

# Particule sur un fil circulaire

1) Particule libre, donc

$$\hat{H} = \frac{p^2}{2m} \quad \text{avec} \quad \hat{p} = -i\hbar \frac{d}{dx}$$

or  $x = r\varphi$  avec  $\varphi \in [0, 2\pi[$

et  $\hat{L}_z = -i\hbar \frac{d}{d\varphi}$  : moment angulaire

$$\begin{aligned} \text{donc} \quad \hat{H} &= \frac{1}{2m} \left(-\hbar^2\right) \frac{d^2}{dx^2} = \frac{1}{2m r^2} \left(-\hbar^2\right) \frac{d^2}{d\varphi^2} \\ &= \frac{L_z^2}{2I} \end{aligned}$$

avec  $I = m r^2$  : moment d'inertie

2) Si  $\psi_m(\varphi) = e^{i m \varphi}$ ,  $m \in \mathbb{Z}$ , est un mode de Fourier

(fonction  $2\pi$  périodique)

alors 
$$\hat{H} \psi_m = \frac{\hbar^2 m^2}{2I} \psi_m$$

$$m^2 \psi_m = E_m \psi_m$$

avec 
$$E_m = \frac{\hbar^2}{2I} m^2$$
 : niveau d'énergie

de multiplicité 2 si  $m \neq 0$   
(car  $\pm m$  donnent le même  $E_m$ )

3) Soit  $E \in \mathbb{R}$ .

On considère l'espace de phase avec

les coordonnées canoniques  $\varphi \in [0, 2\pi[$ ,  $L_2 \in \mathbb{R}$

et le Hamiltonien classique  $H(\varphi, L) = \frac{L_2^2}{2I}$

$$\text{On a } H(\varphi, L_2) \leq E$$

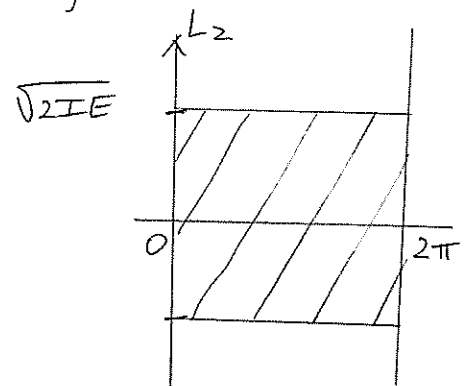
$$\Leftrightarrow \frac{L_2^2}{2I} \leq E \text{ et } \varphi \in [0, 2\pi[$$

$$\Leftrightarrow |L_2| \leq \sqrt{2IE} \text{ et } \varphi \in [0, 2\pi[$$

donc  $S = \text{Surface } \{ \text{états } (\varphi, L_2) \text{ d'énergie } \leq E \} = 2\pi \times 2\sqrt{2IE}$

et d'après la loi de Weyl,

$$\begin{aligned} N &\approx \frac{S}{2\pi\hbar} \\ &= \frac{2\sqrt{2IE}}{\hbar} \end{aligned}$$



Inversement cela donne :

$$E_N \approx \left( \frac{N\hbar}{2} \right)^2 \frac{1}{2I} = \frac{\hbar^2}{2I} \left( \frac{N}{2} \right)^2$$

on retrouve le résultat exact obtenu en 1),

en tenant compte du fait que nombre d'états

$N \approx 2m$  à cause de la multiplicité 2.

# Atome à deux niveaux et perturbation harmonique

1) On pose  $\psi(t) = c_a(t) e^{-iE_a t/\hbar} \psi_a + c_b(t) e^{-iE_b t/\hbar} \psi_b$

qui vérifie l'équ. de Schrödinger:

$$(*) \quad \frac{d\psi}{dt} = -\frac{i}{\hbar} \hat{H} \psi$$

avec  $\hat{H} = \hat{H}_0 + \hat{H}_p(t)$

$\hat{H}_0 \equiv \begin{pmatrix} E_a & 0 \\ 0 & E_b \end{pmatrix}$  dans base  $\psi_a, \psi_b$

$\hat{H}_p(t) = A e^{i\omega t} + A^+ e^{-i\omega t}$

donc (\*)

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow & \dot{c}_a e^{-iE_a t/\hbar} \psi_a - \frac{iE_a}{\hbar} c_a e^{-iE_a t/\hbar} \psi_a \\ & + \dot{c}_b e^{-iE_b t/\hbar} \psi_b - \frac{iE_b}{\hbar} c_b e^{-iE_b t/\hbar} \psi_b \\ & = \left( -\frac{i}{\hbar} \right) \left( c_a e^{-iE_a t/\hbar} E_a \psi_a + c_b e^{-iE_b t/\hbar} E_b \psi_b \right. \\ & \quad \left. + c_a e^{-iE_a t/\hbar} \hat{H}_p \psi_a \right. \\ & \quad \left. + c_b e^{-iE_b t/\hbar} \hat{H}_p \psi_b \right) \end{aligned}$$

• On multiplie par  $\langle \psi_a |$  et on obtient :

$$\dot{c}_a e^{-iE_a t/\hbar} = \frac{-i}{\hbar} \left( c_a e^{-iE_a t/\hbar} \langle \psi_a | H_p | \psi_a \rangle + c_b e^{-iE_b t/\hbar} \langle \psi_a | H_p | \psi_b \rangle \right)$$

$$\Leftrightarrow i\hbar \dot{c}_a = \left( c_a \cdot \langle \psi_a | H_p | \psi_a \rangle + c_b e^{-i\omega_{ba}t} \langle \psi_a | H_p | \psi_b \rangle \right)$$

et de même,

$$i\hbar \dot{c}_b = \left( c_a e^{+i\omega_{ba}t} \langle \psi_b | H_p | \psi_a \rangle + c_b \langle \psi_b | H_p | \psi_b \rangle \right)$$

(2)

$$\begin{aligned} \langle \psi_a | H_p | \psi_b \rangle &= e^{i\omega t} \langle \psi_a | A | \psi_b \rangle \\ &+ e^{-i\omega t} \langle \psi_a | A^\dagger | \psi_b \rangle \\ &= e^{i\omega t} A_{ab} + e^{-i\omega t} A_{ab}^\dagger \end{aligned}$$

etc.

donc

$$i\hbar \dot{c}_a = c_a \left( e^{i\omega t} A_{aa} + e^{-i\omega t} A_{aa}^\dagger \right) + c_b e^{-i\omega_{ba}t} \left( e^{i\omega t} A_{ab} + e^{-i\omega t} A_{ab}^\dagger \right)$$

$$= c_a \left( e^{i\omega t} A_{aa} + e^{-i\omega t} A_{aa}^\dagger \right)$$

$$+ c_b e^{i\Delta\omega t} A_{ab} + c_b e^{-i(\omega_{ba} + \omega)t} A_{ab}^\dagger$$

Si on néglige les termes haute fréquence, il reste

$$i\hbar \dot{c}_a \approx c_b e^{i\Delta\omega t} A_{ab}$$

avec  $\Delta\omega := \omega - \omega_{ba}$

De même

$$i\hbar \dot{c}_b = c_a e^{i\omega_b a t} \left( e^{i\omega t} A_{ba} + e^{-i\omega t} A_{ba}^+ \right) \\ + c_b \left( e^{i\omega t} A_{bb} + e^{-i\omega t} A_{bb}^+ \right)$$

donnant

$$i\hbar \dot{c}_b \approx c_a e^{-i\Delta\omega t} A_{ba}^+$$

$$\boxed{i\hbar \dot{c}_b = c_a e^{-i\Delta\omega t} \overline{A_{ab}}}$$

$$\text{car } A_{ba}^+ = \langle \psi_b | A^+ \psi_a \rangle = \langle A \psi_b | \psi_a \rangle \\ = \overline{\langle \psi_a | A \psi_b \rangle} = \overline{A_{ab}}$$

Par justification que l'on néglige les termes très oscillants, on peut dire que en moyenne, leur effet est nul. (théorème de la moyennisation)

Par exemple  $\ddot{x} = e^{i\omega t} \cdot x$

$$\text{donne } x(t) = C \cdot \exp\left(\frac{1}{i\omega} e^{i\omega t}\right) \\ = C e^{-i\omega \cos(\omega t)} e^{\frac{1}{\omega} \sin(\omega t)}$$

$\rightarrow 0$  si  $\omega \rightarrow \infty$ .

C'est aussi appelé l'approximation séculaire.

Ref : Cohen Tan. Complément C<sub>XIII</sub>

③ On va résoudre les équations linéaires mais dépendant de  $t$

$$\begin{cases} \dot{c}_a = C_b C e^{i\Delta\omega t} \\ \dot{c}_b = -C_a \overline{C} e^{-i\Delta\omega t} \end{cases} \quad \text{avec } C := \frac{-iA_{ab}}{\hbar}$$

Posons le changement de variable :

$$\begin{cases} x := c_a e^{-i\Delta\omega t/2} \\ y := c_b e^{i\Delta\omega t/2} \end{cases}$$

alors  $\dot{x} = \dot{c}_a e^{-i\Delta\omega t/2} - i\frac{\Delta\omega}{2} c_a e^{-i\Delta\omega t/2}$

$$= C y - i\frac{\Delta\omega}{2} x$$

$$\dot{y} = \dot{c}_b e^{i\Delta\omega t/2} + i\frac{\Delta\omega}{2} c_b e^{i\Delta\omega t/2}$$

$$= -\overline{C} x + i\frac{\Delta\omega}{2} y$$

qui sont linéaires et indép<sup>t</sup> de  $t$ .

Posons  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$

alors  $\dot{X} = M X$

avec la matrice  $M = \begin{pmatrix} -i\frac{\Delta\omega}{2} & C \\ -\overline{C} & i\frac{\Delta\omega}{2} \end{pmatrix}$

On diagonalise  $M = P D P^{-1}$  (logiciel xcas) (3)

avec 
$$D = \begin{pmatrix} \frac{i}{2} \Omega & 0 \\ 0 & -\frac{i}{2} \Omega \end{pmatrix},$$

$$P = \begin{pmatrix} -i \Delta \omega + i \Omega & -i \Delta \omega - i \Omega \\ -2 \bar{C} & -2 \bar{C} \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2i\Omega} & \frac{-i\Delta\omega - i\Omega}{4\bar{C}i\Omega} \\ -\frac{1}{2i\Omega} & \frac{i\Delta\omega - i\Omega}{4\bar{C}i\Omega} \end{pmatrix}$$

avec 
$$\Omega = \left( 4|C|^2 + (\Delta\omega)^2 \right)^{1/2}$$

On pose  $Y := P^{-1} X = \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \end{pmatrix}$

alors  $\dot{Y} = D Y$

qui se résoud :

$$\begin{cases} Y_1(t) = Y_1(0) \cdot e^{\frac{i}{2} \Omega t} \\ Y_2(t) = Y_2(0) \cdot e^{-\frac{i}{2} \Omega t} \end{cases}$$

donc  $X(t) = P \cdot Y(t)$  donne

$$\begin{cases} x = i \cdot (-\Omega - \Delta\omega) Y_1 - i(\Omega + \Delta\omega) Y_2 \\ y = -2\bar{C} (Y_1 + Y_2) \end{cases}$$

et donc

$$\begin{cases} c_a = x e^{i \Delta \omega t/2} = e^{i \Delta \omega \frac{t}{2}} i \left( (\Omega - \Delta \omega) e^{\frac{i \Omega t}{2}} \gamma_1(0) - (\Omega + \Delta \omega) e^{-\frac{i \Omega t}{2}} \gamma_2(0) \right) \\ c_b = y e^{-i \Delta \omega t/2} = e^{-i \Delta \omega \frac{t}{2}} \left( \frac{-2i \bar{A}_{ab}}{\hbar} \right) \left( e^{\frac{i \Omega t}{2}} \gamma_1(0) + e^{-\frac{i \Omega t}{2}} \gamma_2(0) \right) \end{cases}$$

La condition initiale  $c_a(0) = 1$  ,  $c_b(0) = 0$

donc :

$$\begin{cases} c_a(0) = 1 = i \left( (\Omega - \Delta \omega) \gamma_1(0) - (\Omega + \Delta \omega) \gamma_2(0) \right) \\ c_b(0) = 0 = \left( \frac{-2i \bar{A}_{ab}}{\hbar} \right) \left( \gamma_1(0) + \gamma_2(0) \right) \end{cases}$$

donc  $\gamma_2(0) = -\gamma_1(0) = \frac{i}{2\Omega}$

donc

$$c_a(t) = \frac{1}{2\Omega} e^{i \Delta \omega \frac{t}{2}} \left[ (\Omega - \Delta \omega) e^{\frac{i \Omega t}{2}} + (\Omega + \Delta \omega) e^{-\frac{i \Omega t}{2}} \right]$$

$$= e^{i \Delta \omega \frac{t}{2}} \left[ \cos\left(\frac{\Omega}{2} t\right) - i \frac{\Delta \omega}{\Omega} \sin\left(\frac{\Omega}{2} t\right) \right]$$

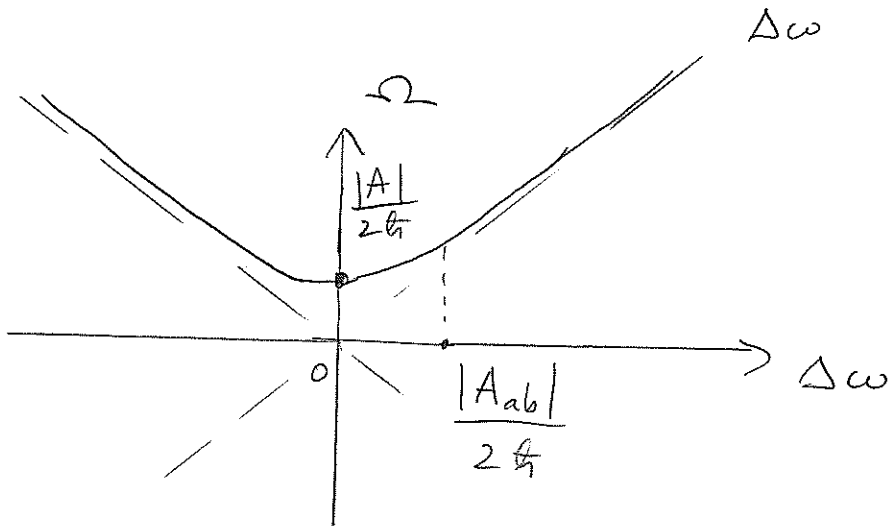
$$c_b(t) = \frac{-2i \bar{A}_{ab}}{\hbar} e^{-i \Delta \omega \frac{t}{2}} \left( e^{\frac{i \Omega t}{2}} - e^{-\frac{i \Omega t}{2}} \right) \left( \frac{-i}{2\Omega} \right)$$

$$= \frac{-2i \bar{A}_{ab}}{\hbar \Omega} e^{-i \Delta \omega \frac{t}{2}} \sin\left(\frac{\Omega t}{2}\right)$$

et  $\Omega = \left( 4|C|^2 + (\Delta \omega)^2 \right)^{1/2} = \left( \frac{4|A_{ab}|^2}{\hbar^2} + (\Delta \omega)^2 \right)^{1/2}$

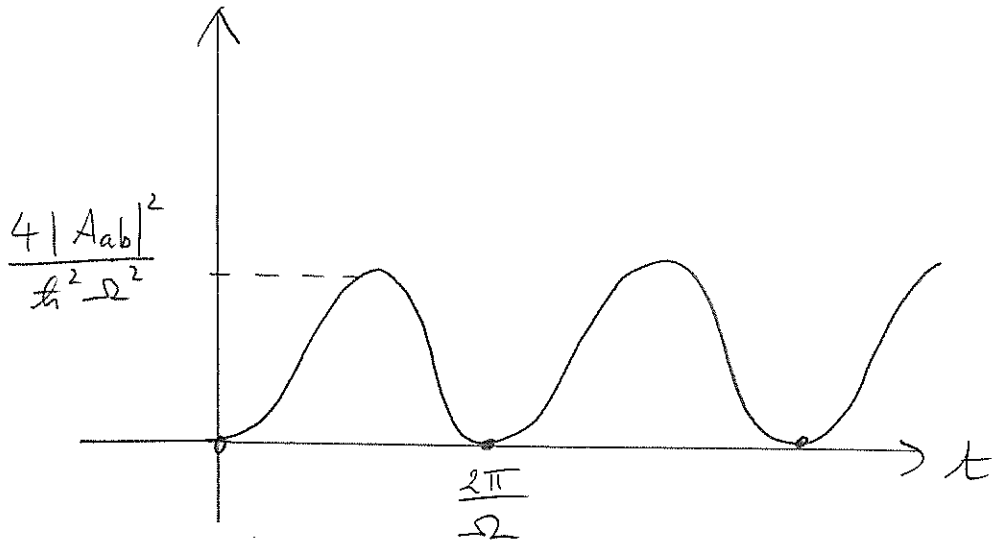


3



4

$$P_{ba}(t) = |c_b(t)|^2 = \frac{4 |A_{ab}|^2}{\hbar^2 \Omega^2} \sin^2\left(\frac{\Omega t}{2}\right)$$



(4) En théorie des perturbations, on a à l'ordre 1

$$P_{ba}^{(1)}(t) = \frac{1}{\hbar^2} \left| \int_0^t e^{i\omega_{ba}t'} H_{b,a}(t') dt' \right|^2$$

$$\begin{aligned} \text{avec } H_{b,a}(t') &= e^{i\omega t} A_{ba} + e^{-i\omega t} \overline{A_{ba}} \\ &= e^{i\omega t} A_{ba} + e^{-i\omega t} \overline{A_{ba}} \\ &= e^{i\omega t} A_{ab} + e^{-i\omega t} \overline{A_{ab}} \end{aligned}$$

$$(\text{car } H_{b,a} = H_{a,b})$$

donne (voir cours) avec  $\Omega_{\pm} := \omega_{ba} \pm \omega$ ,

$$P_{ba}^{(1)}(t) = \frac{1}{\hbar^2} \left| A_{ab} \frac{e^{i\Omega_+ t} - 1}{\Omega_+} + \overline{A_{ab}} \frac{e^{i\Omega_- t} - 1}{\Omega_-} \right|^2$$

si  $\omega_{ab} \cdot t \gg 1$  ( $t$  assez grand)

et si  $|\Delta\omega = \omega - \omega_{ba}| \ll \omega$  alors

$$\begin{aligned} P_{ba}^{(1)}(t) &\approx \frac{|A_{ab}|^2}{\hbar^2} \left| \frac{e^{i\Omega_- t} - 1}{\Omega_-} \right|^2 = \frac{|A_{ab}|^2}{\hbar^2} \left| \frac{e^{-i\Delta\omega t} - 1}{(-\Delta\omega)} \right|^2 \\ &= \frac{|A_{ab}|^2}{\hbar^2} \frac{4 \sin^2\left(\frac{\Delta\omega t}{2}\right)}{\Delta\omega^2} \quad (\text{si } \Delta\omega \neq 0) \end{aligned}$$

c'est semblable à (3) sauf que il y a  $\Delta\omega$

au lieu de  $\Omega$ . Mais en théorie des perturbations,

on suppose  $|A_{ab}| \ll \hbar \Delta\omega$  donc  $\Omega \approx \Delta\omega$ , en effet.

# Addition de Moments cinétiques

① Il faut coupler le spin  $\frac{1}{2}$  de l'électron à l'état  $l=1$  orbital.

• L'espace de spin  $\frac{1}{2}$  est  $D_{1/2}$  de dim 2, de base:  $|+\rangle, |-\rangle,$

opérateurs:

$$S_+ |+\rangle = 0, \quad S_+ |-\rangle = |+\rangle$$

$$S_- |+\rangle = |-\rangle, \quad S_- |-\rangle = 0$$

$$S_z |+\rangle = \frac{1}{2} |+\rangle, \quad S_z |-\rangle = -\frac{1}{2} |-\rangle$$

• L'espace de spin 1 est  $D_1$  de dim 3, de base  $| -1 \rangle, | 0 \rangle, | 1 \rangle$

opérateurs:

$$L_+ | -1 \rangle = \sqrt{2} | 0 \rangle$$

$$L_- | -1 \rangle = 0$$

$$L_+ | 0 \rangle = \sqrt{2} | 1 \rangle$$

$$L_- | 0 \rangle = \sqrt{2} | -1 \rangle$$

$$L_+ | 1 \rangle = 0$$

$$L_- | 1 \rangle = \sqrt{2} | 0 \rangle$$

$$L_z | -1 \rangle = - | -1 \rangle, \quad L_z | 0 \rangle = 0, \quad L_z | 1 \rangle = | 1 \rangle$$

• Espace total:  $\mathcal{H} = D_{1/2} \otimes D_1$  de dim:  $2 \times 3 = 6$

base:  $| \pm \rangle \otimes | m \rangle, m = 1, 2, 3, \text{ noté } | \pm, m \rangle$

Moment cinétique total:

$$\vec{J} = \vec{S} + \vec{L}$$

$$\begin{aligned}\vec{J}^2 &= (\vec{S} + \vec{L})^2 = \vec{S}^2 + \vec{L}^2 + (S_+ L_- + S_- L_+ \\ &\quad + 2S_z L_z) \\ &= \frac{3}{4} + 2 + S_+ L_- + S_- L_+ + 2S_z L_z\end{aligned}$$

L'état  $|+, 1\rangle$  est maximal car:

$$\begin{aligned}J_z |+, 1\rangle &= S_z |+, 1\rangle + L_z |+, 1\rangle \\ &= \left(\frac{1}{2} + 1\right) |+, 1\rangle = \frac{3}{2} |+, 1\rangle\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\text{et } \vec{J}^2 |+, 1\rangle &= \left(\frac{3}{4} + 2 + 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot 1\right) |+, 1\rangle \\ &= \frac{3}{2} \left(\frac{3}{2} + 1\right) |+, 1\rangle\end{aligned}$$

c'est un état de spin  $J = \frac{3}{2}, M = \frac{3}{2}$   
 $|\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle = |+, 1\rangle$

(2) On applique l'opérateur

$J_- = S_- + L_-$  à l'état de poids maximal  
et on normalise le résultat  $|+, 1\rangle$ .

$$\begin{aligned}|\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle &\propto J_- |\frac{3}{2}, \frac{3}{2}\rangle = S_- |+, 1\rangle + L_- |+, 1\rangle \\ &= |-, 1\rangle + \sqrt{2} |+, 0\rangle \propto \frac{1}{\sqrt{3}} |-, 1\rangle + \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} |+, 0\rangle : \text{normalisé}\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}|\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\rangle &\propto J_- |\frac{3}{2}, \frac{1}{2}\rangle \propto \sqrt{2} |-, 0\rangle + \sqrt{2} |-, 0\rangle + 2 |+, -1\rangle \\ &= 2\sqrt{2} |-, 0\rangle + 2 |+, -1\rangle \propto \frac{\sqrt{2}}{3} |-, 0\rangle + \frac{1}{3} |+, -1\rangle\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}|\frac{3}{2}, -\frac{3}{2}\rangle &\propto J_- |\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}\rangle \propto 2 |-, -1\rangle + 4 |-, -1\rangle = 6 |-, -1\rangle \\ &\propto |-, -1\rangle\end{aligned}$$

(2)

• Ensuite on cherche les états de spin total  $J = \frac{1}{2}$ .

$$\left( = 1 - \frac{1}{2} \right)$$

Pour cela on considère un vecteur orthogonal aux précédents :

$$\psi = \sqrt{2} |-, 1\rangle - |+, 0\rangle \quad (\text{non normalisé})$$

$$\text{on a } J_z \psi = \frac{1}{2} \psi \quad \text{donc } M = \frac{1}{2}$$

$$\vec{J}^2 \psi = \left( \frac{3}{4} + 2 \right) \psi + 2 |+, 0\rangle - \sqrt{2} |-, 1\rangle$$

$$+ 2\sqrt{2} \left( -\frac{1}{2} \right) |-, 1\rangle$$

$$= \left( \frac{3}{4} + 2 \right) \psi + 2 \left( |+, 0\rangle - \sqrt{2} |-, 1\rangle \right)$$

$$= \left( \frac{3}{4} + 2 - 2 \right) \psi = \frac{3}{4} \psi = \frac{1}{2} \left( \frac{1}{2} + 1 \right) \psi$$

$$\text{donc } J = \frac{1}{2}.$$

$$\text{donc } \left| \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right\rangle = \frac{\sqrt{2}}{3} |-, 1\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} |+, 0\rangle \quad (\text{normalisé})$$

on applique  $J_-$  :

$$\left| \frac{1}{2}, -\frac{1}{2} \right\rangle \propto J_- \left( \sqrt{2} |-, 1\rangle - |+, 0\rangle \right)$$

$$= -|-, 0\rangle + 2|-, 0\rangle - \sqrt{2}|+, -1\rangle$$

$$= |-, 0\rangle - \sqrt{2}|+, -1\rangle$$

$$\propto \frac{1}{\sqrt{3}} |-, 0\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} |+, -1\rangle : \text{normalisé.}$$

on a obtenu les 6 états de la forme  $|J, M\rangle$ .

$$\text{avec } J = \frac{3}{2}, \frac{1}{2}, \quad M = -J \rightarrow +J.$$

