matrice.

1. Montrer que  $\tau$  est une forme bilinéaire symétrique.
2. Montrer que pour toute matrice carrée  $A \neq 0$  il existe  $B$  telle que  $\tau(A, B) \neq 0$ . (On pourra calculer  $\tau({}^t\bar{A}A)$ ).

**Exercice 14.** Soit  $\mathbb{C}_2[X]$  l'espace vectoriel des polynômes de degré inférieur ou égal à deux, on considère sur  $\mathbb{C}_2[X]$  la forme quadratique qui à un polynôme associe son discriminant :

$$\Delta: \mathbb{C}_2[X] \rightarrow \mathbb{C}$$

$$P(X) = aX^2 + bX + c \mapsto \Delta(P) = b^2 - 4ac$$

1. Donner la forme bilinéaire symétrique  $\varphi$  associée à  $\Delta$ .
2. Donner la matrice de la forme polaire  $\varphi$  dans la base  $\mathcal{F}_0 = \{1, X, X^2\}$ .
3. Montrer que pour tout polynôme  $P(X) = aX^2 + bX + c$  de  $\mathbb{C}_2[X]$ , on peut écrire :

$$\Delta(P) = b^2 + (a - c)^2 - (a + c)^2.$$

4. Montrer que la famille de vecteurs  $\mathcal{F}_1 = (\frac{1}{2}(X^2 - 1), X, \frac{1}{2}(X^2 + 1))$  est une base de  $\mathbb{R}_2[X]$ .
5. Donner la matrice de passage de la base  $\mathcal{F}_0$  à la base  $\mathcal{F}_1$ .
6. Donner les coordonnées du polynôme  $P(X) = aX^2 + bX + c$  dans la base  $\mathcal{F}_1$ .
7. Donner la matrice de la forme  $\varphi$  dans la base  $\mathcal{F}_1$ .
8. Exprimer  $\Delta(P)$  en fonction des coordonnées de  $P$  dans la base  $\mathcal{F}_1$ .
9. Donner le rang de  $\varphi$ .

**Exercice 15.** Pour chaque forme quadratique  $q$

1. Appliquer la réduction de Gauss à  $q$  pour l'écrire comme combinaison linéaires de carrés de formes linéaires indépendantes.
  2. Déduire la signature et le rang de  $q$ .
  3. Donner une base  $q$ -orthogonale pour  $\mathbb{R}^n$ .
  4. Si possible, donner une base  $q$ -orthonormée de  $\mathbb{R}^n$ .
  5. Si possible, donner une base  $q$ -orthonormée de  $\mathbb{C}^n$ .
  6. La forme bilinéaire associée à  $q$  est elle un produit scalaire ?
1.  $q(x, y) = x^2 + xy + 3y^2,$
  2.  $q(x, y) = x^2 - 5xy - y^2,$
  3.  $q(x, y) = xy,$
  4.  $q(x, y, z) = x^2 - 2y^2 + xz + yz,$
  5.  $q(x, y, z) = xy - yz,$
  6.  $q(x, y, z) = 3x^2 + y^2 + 2xy - 3xz.$