

**Surfaces de Riemann (Jean-Pierre Demailly)**  
**Corrigé de l'examen du 11/05/2018**

**1. Automorphismes du disque et du demi-plan de Poincaré**

On note  $\mathbb{D} = \{z \in \mathbb{C}; |z| < 1\}$  et  $\mathbb{H} = \{z \in \mathbb{C}; \text{Im } z > 0\}$ , et si  $\Omega$  est un ouvert de  $\mathbb{C}$ , on désigne par  $\text{Aut}(\Omega)$  le groupe des automorphismes (holomorphes), c'est-à-dire des bijections holomorphes  $\Omega \rightarrow \Omega$ , avec comme loi de composition interne la composition des applications.

(a) Si  $a \in \mathbb{D}$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,  $|\lambda| = 1$ , on pose pour tout  $z \in \mathbb{D}$

$$\varphi_a(z) = \frac{z+a}{1+\bar{a}z}, \quad h_\lambda(z) = \lambda z.$$

Vérifier par le calcul que

$$\varphi_{-a} \circ \varphi_a = \text{Id}_{\mathbb{D}}, \quad 1 - |\varphi_a(z)|^2 = \frac{(1-|z|^2)(1-|a|^2)}{|1+\bar{a}z|^2},$$

et en déduire que  $\varphi_a$  et  $h_\lambda$  définissent des automorphismes de  $\mathbb{D}$ .

On a en effet

$$\begin{aligned} 1 - |\varphi_a(z)|^2 &= 1 - \frac{(z+a)(\bar{z}+\bar{a})}{(1+\bar{a}z)(1+a\bar{z})} = \frac{(1+\bar{a}z+a\bar{z}+|a|^2|z|^2) - (|z|^2+a\bar{z}+\bar{a}z+|a|^2)}{(1+\bar{a}z)(1+a\bar{z})} \\ &= \frac{1-|z|^2-|z|^2+|a|^2|z|^2}{|1+\bar{a}z|^2} = \frac{(1-|z|^2)(1-|a|^2)}{|1+\bar{a}z|^2} > 0 \end{aligned}$$

pour tous  $a, z \in \mathbb{D}$ , ce qui montre en particulier que  $\varphi_a(\mathbb{D}) \subset \mathbb{D}$ . D'autre part, pour tout  $z \in \mathbb{D}$ ,

$$\varphi_{-a} \circ \varphi_a(z) = \frac{\frac{z+a}{1+\bar{a}z} - a}{1 - \bar{a} \frac{z+a}{1+\bar{a}z}} = \frac{z+a-a(1+\bar{a}z)}{1+\bar{a}z-\bar{a}(z+a)} = \frac{z(1-|a|^2)}{1-|a|^2} = z$$

et donc aussi  $\varphi_a \circ \varphi_{-a}(z) = z$  en échangeant les rôles de  $a$  et  $-a$ . Ceci implique  $\varphi_a \in \text{Aut}(\mathbb{D})$  et  $(\varphi_a)^{-1} = \varphi_{-a}$ . Comme  $|h_\lambda(z)| = |z|$ , il est évident que  $h_\lambda \in \text{Aut}(\mathbb{D})$  et que  $(h_\lambda)^{-1} = h_{\lambda^{-1}}$ .

(b) Soit  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{D})$ . On pose  $a = \varphi^{-1}(0) \in \mathbb{D}$  et  $\psi = \varphi \circ \varphi_a$ . Que vaut  $\psi(0)$ ? Déduire du lemme de Schwarz appliqué à  $\psi$  et  $\psi^{-1}$  que  $\psi$  est une homothétie  $h_\lambda$  et en conclure que tous les éléments de  $\text{Aut}(\mathbb{D})$  sont des homographies (quelle est leur forme?)

Nous avons  $\varphi_a(0) = a$ , donc  $\psi(0) = \varphi(a) = 0$ . Comme  $\psi \in \text{Aut}(\mathbb{D})$ , on a en particulier  $|\psi(z)| \leq 1$  sur  $\mathbb{D}$ . Le lemme de Schwarz nous dit alors que  $|\psi(z)| \leq |z|$  sur  $\mathbb{D}$  (ceci résulte du principe du maximum appliqué à  $\psi(z)/z$ , qui est holomorphe sur  $\mathbb{D}$  et atteint donc son sup en approchant du bord de  $\mathbb{D}$ , là où  $\limsup_{|z| \rightarrow 1} |\psi(z)/z| \leq \limsup_{|z| \rightarrow 1} 1/|z| = 1$ ). Mais  $\psi^{-1}$  est également un automorphisme tel que  $\psi^{-1}(0) = 0$ , donc on a aussi  $|\psi^{-1}(z)| \leq |z| \Rightarrow |w| \leq |\psi(w)|$ . On voit alors que  $|\psi(z)/z| = 1$  sur  $\mathbb{D}$ , ce qui entraîne que  $\psi(z)/z$  est une constante  $\lambda$  de module 1, i.e.  $\psi = h_\lambda$ . On en déduit  $\varphi = \psi \circ (\varphi_a)^{-1} = h_\lambda \circ \varphi_{-a}$ , et on voit ainsi que tout automorphisme  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{D})$  est une homographie de la forme

$$\varphi(z) = \lambda \frac{z-a}{1-\bar{a}z} \quad \text{où } a = \varphi^{-1}(0), \quad |\lambda| = 1.$$

(c) On pose  $u(z) = \frac{z-i}{z+i}$  et  $v(z) = i \frac{1+z}{1-z}$ . Montrer en notant  $z = x+iy$ ,  $y > 0$ , que  $|u(z)| < 1$  pour tout  $z \in \mathbb{H}$ , et que

$$\text{Im}(v(z)) = \text{Re} \frac{1+z}{1-z} = \frac{1-|z|^2}{|1-z|^2} > 0 \quad \text{si } z \in \mathbb{D}.$$

En déduire que  $u : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{D}$  et  $v : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{H}$  sont des isomorphismes inverses l'un de l'autre.

En posant  $z = x + iy$ , il vient

$$|u(z)|^2 = \left| \frac{x + (y-1)i}{x + (y+1)i} \right|^2 = \frac{x^2 + (y-1)^2}{x^2 + (y+1)^2} < 1$$

car  $(y-1)^2 = (y+1)^2 - 4y < (y+1)^2$  si  $y = \text{Im } z > 0$ . Ceci montre que  $u(\mathbb{H}) \subset \mathbb{D}$ . D'autre part

$$\text{Im}(v(z)) = \text{Re} \frac{1+z}{1-z} = \text{Re} \frac{(1+z)(1-\bar{z})}{(1-z)(1-\bar{z})} = \frac{\text{Re}(1+z-\bar{z}-|z|^2)}{|1-z|^2} = \frac{1-|z|^2}{|1-z|^2} > 0 \quad \text{si } z \in \mathbb{D},$$

donc  $v(\mathbb{D}) \subset \mathbb{H}$ . On vérifie enfin par des calculs immédiats que  $v \circ u = \text{Id}_{\mathbb{H}}$  et  $u \circ v = \text{Id}_{\mathbb{D}}$ , donc  $u : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{D}$  et  $v : \mathbb{D} \rightarrow \mathbb{H}$  sont des biholomorphismes (= isomorphismes de surfaces de Riemann) inverses l'un de l'autre.

(d) Montrer que les homographies  $z \mapsto f_M(z) = \frac{az+b}{cz+d}$  avec  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  réelle vérifient

$$\text{Im}(f_M(z)) = \frac{(ad-bc) \text{Im } z}{|cz+d|^2}$$

et en déduire qu'elles définissent des automorphismes de  $\mathbb{H}$  si  $ad-bc > 0$ . Montrer réciproquement que les automorphismes de  $\mathbb{H}$  s'identifient à  $\text{PSL}_2(\mathbb{R})$  (on pourra utiliser les questions précédentes pour voir que  $\text{Aut}(\mathbb{H})$  est constitué d'homographies qui préservent  $\mathbb{R} \cup \{\infty\} = \partial\mathbb{H}$  dans  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$ .)

Si,  $a, b, c, d$  sont réels, un calcul direct donne

$$\text{Im}(f_M(z)) = \text{Im} \frac{(az+b)(c\bar{z}+d)}{(cz+d)(c\bar{z}+d)} = \text{Im} \frac{ac|z|^2 + adz + bc\bar{z} + bd}{|cz+d|^2} = \frac{ad \text{Im } z - bc \text{Im } z}{|cz+d|^2} = \frac{(ad-bc) \text{Im } z}{|cz+d|^2}.$$

Si  $ad-bc > 0$ , on a donc  $f_M(\mathbb{H}) \subset \mathbb{H}$ . Or, on sait d'après le cours que  $(f_M)^{-1} = f_{M^{-1}}$ , ce qui montre que  $f_M : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{H}$  et  $f_{M^{-1}} : \mathbb{H} \rightarrow \mathbb{H}$  sont des isomorphismes inverses l'un de l'autre. Réciproquement, si  $f \in \text{Aut}(\mathbb{H})$ , la question (c) entraîne que  $g = u \circ f \circ u^{-1} \in \text{Aut}(\mathbb{D})$ , par conséquent  $g$  est une homographie complexe, et il en est alors de même pour  $f = u^{-1} \circ g \circ u$  (en utilisant le fait que l'ensemble des homographies est un groupe isomorphe à  $\text{PGL}_2(\mathbb{C})$ ). Mais comme toute homographie  $f \in \text{PGL}_2(\mathbb{C})$  s'étend en un homéomorphisme de  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  et que le bord  $\partial\mathbb{H}$  dans  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  est  $\mathbb{R} \cup \{\infty\}$  ( $\mathbb{H}$  s'identifiant en fait à un hémisphère ouvert de la sphère de Riemann), on en conclut que  $f$  et  $f^{-1}$  doivent préserver le bord  $\partial\mathbb{H} = \mathbb{R} \cup \{\infty\}$ . On sait alors (par préservation du birapport via  $f^{-1}$ ) que  $f$  est donnée par

$$f(z) = [\infty, 0, 1, f(z)] = [\alpha, \beta, \gamma, z]$$

où  $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  est l'image du repère projectif canonique  $\infty, 0, 1 \in \mathbb{R} \cup \{\infty\}$  par  $f^{-1}$ . On voit donc que  $f$  est une homographie  $f_M$  à coefficients réels, associée à une matrice réelle  $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ . La formule donnant  $\text{Im}(f_M(z))$  et l'hypothèse  $f(\mathbb{H}) \subset \mathbb{H}$  imposent  $\Delta = ad-bc > 0$ . Quitte à multiplier les coefficients  $a, b, c, d$  par  $1/\sqrt{\Delta}$ , on peut tout aussi bien imposer  $ad-bc = 1$ . La seule ambiguïté sur le choix de  $a, b, c, d$  est alors un changement de signe simultané des 4 coefficients. Par conséquent

$$\text{Aut}(\mathbb{H}) \simeq \text{SL}_2(\mathbb{R}) / \{\pm \text{Id}\} = \text{PSL}_2(\mathbb{R}).$$

On pouvait aussi traiter cette question en observant que les éléments de  $\text{Aut}(\mathbb{H})$  sont les composées  $u^{-1} \circ h_\lambda \circ \varphi_{-a} \circ u$ , et en vérifiant qu'il s'agit bien d'homographies à coefficients réels de déterminant  $> 0$ .

(e) Montrer que les automorphismes de  $\text{Aut}(\mathbb{D})$  préservent la métrique dite de Poincaré sur  $\mathbb{D}$ , à savoir la forme quadratique

$$q_{\mathbb{D}}(z) = \frac{|dz|^2}{(1-|z|^2)^2}, \quad z \in \mathbb{D}, \quad \text{i.e. } q_{\mathbb{D}}(z)(\xi) = \frac{|\xi|^2}{(1-|z|^2)^2}$$

pour tout vecteur  $\xi$  du plan  $\mathbb{C}$  pris au point  $z$ . Ceci signifie par définition que la métrique  $\varphi^* q_{\mathbb{D}}$  obtenue par la substitution  $z = \varphi(\zeta)$ , où  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{D})$ , coïncide avec  $q_{\mathbb{D}}$ .

Les calculs des questions 1 (a) et 1 (b) donnent  $z = \varphi(\zeta) = \lambda \frac{\zeta - a}{1 - \bar{a}\zeta}$  et

$$1 - |\varphi(\zeta)|^2 = \frac{(1 - |\zeta|^2)(1 - |a|^2)}{|1 - \bar{a}\zeta|^2}.$$

Par ailleurs

$$d\varphi(\zeta) = \varphi'(\zeta) d\zeta = \lambda \frac{1 \cdot (1 - \bar{a}\zeta) - (-\bar{a})(\zeta - a)}{(1 - \bar{a}\zeta)^2} d\zeta = \frac{\lambda(1 - |a|^2)}{(1 - \bar{a}\zeta)^2} d\zeta,$$

d'où

$$\varphi^* q_{\mathbb{D}}(\zeta) = \frac{|d\varphi(\zeta)|^2}{(1 - |\varphi(\zeta)|^2)^2} = \frac{\frac{(1 - |a|^2)^2}{|1 - \bar{a}\zeta|^4} |d\zeta|^2}{\frac{(1 - |\zeta|^2)^2 (1 - |a|^2)^2}{|1 - \bar{a}\zeta|^4}} = \frac{|d\zeta|^2}{(1 - |\zeta|^2)^2} = q_{\mathbb{D}}(\zeta).$$

On a donc bien  $\varphi^* q_{\mathbb{D}} = q_{\mathbb{D}}$ , i.e. tout  $\varphi \in \text{Aut}(\mathbb{D})$  est une isométrie pour  $q_{\mathbb{D}}$ .

(f) Montrer de même que les éléments de  $\text{Aut}(\mathbb{H})$  préservent

$$q_{\mathbb{H}}(z) = \frac{|dz|^2}{4(\text{Im } z)^2}, \quad z \in \mathbb{H},$$

et qu'en fait  $v$  est une isométrie de  $(\mathbb{D}, q_{\mathbb{D}})$  sur  $(\mathbb{H}, q_{\mathbb{H}})$  (et  $u$  l'isométrie inverse).

Si l'on pose  $z = f(\zeta) = \frac{a\zeta + b}{c\zeta + d}$  pour  $f = f_M \in \text{Aut}(\mathbb{H})$ , des calculs similaires donnent

$$\begin{aligned} \text{Im } f(\zeta) &= \frac{(ad - bc) \text{Im } \zeta}{|c\zeta + d|^2}, \\ df(\zeta) &= f'(\zeta) d\zeta = \frac{ad - bc}{(c\zeta + d)^2} d\zeta, \end{aligned}$$

par conséquent

$$f^* q_{\mathbb{H}}(\zeta) = \frac{|df(\zeta)|^2}{4(\text{Im } f(\zeta))^2} = \frac{\frac{(ad - bc)^2}{|c\zeta + d|^4} |d\zeta|^2}{4 \frac{(ad - bc)^2 (\text{Im } \zeta)^2}{|c\zeta + d|^4}} = \frac{|d\zeta|^2}{4(\text{Im } \zeta)^2} = q_{\mathbb{H}}(\zeta).$$

D'autre part  $dv(\zeta) = v'(\zeta) d\zeta = \frac{2i}{(1 - \zeta)^2} d\zeta$  et

$$v^* q_{\mathbb{H}}(\zeta) = \frac{|dv(\zeta)|^2}{4(\text{Im } v(\zeta))^2} = \frac{\frac{4|d\zeta|^2}{|1 - \zeta|^4}}{4 \frac{(1 - |\zeta|^2)^2}{|1 - \zeta|^4}} = \frac{|d\zeta|^2}{(1 - |\zeta|^2)^2} = q_{\mathbb{D}}(\zeta),$$

ce qui montre que  $v$  est une isométrie de  $(\mathbb{D}, q_{\mathbb{D}})$  sur  $(\mathbb{H}, q_{\mathbb{H}})$ . L'application  $u = v^{-1}$  est l'isométrie inverse.

## 2. Quelques propriétés basiques des surfaces de Riemann compactes.

Dans cet exercice,  $X$  désigne une surface de Riemann compacte et *connexe*.

(a) Expliquer pourquoi toute fonction holomorphe globale  $f$  sur  $X$  est nécessairement constante.

Comme  $X$  est compacte, l'application continue  $|f| : X \rightarrow \mathbb{R}_+$  doit y atteindre son maximum en un point  $x_0 \in X$ , et le principe du maximum appliqué à la fonction holomorphe  $f$  montre alors que  $f$  est constante.

(b) Soit  $g : X \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  une fonction méromorphe sur  $X$ , non identiquement égale à 0 ou  $\infty$ . Montrer que la somme des multiplicités des zéros et des pôles de  $g$  (celles des pôles étant par convention comptées négativement) est nulle.

Toute fonction méromorphe  $g$  sur  $X$  peut être vue comme un morphisme  $g : X \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  de surfaces de Riemann, et on sait alors que la somme des multiplicités des préimages d'un point quelconque  $w \in \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  est une constante, égale par définition au *degré* de  $g$ . Ceci s'applique en particulier à  $w = 0$  et  $w = \infty$ . On en conclut que la somme des multiplicités des zéros et des pôles de  $g$  est nulle (en comptant négativement la multiplicité des pôles).

*Autre méthode:* la formule bien connue de variation de l'argument donne que la somme  $\text{ind}_K(g)$  des multiplicités des zéros et des pôles de  $g$  contenus dans un domaine  $K \subset X$  est

$$\text{ind}_K(g) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\partial K} \frac{dg}{g},$$

pourvu que  $K$  soit inclus dans un ouvert de coordonnées de  $X$  et que  $\partial K$  ne contienne ni zéros ni pôles. Mais par triangulation, ceci reste vrai pour un domaine  $K$  de  $X$  quelconque à bord  $C^1$  par morceaux, non nécessairement contenu dans un ouvert de coordonnées (les arêtes des triangles adjacents sont d'orientations opposées et se compensent). On peut appliquer ceci à  $K = X$  tout entier dont le bord est vide pour voir que  $\text{ind}_X(g) = 0$  (ou bien on prend pour  $K$  le complémentaire d'un petit disque ne contenant pas de zéros et de pôles, de sorte que  $\text{ind}_X(g) = \text{ind}_K(g)$ ).

(c) On appelle forme méromorphe  $\alpha$  sur  $X$  (resp. champ de vecteurs méromorphe  $\beta$  sur  $X$ ) toute expression s'écrivant  $\alpha = a(z) dz$  (resp.  $\beta = b(z) \frac{\partial}{\partial z}$ ) dans toute carte  $\tau : U \rightarrow \Omega$  de  $X$ , avec  $a$  et  $b$  des fonctions méromorphes au sens usuel sur  $\Omega \subset \mathbb{C}$ , relativement à la coordonnées locale  $z = \tau(x)$ . Si  $\alpha$  et  $\beta$  sont tous deux holomorphes, montrer que  $f = \alpha \cdot \beta$  est nécessairement une constante.

En effet,  $f$  est alors une fonction holomorphe globale sur  $X$  (donnée en coordonnées locales sur toute carte par  $f(z) = a(z)b(z)$ ), et on applique 2 (a).

(d) On suppose ici  $\alpha$  et  $\beta$  méromorphes non nuls. L'indice de  $\alpha$ , noté  $\text{ind}(\alpha) = \text{ind}_X(\alpha)$ , est par définition la somme des multiplicités des zéros et des pôles de  $\alpha$  (ces dernières comptées négativement), et de même pour  $\text{ind}(\beta) = \text{ind}_X(\beta)$ . Montrer que  $\text{ind}(\alpha) \in \mathbb{Z}$  et  $\text{ind}(\beta) \in \mathbb{Z}$  sont des entiers indépendants de  $\alpha$  et  $\beta$  et que  $\text{ind}(\beta) = -\text{ind}(\alpha)$ .

On notera que le produit  $\gamma_1 \cdot \gamma_2$  (resp. le quotient  $\gamma_1/\gamma_2$ ) de formes ou champs méromorphes non nuls sur  $X$  est une section méromorphe dont la somme de multiplicités des zéros et des pôles dans un domaine  $K \subset X$  quelconque vérifie trivialement (en supposant que le bord  $\partial K$  est disjoint des zéros et des pôles)

$$\text{ind}_K(\gamma_1 \cdot \gamma_2) = \text{ind}_K(\gamma_1) + \text{ind}_K(\gamma_2), \quad \text{ind}_K(\gamma_1/\gamma_2) = \text{ind}_K(\gamma_1) - \text{ind}_K(\gamma_2).$$

Si  $\tilde{\alpha}$  est une autre forme méromorphe non nulle, le quotient  $g = \tilde{\alpha}/\alpha$  est une fonction méromorphe globale sur  $X$ . Par conséquent

$$\text{ind}(\tilde{\alpha}) - \text{ind}(\alpha) = \text{ind}(g) = 0$$

et  $\text{ind}(\tilde{\alpha}) = \text{ind}(\alpha)$ . On voit de même que  $\text{ind}(\tilde{\beta}) = \text{ind}(\beta)$  si  $\tilde{\beta}$  est un autre champ de vecteurs. Enfin, l'accouplement de dualité  $f = \alpha \cdot \beta$  donne une fonction méromorphe globale  $f$  sur  $X$ , donc

$$\text{ind}(\alpha) + \text{ind}(\beta) = \text{ind}(f) = 0.$$

(e) On suppose ici  $X = \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$  et on pose  $\alpha_0 = dz$ ,  $\beta_0 = \frac{\partial}{\partial z}$  sur  $\mathbb{C}$ . Déterminer  $\alpha_0$  et  $\beta_0$  en termes de la coordonnée locale  $\zeta = 1/z$  au voisinage de l'infini, et en déduire les valeurs de  $\text{ind}(\alpha_0)$  et  $\text{ind}(\beta_0)$ . Déterminer dans ce cas l'expression des champs et formes méromorphes quelconques  $\alpha$  et  $\beta$  sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$ , et retrouver ainsi quels sont ceux qui sont *holomorphes* sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  tout entier.

La forme  $\alpha_0 = dz$  n'a ni zéro ni pôle sur  $\mathbb{C}$ , mais à l'infini  $\alpha_0 = d(1/\zeta) = -\frac{1}{\zeta^2} d\zeta$  admet un pôle d'ordre 2. Par conséquent  $\text{ind}(\alpha_0) = -2$ . On a la dualité  $\alpha_0 \cdot \beta_0 = 1$  et  $\beta_0 = -\zeta^2 d/d\zeta$ , donc  $\beta_0$  admet un zéro de multiplicité 2 à l'infini ( $\zeta = 0$ ). Ceci donne bien  $\text{ind}(\beta_0) = 2$ . Comme les fonctions méromorphes sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  sont les fractions rationnelles  $R(z) = P(z)/Q(z)$ , les formes méromorphes globales sont les  $\alpha(z) = R(z) dz$  et les champs méromorphes globaux sont les  $\beta(z) = R(z) d/dz$ . Comme  $\text{ind}(R) = 0$ , on a (conformément à la question 2 (d)) que  $\text{ind}(\alpha) = -2$  et  $\text{ind}(\beta) = 2$ . Pour que  $\alpha$  soit holomorphe, il faut déjà que  $R$  n'ait pas de pôle sur  $\mathbb{C}$ , ce qui impose que  $R(z) = P(z)$  soit un polynôme. Mais si  $\delta = \deg(P)$ , on a alors  $\delta$  zéros et un pôle de multiplicité  $\delta + 2$  à l'infini, la seule forme holomorphe  $\alpha$  sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  est donc  $\alpha = 0$ . Pour

un champ  $\beta = R(z) d/dz$ , on a la possibilité que  $R(z) = P(z)$  soit un polynôme de degré inférieur ou égal à 2, soit  $R(z) = az^2 + bz + c$ . Les champs de vecteurs holomorphes globaux sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  sont les champs  $z \mapsto (az^2 + bz + c) d/dz$  et forment un espace vectoriel de dimension 3.

(f) On suppose ici que  $X = \mathbb{C}/\Lambda$  est une courbe elliptique. Déterminer quels sont les formes holomorphes globales  $\alpha$  et les champs de vecteurs globaux  $\beta$  sur  $X$ , et les valeurs de  $\text{ind}(\alpha)$  et  $\text{ind}(\beta)$ . [Indication : les coefficients  $a(z)$  et  $b(z)$  sont alors des fonctions holomorphes périodiques de période  $\Lambda$ .]

Les coefficients  $a(z)$  et  $b(z)$  doivent être des fonctions holomorphes périodiques de période  $\Lambda$ . Par compacité de  $\mathbb{C}/\Lambda$ , elles doivent être constantes, donc sur une courbe elliptique, les formes et champs holomorphes sont les sections constantes  $\alpha = a dz$ ,  $\beta = b d/dz$ . On a  $\text{ind}(\alpha) = \text{ind}(\beta) = 0$  dans ce cas.

(g) On suppose ici que  $X = X_m$  est la courbe algébrique “de Fermat”  $X_m \subset \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^2$  de degré  $m$ , définie par l'équation  $x^m + y^m + z^m = 0$  dans les coordonnées homogènes  $(x, y, z) \in \mathbb{C}^3$ . On se place dans la carte affine  $z \neq 0$  et on y utilise les coordonnées affines  $u = x/z$ ,  $v = y/z$ . Préciser quels sont les points à l'infini de  $X_m$  dans ces coordonnées, et déterminer en quels points de  $X_m$  la fonction  $u$  (resp.  $v$ ) est une coordonnée locale sur  $X_m$ .

Relativement à la carte affine  $z \neq 0$ , les points à l'infini sont donnés par l'intersection de  $X_m$  avec la droite à l'infini  $z = 0$ . Ces points sont tels que  $x^m + y^m = 0$ , ce qui donne à homothétie près les points  $[1 : \zeta : 0]$  avec  $\zeta^m = -1$ . On obtient  $m$  points  $[1 : \zeta_k : 0] \in \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^2$ , donnés par  $\zeta_k = \exp((2k+1)i\pi/m)$ ,  $0 \leq k \leq m-1$ . Dans les coordonnées affines  $u = x/z$ ,  $v = y/z$ , l'équation de  $X_m$  devient  $u^m + v^m + 1 = 0$ , et la différentielle de cette équation est  $(m-1)(u^{m-1} du + v^{m-1} dv)$ . D'après le théorème des fonctions implicites, on peut exprimer  $v$  comme fonction de  $u$  là où la dérivée partielle en  $v$  est non nulle, donc  $u = x/z$  est une coordonnée locale en dehors des points à l'infini  $[1 : \zeta_k : 0]$  et des points d'intersection de  $X_m$  avec la droite  $v = 0$  ( $\Leftrightarrow y = 0$ ), qui sont les points  $[\zeta_k : 0 : 1]$ . Par permutation des coordonnées, on voit que  $v = y/z$  est une coordonnée locale en dehors des points à l'infini  $[1 : \zeta_k : 0]$  et des points d'intersection  $[0 : \zeta_k : 1]$  avec  $u = 0$  ( $\Leftrightarrow x = 0$ ). De même,  $u' = 1/u = z/x$  est une coordonnée locale en dehors des points  $[0 : \zeta_k : 1]$  et  $[1 : 0 : \zeta_k]$ ,  $v' = 1/v = z/y$  est une coordonnée locale en dehors des points  $[1 : 0 : \zeta_k]$  et  $[0 : 1 : \zeta_k]$ ,  $w = x/y$  est une coordonnée locale en dehors des points  $[1 : 0 : \zeta_k]$  et  $[\zeta_k : 1 : 0]$ ,  $w' = 1/w = y/x$  est une coordonnée locale en dehors des points  $[0 : 1 : \zeta_k]$  et  $[1 : \zeta_k : 0]$ .

(h) On reprend les notations de (g). Montrer que  $\alpha = du = d(x/z)$  est une forme méromorphe sur  $X_m$ , dont les zéros sont les points d'intersection de  $X_m$  avec la droite  $y = 0$ , chacun étant de multiplicité  $m-1$ , et montrer que les points à l'infini sont des pôles doubles (on observera pour cela que  $u' = 1/u$  est une coordonnée locale au voisinage des points à l'infini). En déduire la formule

$$\text{ind}(\alpha) = 2g - 2$$

où  $g = \frac{(m-1)(m-2)}{2}$  est ce qu'on appelle le genre de  $X_m$ . A quoi correspondent les cas particuliers des petits degrés  $m = 1, 2, 3$ ? Si  $m \geq 3$ , montrer que  $\tilde{\alpha} = v^{-2} du$  est partout holomorphe, y compris à l'infini, et que la somme des multiplicités de ses zéros vaut  $m(m-3)$ .

Comme  $u = x/z$  est holomorphe en dehors des  $m$  points  $p_k = [1 : \zeta_k : 0]$ , la différentielle  $\alpha = du = d(x/z)$  est holomorphe sur  $X \setminus \{p_k\}$ . Aux points  $p_k$ , on a  $\alpha = d(1/u') = -(u')^{-2} du'$  et  $u'$  est une coordonnée locale, donc  $\alpha$  est méromorphe avec un pôle double en  $p_k$ . D'autre part  $\alpha$  ne peut s'annuler que là où elle est holomorphe et où  $u$  n'est pas une coordonnée locale, c'est-à-dire aux points  $q_k = [\zeta_k : 0 : 1]$ . Mais aux points  $q_k$ , la relation  $u^{m-1} du + v^{m-1} dv = 0$  donne

$$(*) \quad \alpha = du = -\frac{1}{u^{m-1}} v^{m-1} dv$$

où  $v$  est une coordonnée locale et  $u = u(v)$  est holomorphe non nulle, donc  $\alpha$  admet un zéro d'ordre  $m-1$  en  $q_k$ . Au total

$$\text{ind}(\alpha) = m(m-1) + m \times (-2) = m(m-3).$$

Ceci est équivalent à la formule “du genre”  $\text{ind}(\alpha) = 2g - 2$  où  $g = \frac{(m-1)(m-2)}{2}$ . Pour  $m = 1$  (resp.  $m = 2$ ), la surface  $X_m$  est une droite projective (resp. un conique projective), on sait que  $X_m \simeq \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  et l'indice des formes méromorphes quelconques est toujours égal à  $-2$ . Maintenant, si  $m \geq 3$ ,  $\tilde{\alpha} = v^{-2} du$

est encore holomorphe sur la carte  $z \neq 0$ , mais n'admet plus qu'un zéro d'ordre  $m - 3$  aux points  $q_k$  d'après (\*). Aux points "à l'infini"  $p_k = [1 : \zeta_k : 0]$ , on peut écrire

$$\tilde{\alpha} = v^{-2} du = (z/y)^2 d(1/u') = -(z/y)^2 (u')^{-2} du' - (z/y)^2 (z/x)^{-2} du' = -(x/y)^2 du' = -(w')^{-2} du'$$

et comme  $u'$  est une coordonnée locale et que  $w' = \zeta_k \neq 0$  en  $p_k$ , on voit que  $\tilde{\alpha}$  n'a ni zéro ni pôle en  $p_k$ . Par conséquent  $\tilde{\alpha} = v^{-2} du$  est partout holomorphe sur  $X$  et  $\text{ind}(\tilde{\alpha}) = \text{ind}(\alpha) = m(m - 3)$ . Pour  $m = 3$ ,  $X_m$  est une cubique, et  $\tilde{\alpha}$  n'a ni zéro ni pôle (en fait  $X_3$  est une courbe elliptique).

### 3. Morphismes entre surfaces de Riemann

(Cet exercice reprend la notion d'indice défini en 2 (d) et suppose la question 2 (f) résolue).

Soit  $F : Y \rightarrow X$  un morphisme non constant de surfaces de Riemann compactes et connexes. Si  $\alpha = a(z) dz$  est une forme holomorphe sur  $X$ , on note  $F^* \alpha$  la forme obtenue en effectuant le "changement de variable"  $z = F(w)$  en coordonnées locales, c'est-à-dire  $F^* \alpha = a(F(w)) F'(w) dw$ .

(a) Décrire ce qui se passe dans le cas où  $X = Y = \mathbb{C}/\Lambda$  est une courbe elliptique. Que peut-on dire alors de  $F$ ? [Rappel :  $F'$  est alors une fonction holomorphe périodique]. Montrer que si  $p \in \mathbb{Z}^*$ , le morphisme  $F(\dot{z}) = p \cdot \dot{z}$  est de degré  $p^2$  (et n'est donc pas un isomorphisme si  $p \neq \pm 1$ ).

Dans ce cas  $\alpha = a dz$  est une forme constante, et la dérivée  $F'$  est une fonction holomorphe périodique, nécessairement constante. Ceci implique que  $F$  est induite par une fonction affine  $z \mapsto pz + q$ , et que  $F^* \alpha = pa dz$ . Pour qu'une telle fonction affine passe au quotient et induise un morphisme  $F : \mathbb{C}/\Lambda \rightarrow \mathbb{C}/\Lambda$ , il faut et il suffit que  $p\Lambda \subset \Lambda$ , ce qui est le cas pour  $p \in \mathbb{Z}^*$  (mais on a parfois d'autres situations possibles, dits "à multiplication complexe" : par exemple, si  $\Lambda = \mathbb{Z} + \mathbb{Z}i\sqrt{5}$ , on peut prendre  $p = i\sqrt{5}$ ). Pour évaluer le degré de  $F(\dot{z}) = p \cdot \dot{z}$ , il suffit d'évaluer le nombre de préimages de  $\dot{0}$ . Or, si  $\Lambda = \mathbb{Z}\alpha + \mathbb{Z}\beta$ , ce sont les points  $(j\alpha + k\beta)/|p|$  avec  $0 \leq j, k \leq |p| - 1$ , donc  $\text{deg}(F) = |p|^2 = p^2$ . (En général, même dans la situation de multiplication complexe, on peut montrer que le degré est encore  $\text{deg}(F) = |p|^2 \in \mathbb{N}^*$ , mais la preuve est arithmétiquement un peu plus subtile).

(b) Montrer en général que l'on a nécessairement  $\text{ind}(F^* \alpha) \geq \text{ind}(\alpha)$ , et que si  $\text{ind}(\alpha) > 0$  l'égalité ne peut avoir lieu que si  $F$  est de degré 1 (i.e. un isomorphisme).

On sait que tout morphisme  $F$  non constant est surjectif. Chaque zéro  $z_j$  de  $\alpha = a(z) dz$  donne au moins un zéro  $w_j$  de  $F^* \alpha = a(F(w)) F'(w) dw$  en prenant  $w_j \in F^{-1}(z_j)$ , et la multiplicité de  $w_j$  est au moins égale à celle de  $z_j$ . Elle sera strictement plus grande si  $\text{ind}(\alpha) > 0$  et s'il y a plusieurs préimages, i.e. si  $\text{deg}(F) > 1$  (ceci vaut également dans le cas où  $w_j$  est un point multiple de  $F$ , car dans cette situation la multiplicité de  $a(F(w))$  en  $w_j$  est le produit de la multiplicité de  $F$  en  $w_j$  par la multiplicité de  $a(z)$  en  $z_j$ ). Pour  $\text{ind}(\alpha) > 0$ , on voit donc que l'on ne peut avoir  $\text{ind}(F^* \alpha) = \text{ind}(\alpha)$  que si  $F$  est de degré 1, c'est-à-dire si  $F$  est un isomorphisme.

(c) Montrer qu'il existe des morphismes  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  de tous degrés dans  $\mathbb{N}^*$ .

Il suffit de prendre  $F : \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  défini par un polynôme  $F(z)$  de degré  $\delta \in \mathbb{N}^*$ . Le degré comme morphisme coïncide avec le degré comme polynôme d'après le théorème de d'Alembert.

(d) Existe-t-il des morphismes  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 \rightarrow \mathbb{C}/\Lambda$  non constants ? des morphismes  $\mathbb{C}/\Lambda \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  non constants ?

Il ne peut pas exister de morphisme  $F : \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1 \rightarrow \mathbb{C}/\Lambda$  non constant, car sinon on aurait  $\text{ind}(F^* dz) \geq \text{ind}(dz) = 0$ , or on sait que l'indice d'une forme méromorphe sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  est  $-2$  (et, de toutes façons, on sait aussi que  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  n'a pas de forme holomorphe !). En revanche, la fonction  $\wp$  de Weierstrass définit un morphisme  $\wp : \mathbb{C}/\Lambda \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  de degré 2, et sa dérivée un morphisme  $\wp' : \mathbb{C}/\Lambda \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  de degré 3. On peut montrer qu'il existe des morphismes  $F : \mathbb{C}/\Lambda \rightarrow \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  de tout degré  $\delta \geq 2$  en prenant  $F = \wp^a \wp'^b$  et  $\delta = 2a + 3b$ , mais le degré 1 n'est pas possible car sinon  $\mathbb{C}/\Lambda$  et  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  seraient isomorphes (et le début de cette question montre que ce n'est pas le cas !)

(e) On désigne par  $X_m$  la courbe de Fermat de degré  $m$ . Pour  $p \in \mathbb{N}^*$ , montrer que  $(x, y, z) \mapsto (x^p, y^p, z^p)$  induit une application bien définie de  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^2$  sur  $\mathbb{P}_{\mathbb{C}}^2$  et, par restriction, un morphisme de  $X_{mp} \rightarrow X_m$ . Quel est son degré ?

C'est à peu près trivial. Le degré de  $F$  est  $p^2$ , car pour un point  $[x', y', z']$  de coordonnées toutes non nulles, les préimages sont de la forme  $[\zeta x, \eta y, z]$ , si  $[x, y, z]$  est l'une d'entre elles et si on fait varier  $\zeta$  et  $\eta$  parmi les racines  $p$ -ièmes de l'unité.

(f) Montrer que s'il existe un morphisme non constant  $X_{m'} \rightarrow X_m$  avec  $m \geq 3$ , alors  $m' \geq m$ , et que si  $m' = m \geq 4$  il s'agit nécessairement d'un isomorphisme [*Indication* : utiliser 2 (h).]

Soit  $F : X_{m'} \rightarrow X_m$  un tel morphisme non constant. Pour  $m \geq 3$ , on sait qu'il existe des formes holomorphes  $\alpha$  non nulles sur  $X_m$  (question 2 (h)) et leur indice  $m(m-3)$  croît strictement avec  $m$  pour  $m \geq 3$ . Par conséquent, d'après 3 (b), il n'est pas possible que l'on ait  $3 \leq m' < m$ , car on aurait alors  $\text{ind}(F^*\alpha) = m'(m'-3) < m(m-3) = \text{ind}(\alpha)$ . Il n'est pas possible non plus que  $m' = 1, 2$ , car dans ce cas  $X_{m'} \simeq \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$  ne possède pas de forme holomorphe non nulle. Ceci montre que l'on doit avoir  $m' \geq m \geq 3$ . Dans le cas  $m' = m \geq 4$ , l'égalité  $\text{ind}(F^*\alpha) = \text{ind}(\alpha) = m(m-3) > 0$  entraîne que le degré de  $F$  est 1, et donc que  $F$  est un isomorphisme.

*Remarque.* En revanche, pour  $m = 3$ , on sait que  $X_3$  est une courbe elliptique et il existe donc des morphismes  $F : X_3 \rightarrow X_3$  qui ne sont pas des isomorphismes. Il existe également des morphismes  $F : X_1 \rightarrow X_2$  de degré quelconque, puisque  $X_1 \simeq X_2 \simeq \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$ .