



Curiosités géométriques et physique de l'Univers

Jean-Pierre Demailly

Institut Fourier, Université de Grenoble I, France

6 mai 2010 / Conférence Midi-Sciences - St Martin d'Hères

Jean-Pierre Demailly (Grenoble I), 06/05/2010

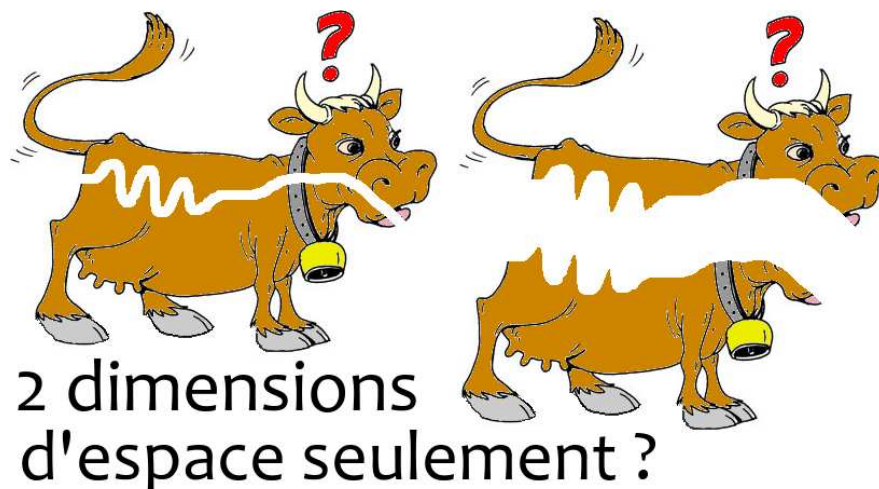
Curiosités géométriques et physique de l'Univers

Dimension de l'espace-temps

Selon Einstein, notre univers est de dimension 4 :

3 dimensions d'espace et 1 de temps

Pourrait-il en avoir moins ?



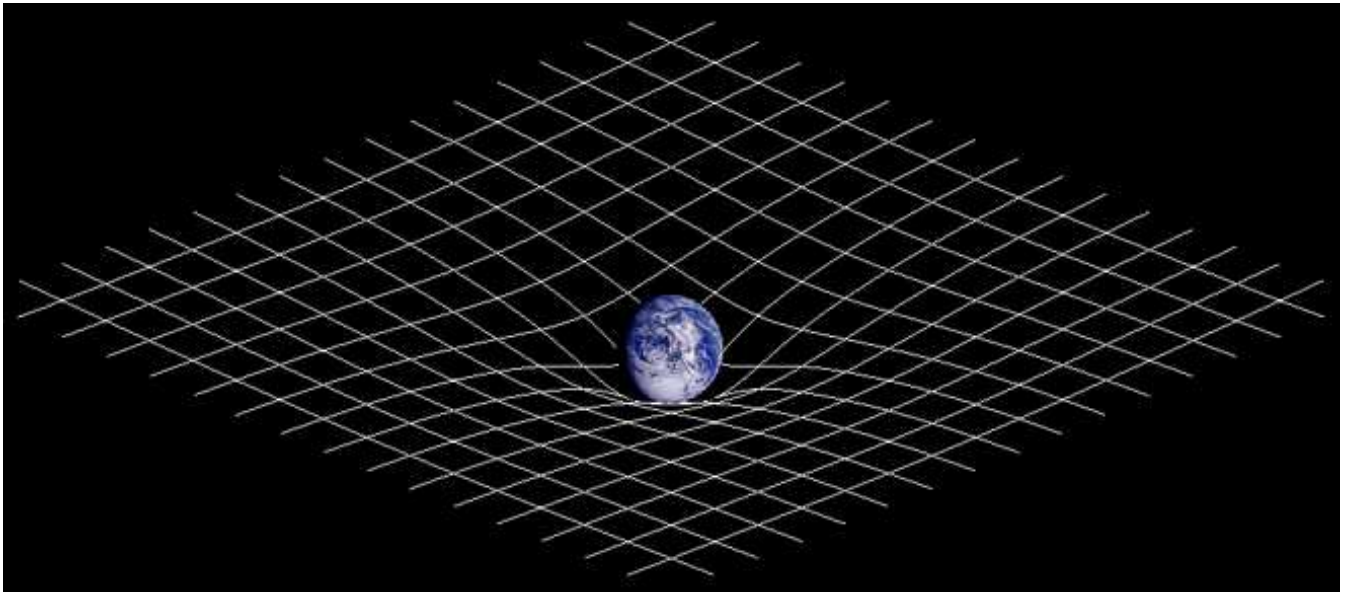
Le tube digestif de la vache la couperait en deux composantes connexes – les animaux ne pourraient pas exister!

Jean-Pierre Demailly (Grenoble I), 06/05/2010

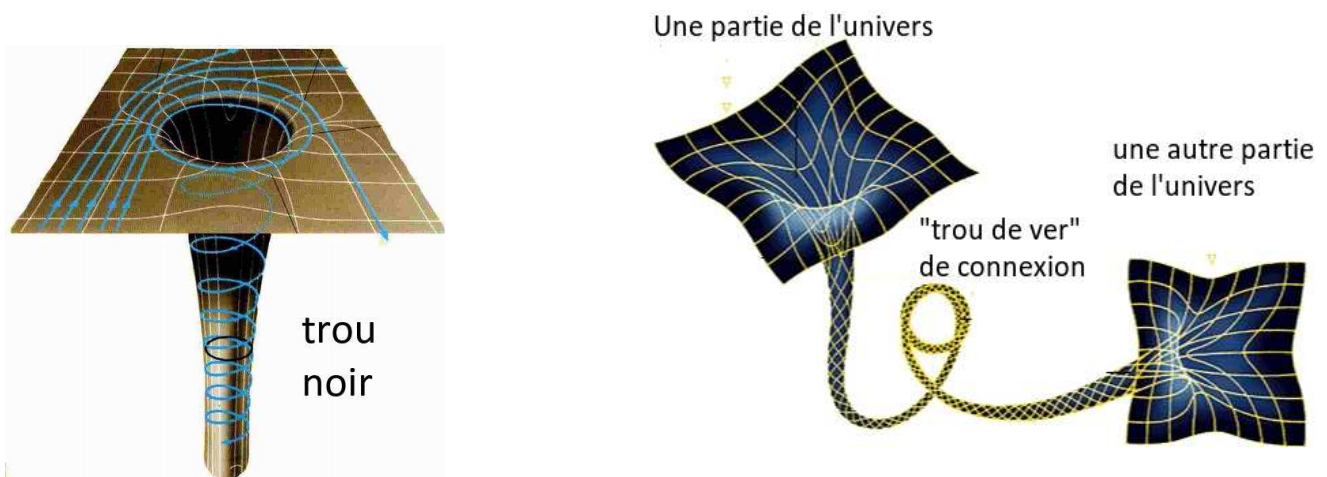
Curiosités géométriques et physique de l'Univers

Géométrie de l'espace

Selon Einstein et sa théorie de la relativité générale (1907–1915),
l'espace est courbé en raison de la distribution de matière, qui
induit un champ gravitationnel



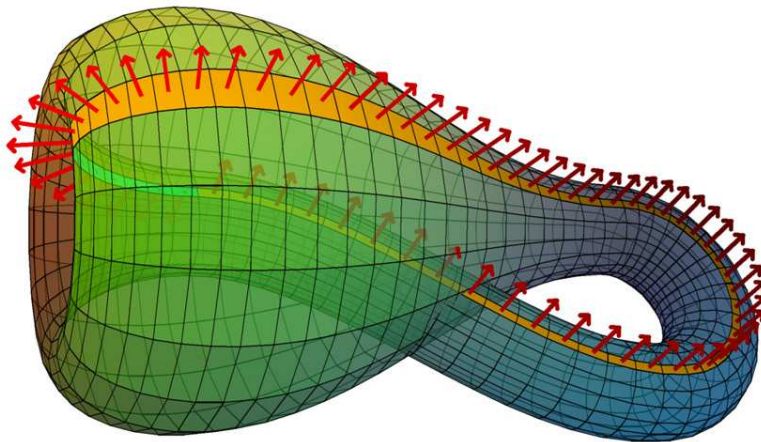
“Trous noirs” et “trous de ver” ?



La question de savoir si l'univers est ouvert ou fermé agite
beaucoup les astrophysiciens : cela dépend de la densité de matière
présente dans l'univers ... seule une densité suffisante permettrait
qu'il se referme sur lui-même.

Question de topologie : un espace non orienté ?

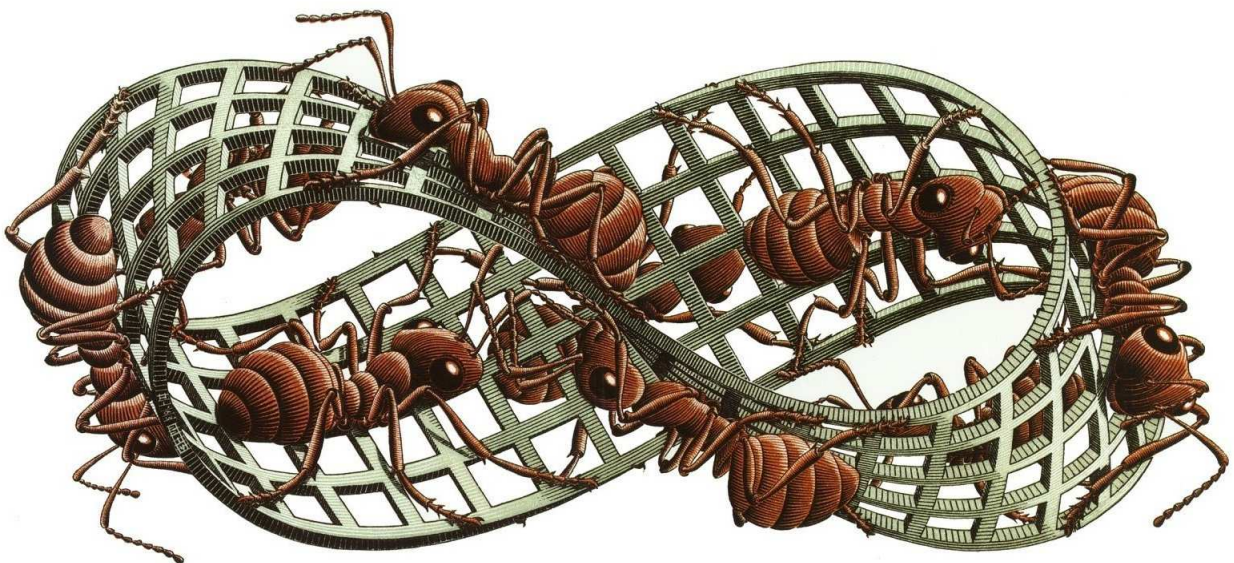
La “bouteille de Klein” (Felix Klein 1849 – 1925) : **une surface compacte** (=fermée sans bord) **non orientable**.



Après un “tour d’univers”, les droitiers se retrouveraient gauchers et vice-versa...

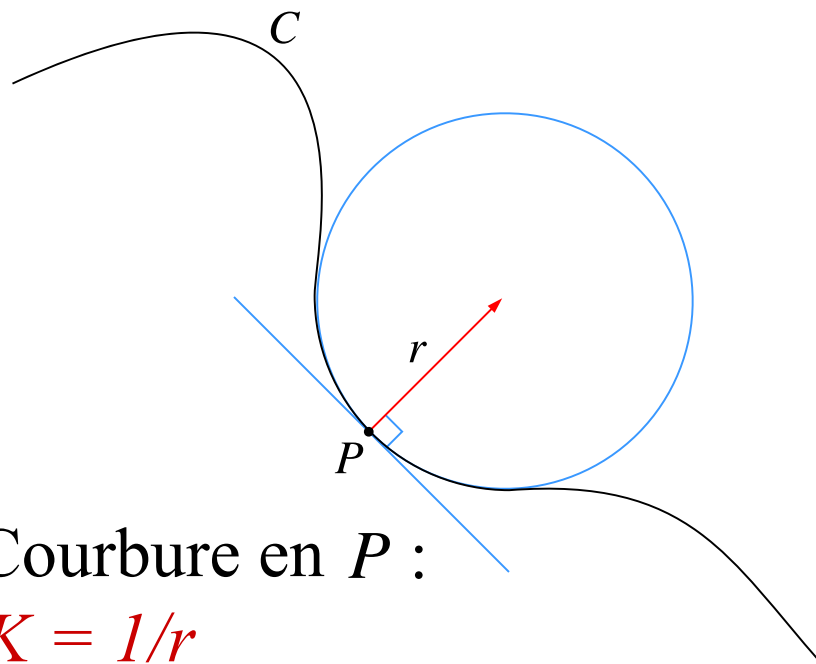
Le ruban de Möbius d'Escher

Un célèbre dessin de Maurits Cornelis Escher (1898-1972)



Comment calcule-t-on la courbure ?

Une courbe et son **cercle osculateur** de rayon r



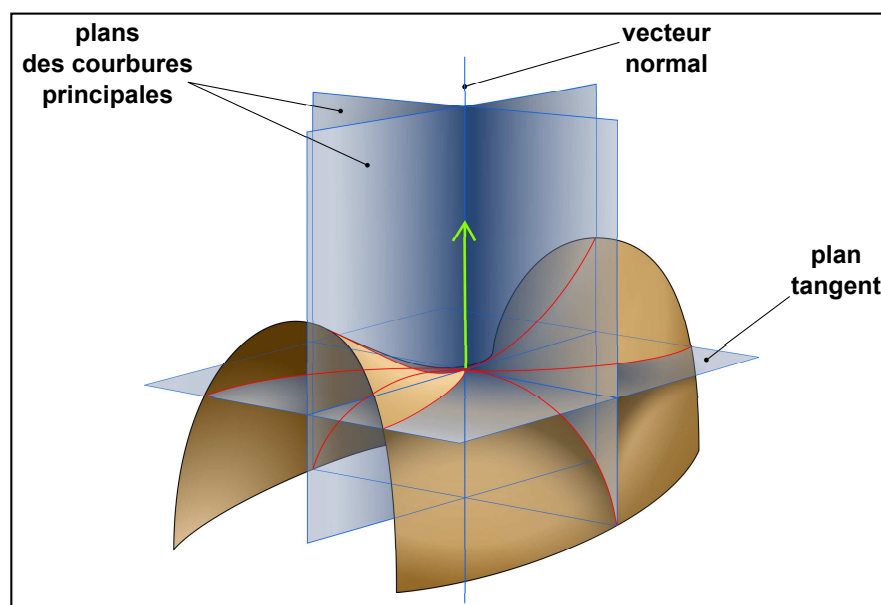
Courbure en P :

$$K = 1/r$$

Si le rayon $r = \infty$, la courbure K est **nulle**.

Coefficients de courbure d'une surface

Les deux courbures d'une surface dans un espace de dimension 3



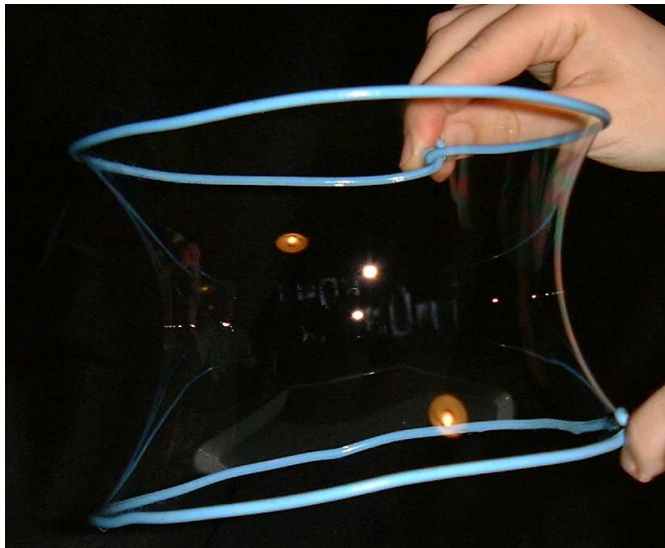
$$K_1 = \frac{1}{r_1} > 0,$$

$$K_2 = \frac{1}{r_2} < 0$$

La courbure moyenne

Courbure moyenne : $M = \frac{1}{2}(K_1 + K_2)$

Une bulle de savon “libre” est de courbure moyenne nulle en tout point : $K_1 = -K_2$, $M = 0$



Catenoïde:

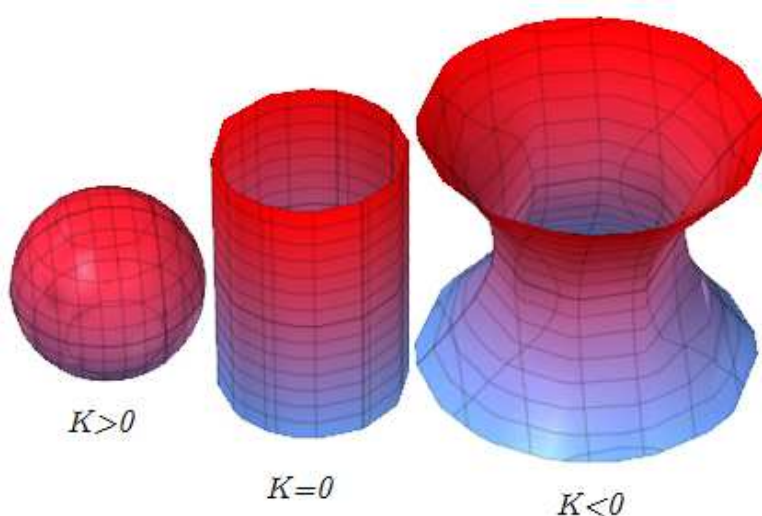
$$x = a \cosh u \cos \theta$$

$$y = a \cosh u \sin \theta$$

$$z = au$$

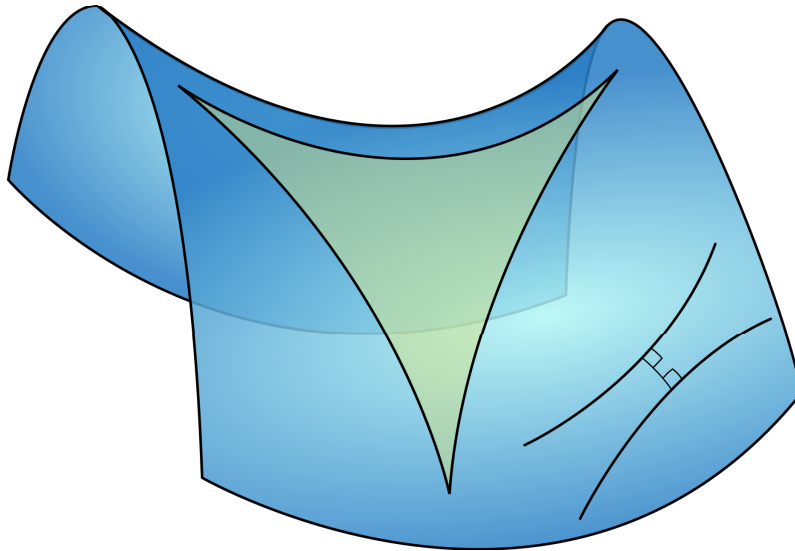
La courbure de Gauss

Carl Friedrich Gauss (1777-1855) : $K = K_1 \times K_2$ est invariant par déformation d'une surface inextensible (theorema egregium)



Le cylindre peut s'aplatir, pas la sphère ni le catenoïde.

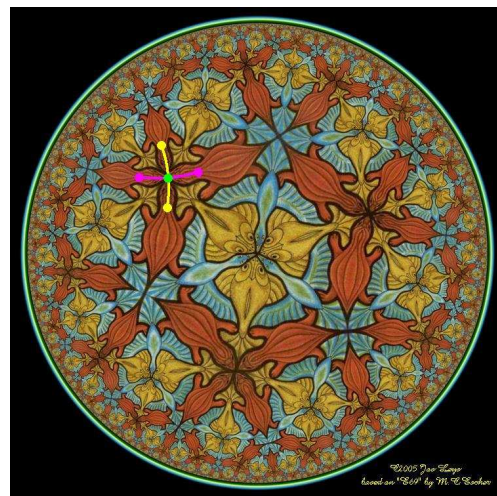
La courbure de Gauss (formule de Gauss-Bonnet)



$$\text{somme des angles d'un triangle géodésique} = \pi + \iint K dS$$

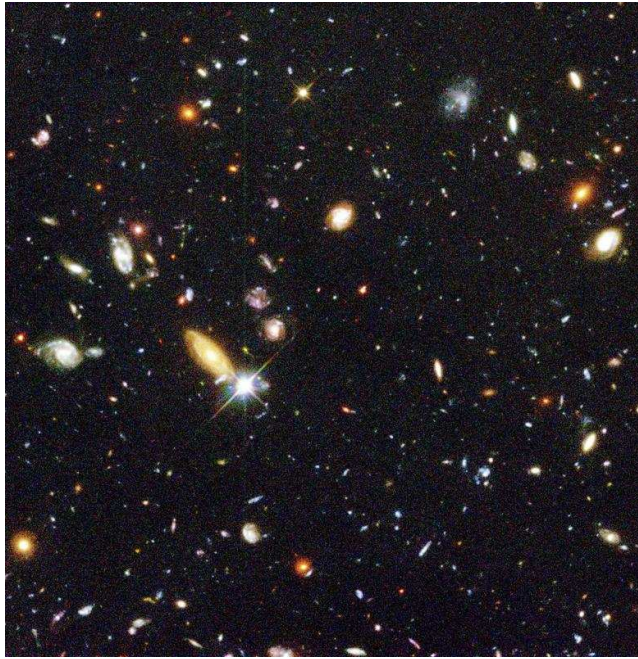
Espace homogène / localement symétrique ?

Un espace X est dit **symétrique** s'il admet en tout point une "symétrie" par rapport à ce point



Dans ce cas il admet un **groupe de transformations isométriques** G et X est un **espace homogène** G/H .

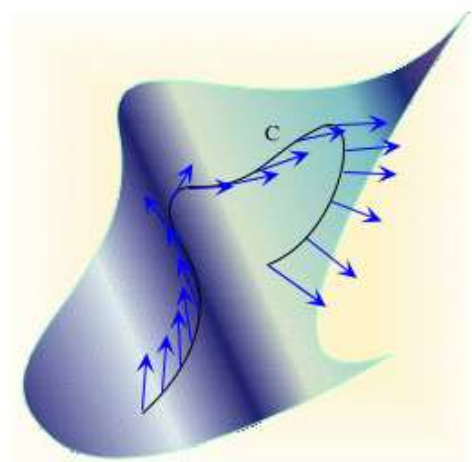
Mais l'univers n'est pas homogène...



"Grumeaux"
de galaxies

Métrie riemannienne / Tenseur de courbure

Bernhard Riemann (1826–1866) / espace à n dimensions



$$ds^2 = \sum g_{\alpha\beta}(x) dx^\alpha dx^\beta$$

Métrie riemannienne

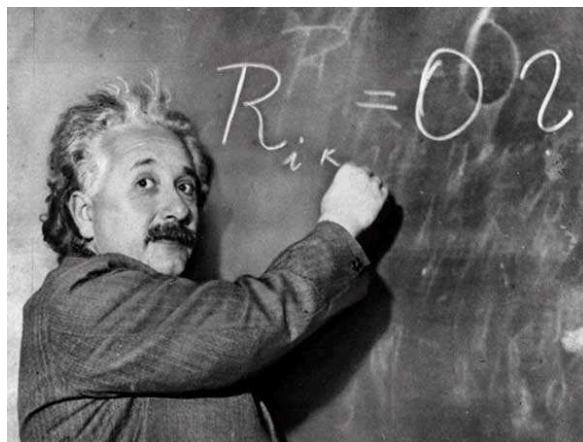
$$R_{\alpha\beta\gamma}^{\delta}, \quad 1 \leq \alpha, \beta, \gamma, \delta \leq n.$$

Tenseur de courbure de Riemann
(calcul précisé par Levi-Civita)

Tenseur de Ricci / équation d'Einstein

Le tenseur de Ricci est une sorte de “courbure moyenne” :

$$R_{\alpha\beta} = \sum_{\gamma} R^{\gamma}_{\alpha\beta\gamma}$$



Équation d'Einstein (1879–1955) de la relativité générale

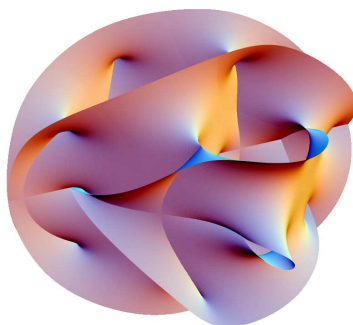
$$R_{\alpha\beta} - \left(\Lambda + \frac{1}{2}R\right)g_{\alpha\beta} = \frac{8\pi G}{c^4} T_{\alpha\beta}.$$

Équation d'Einstein en mathématiques

Equation d'Einstein “simplifiée” (univers vide !!)

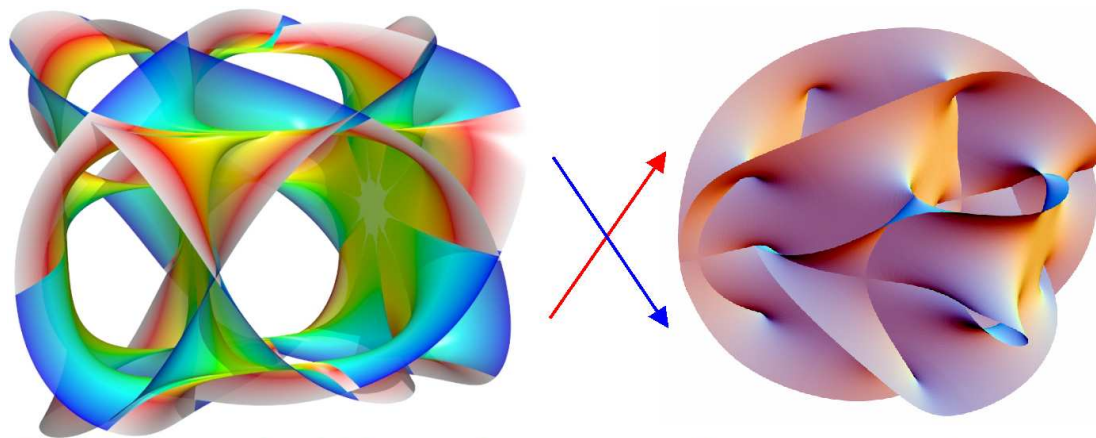
$$R_{\alpha\beta} = \lambda g_{\alpha\beta}, \quad \lambda = \text{constante.}$$

Vérifiée (avec $\lambda = 0$, $R_{\alpha\beta} \equiv 0$) par la
variété de Calabi-Yau 6-dimensionnelle définie dans \mathbb{CP}^4 par



$z_0^5 + z_1^5 + z_2^5 + z_3^5 + z_4^5 - 5a z_0 z_1 z_2 z_3 z_4 = 0$, $z_0, z_1, z_2, z_3, z_4 \in \mathbb{C}$,
(avec 1 paramètre a de déformation). Yau: on a bien $\text{Ricci} \equiv 0$.

Variétés de Calabi-Yau, sièges des champs de forces?



Paramètres de déformation

Structures métriques

Notre univers aurait 6 dimensions supplémentaires ultra-microscopiques ($\simeq 10^{-35}$ m) qui seraient le siège des champs de force (théorie des cordes)... sous forme d'une variété de Calabi-Yau de dimension complexe 3.

Celle-ci étant de dimension réelle 6, ceci amène à un univers de $4 + 6 = 10$ dimensions au total.

Symétrie miroir et paramètres des familles de CY

La symétrie miroir est une dualité encore quelque peu mystérieuse entre les paramètres de déformation d'une famille de variétés de Calabi-Yau X_a (c'est-à-dire les coefficients a_* des polynômes qui les définissent), et les paramètres associés aux différentes métriques portées par les membres de la "famille duale" Y_b .

Ici ces métriques sont des "métriques de Kähler"

$\omega = \sqrt{-1} \sum \omega_{\alpha\bar{\beta}} dz^\alpha \wedge d\bar{z}^\beta$ (métriques hermitiennes vérifiant la propriété symplectique $d\omega = 0$) et la nullité de la courbure Ricci(ω) $\equiv 0$.

Elles dépendent uniquement de la classe de cohomologie

$\{\omega\} \in H^{1,1}(Y_b, \mathbb{C})$ (= paramètres de la structure métrique des variétés Y_b).

Références

Nous renvoyons au site officiel [4] <http://www.mcescher.com/> pour des références exhaustives à l'œuvre de M.C. Escher. L'image du pavage hyperbolique du disque due à Escher est tirée du site de Jos Leys [6]. Les autres images proviennent du domaine public ou de sites libres de droit (Wikipedia...).

- [1] D. Cox, S. Katz, *Mirror Symmetry and Algebraic Geometry*, Mathematical Surveys and Monographs, Vol. **68**, Amer. Math. Soc., 1999.
- [2] J. Bertin, J.-P. Demailly, L. Illusie, C. Peters, *Introduction à la théorie de Hodge*, Panoramas et Synthèses, n^o 3, Soc. Math. de France, 1996, 267 p ; *Introduction to Hodge Theory*, SMF/AMS Texts and Monographs, Vol. 8, 232 p ; <http://www-fourier.ujf-grenoble.fr/~demailly/books.html>, [B3].
- [3] J.-P. Demailly, *Complex analytic and differential geometry*, <http://www-fourier.ujf-grenoble.fr/~demailly/books.html>, [B1].
- [4] M.C. Escher, *Official website*, <http://www.mcescher.com/>.
- [5] P.A. Griffiths, J. Harris, *Principles of algebraic geometry*, Wiley, New York, 1978.
- [6] J. Leys, *Mathematical imagery*, The M.C.Escher flavoured pages, <http://www.josleys.com/galleries.php?catid=6>.
- [7] M. Spivak, *A Comprehensive Introduction to Differential Geometry*, Volumes **1–5**, Publish or Perish, Inc., 3rd Edition, 1991.
- [8] C. Voisin, *Théorie de Hodge et géométrie algébrique complexe*, Collection cours spécialisés, Soc. Math. France, 2004.
- [9] C. Voisin, *Symétrie miroir*, Panoramas et Synthèses, Vol. **2**, Soc. Math. France, 1996, 152 p ; *Mirror Symmetry*, American Mathematical Society (SMF/AMS Texts and Monographs, Vol. 1), 1996.
- [10] E. Witten, *Magic, Mystery, and Matrix*, Notices of the AMS, Vol. **45** (1998) 1124–1129, <http://www.sns.ias.edu/~witten/papers/mmm.pdf>.