

Documents, calculatrices et ordinateurs ultraportables (netbooks) déconnectés du réseau autorisés.

Ce sujet comporte 2 pages. Barème donné à titre indicatif et non contractuel.

1. INTERPOLATION ET CONDITONNEMENT (12PTS)

On connaît la valeur d'une fonction en $n + 1$ points d'abscisse x_0, \dots, x_n et on cherche le polynôme d'interpolation en ces $n + 1$ points de deux manières : par la méthode des différences divisées ou comme solution du système linéaire $P(x_i) = y_i$ où les inconnues sont les coefficients a_0, \dots, a_n du polynôme $P(x) = a_n x^n + \dots + a_0$.

- (1) Montrer que le système linéaire est de la forme $Ma = y$ où M est la matrice de Vandermonde de x_0, \dots, x_n (vandermonde dans Xcas).
- (2) Résoudre avec Xcas ce système pour

$$n = 5, x_0 = -1, x_1 = -1 + \frac{2}{n}, \dots, x_k = -1 + \frac{2k}{n}, \dots, x_n = 1$$

et $y_k = f(x_k) = 1/(1+x_k^2)$. Comparer avec la solution P_5 renvoyée par les différences divisées.

- (3) Donner une majoration de l'erreur d'interpolation entre $f(x) = 1/(1+x^2)$ et $P_5(x)$ sur $[-1, 1]$ (Indication, utiliser `diff(f, x, k)` pour calculer la dérivée k -ième de l'expression `f` et `root(diff(numer(), x))` pour trouver les racines approchées de la dérivée du numérateur). En déduire une majoration de l'erreur $\int_{-1}^1 |f(x) - P(x)| dx$ puis un encadrement de π .
- (4) Déterminer en fonction de n un équivalent du nombre d'opérations pour résoudre le système $Ma = y$, en indiquant rapidement la méthode utilisée. Comparer avec l'algorithme des différences divisées lorsque n est grand.
- (5) Calculer le nombre de condition de M pour $n = 5, 10, 20$ subordonné à la norme 1 ($\|y\|_1 = \sum_{i=0}^n |y_i|$) lorsque $x_0 = -1, x_1 = -1 + 2/n, \dots, x_k = -1 + 2k/n, x_n = 1$. On suppose qu'on connaît le vecteur $y = (y_0, \dots, y_n)$ avec une précision relative de $1e-16$ relativement à la norme 1, que peut-on dire de la précision relative de $a = (a_n, \dots, a_0)$?

2. MÉTHODE DE NEWTON (12PTS).

Soit A une matrice carrée de taille m à coefficients réels. On suppose que A est diagonalisable et que toutes ses valeurs propres sont réelles positives, on a donc

$$A = PDP^{-1}$$

avec $D = \text{diag}(d_1, \dots, d_m)$ (matrice diagonale avec d_1, \dots, d_m sur la diagonale). On appellera racine carrée de D la matrice diagonale

$$\sqrt{D} = \text{diag}(\sqrt{d_1}, \dots, \sqrt{d_m})$$

et racine carrée de A la matrice $\sqrt{A} = P\sqrt{D}P^{-1}$. Le but de l'exercice est de calculer \sqrt{A} sans calculer P en appliquant la méthode de Newton pour résoudre $x^2 = A$.

- (1) Expliciter la méthode de Newton pour trouver \sqrt{d} lorsque d est un réel positif. Montrer que la méthode converge lorsqu'on prend $u_0 = (1+d)/2$. Calculer les premiers termes de la suite pour $d = 220.121151781$ et pour $d = 8011.87884822$. Combien de termes faut-il pour stabiliser la suite avec 12 chiffres significatifs ?
- (2) Soient les suites de matrices (U_n) et (V_n) définies par :

$$U_{n+1} = \frac{1}{2}(U_n + AU_n^{-1}), \quad U_0 = (I_m + A)/2,$$

$$V_n = P^{-1}U_nP$$

Déterminer V_0 et la relation de récurrence entre V_{n+1} et V_n .

- (3) En déduire que la suite V_n est une suite de matrices diagonales qui converge vers \sqrt{D} .
- (4) Montrer que U_n est convergente et calculer sa limite.
- (5) Calculer le 19^{ième} et 20^{ième} terme en mode approché de la suite U_n pour

$$A = \begin{pmatrix} 7780. & -1324. \\ -1324. & 452. \end{pmatrix}$$

Comparer la vitesse de stabilisation avec celle des suites scalaires pour trouver $\sqrt{d_1}$ et $\sqrt{d_2}$.

- (6) Soit $f(X) = X^2 - A$ définie pour X matrice carrée de taille m , développer

$$f(X + H) - f(X)$$

et en déduire que la différentielle de f en X appliquée à H vaut $XH + HX$.

- (7) Donner la suite de la méthode de Newton qui permet de résoudre $X^2 = A$. Expliquer cette suite en supposant que tous les termes de la suite commutent entre eux. Montrer que c'est le cas de la suite (U_n) définie à la question 2 si $U_0 = (I_m + A)/2$ et qu'on effectue les calculs exactement (indication : montrer que tous les termes de la suite sont des matrices fractions rationnelles en A).
- (8) Expliquer pourquoi la précision est mauvaise à la question 5, comment faudrait-il modifier la récurrence pour améliorer la précision ?